

CODEN: LUTFD2/(TFRT-5287)/0-44/(1982)

UPPBYGGNAD AV EN DIGITAL BILHANTERING I ETT
SVEPELEKTRONMIKROSKOP

KAJ ANDERSSON

INSTITUTIONEN FÖR REGLERTEKNIK
LUNDS TEKNISKA HÖGSKOLA

OKTOBER 1982

LUND INSTITUTE OF TECHNOLOGY DEPARTMENT OF AUTOMATIC CONTROL Box 725 S 220 07 Lund 7 Sweden		Document name
		Report
		Date of issue October 1982
Author(s) Kaj Andersson		Document number CODEN:LUTFD2/(TFRT-5287)/0-44/(1982)
		Supervisor Björn Wittenmark
		Sponsoring organization
Title and subtitle Uppbyggnad av en digital bilhantering i ett svepelektronmikroskop. (Subroutines for taking up and displaying pictures from a computer controlled scanning-electronmicroscope (SEM)).		
Abstract <p>The programs are made to decide testingpoints in an integrated circuit. The measurements on the IC are performed in a SEM using digital electronbeamdeflection and digital secondary-electron detection. A PDP11/23 computer and a QRGB-256 video-interface are used. Programs are written in MACRO-assembler and FORTRAN. Pictures may be taken up and stored on a massstorage (floppy-disk) for later retrieval. The picture image may be changed (color and displayingarea). Co-ordinates in the displayed pictures may be estimated with a joystickmovable cross. Also the picturearea may be moved with the joystick.</p>		
Key words		
Classification system and/or index terms (if any)		
Supplementary bibliographical information		
ISSN and key title		ISBN
Language Swedish	Number of pages 0-44	Recipient's notes
Security classification		

DOKUMENTDATABLAD RT 3/81

Distribution: The report may be ordered from the Department of Automatic Control or borrowed through the University Library 2, Box 1010, S-221 03 Lund, Sweden, Telex: 33248 lubbis lund.

Subroutines for taking up and displaying pictures from a
computer controlled scanning-electronmicroscope (SEM).

The programs are made to decide testingpoints in an integrated circuit. The measurements on the IC are performed in a SEM using digital electronbeamdeflection and digital secondary-electron detection. A PDP11/23 computer and a QRGB-256 video-interface are used. Programs are written in MACRO-assembler and FORTRAN. Pictures may be taken up and stored on a mass-storage (floppy-disk) for later retrieval. The picture image may be changed (color and displayingarea). Coordinates in the displayed pictures may be estimated with a joystickmovable cross. Also the picturearea may be moved with the joystick.

UPPBYGGNAD AV EN DIGITAL BILDHANTERING
I ETT SVEPELEKTRONMIKROSKOP

Kaj Andersson

oktober 1982

INNEHÅLLSFÖRTECKNING

Sammanfattning	2
1. Testning av LSI/VLSI-kretsar med elektronstråle	3
1.1 Bakgrund	
1.2 Inledning	4
2. Definition av arbetet	6
2.1 Specifikation av uppdraget	
2.2 Hårdvarusystemet	
2.2.1 Datorsystemet	7
2.2.2. Enheter för bildupptagning	9
2.2.3 Delar för operatörskommunikation	10
3. Arbetets genomförande	11
3.1 Analys och ansatser	
3.1.1 Bildhantering	
3.1.2 Användaraspekter	13
3.1.3 Koordinatbestämning med joystick	14
3.2 Assembler eller högnivåspråk	
3.3 Resultat	15
3.3.1 Rutiner som arbetar mot svepelektronmikroskopet och presenterar bilder	16
3.3.2 Rutiner som till huvuddelen arbetar mot video-interfacet	24
3.3.3 Kommunikations- och hjälprutiner	29
3.3.4 Överordnade program	32
4. Körning och test av program	41
4.1 Körning av programmet	
4.2 Programmets begränsningar	

Referenslista

APPENDIXFÖRTECKNING

1	Instruktionskod , RXV21	1:1 - 1:3
2	DRV11J	2:1 - 2:3
3	ADV11-A	3:1 - 3:5
4	QRGB-256	4:1 - 4:6
5	Flödesschema över rutinernas beroende	5:1
6	Användarbeskrivning	6:1 - 6:3
7	Testprogram för videointerfacet	7:1
8	Flödesschema	
	SAVDEF	8:1 - 8:2
	SEMPIC	8:3 - 8:6
	SVISUB	8:7
	VIDSUB	8:8
9	Programlistningar	
	SAVDEF	9:1 - 9:3
	DISPLY	9:4 - 9:7
	SEMPIC	9:8 - 9:13
	SVISUB	9:14- 9:15
	VIDSUB	9:16- 9:17
	MOVPIC	9:18- 9:19
	GETCRS	9:20
	PUTCRS	9:21- 9:22
	INIJOY	9:23
	LIMITS	9:23
	JYSTEP	9:24- 9:25
	ICHAIO	9:26- 9:28
	RECCRS	9:29- 9:30
	ADIN	9:31
	GETPAR	9:31
	GLOCOR	9:31
	TAKEUP	9:32- 9:34
	EDDIS	9:35- 9:37
	EDON	9:38- 9:41
	EDOST	9:42- 9:45
	CRSJOY	9:46- 9:49
	CRSLIM	9:49- 9:50
	TKESUB	9:51- 9:53

SAMMANFATTNING

Rapporten beskriver programvara för ett digitalt styrt svep-elektronmikroskop (SEM).

Integrerade kretsars ökande komplexitet skapar behov av medel och metoder att testa ett stort antal noder i samma integrerade krets. En här beskriven metod är att använda en elektronstråle som prob. Elektronstrålen riktas då mot testnoden och de från noden exciterade sekundärelektronerna detekteras. Härigenom fås en uppfattning om spänningsnivån i noden. Genom att avlänka elektronstrålen digitalt fås en hög punktupplösning samtidigt som ett stort antal testnoder kan mätas. Sekundärelektrondetektorvärdet analog-digitalomvandlas för att behandlas i en dator.

Programvaran används för att bestämma testnodernas läge på den testade kretsen. Den består av rutiner som visar bilder av kretsen och rutiner som bestämmer koordinater för punkter i den presenterade bilden. Bilder av områden på kretsen kan tas upp on-line och off-line.

On-line innebär att den upptagna bilden presenteras samtidigt som avsökningen av kretsen sker (funktion som i ett vanligt SEM). Området kan bestämmas med joystick eller genom parametrar.

Off-line innebär att den upptagna bilden lagras i en buffert (i dator eller på diskett) för att senare kunna presenteras och analyseras.

Presentationsprogrammen utnyttjar resurserna parallellt och låter elektronstrålen stabiliseras samtidigt som sekundärelektrondetektorns värde ad-omvandlas. I on-line programmet sker även färgkodning och presentation parallellt.

Presentationen sker på en färgvideomonitor. Området på monitorn, där bilden presenteras, kan väljas så att flera kretsområden kan presenteras samtidigt. Områdenas storlek kan varieras. På monitorn visade helbilder kan lagras undan för senare presentation.

Färgkoden skapas genom att detektorns ad-omvandlade värden jämföres med olika gränser. Intervallet mellan varje gräns motsvarar en färg. Färgerna och gränserna kan anpassas till presentationsobjektet.

För att definiera bildpunkter finns rutiner som lägger ut ett hårkors i den presenterade bilden och låter detta flyttas med en joystick. Hårkorsets storlek och färg kan anpassas till bakgrunden.

(I appendix finns ett flödesschema över de använda rutinernas beroende) ./.

1 TESTNING AV LSI / VLSI-KRETSAR MED ELEKTRONSTRÅLE

1.1 Bakgrund

Med ökad komplexitet på integrerade kretsar blir det allt svårare och dyrare att genomföra testning. Det interna antalet noder i en krets är idag stort relativt det antal noder som finns tillgängliga för in- och ut-signaler. Automatisk testning med dagens metodik av ett minne om 64 kbit tar upp till 1 minut och kostar ca 10 kronor, vilket är ungefär lika mycket som kretsen kostat att processa fram till testningen.

År 1985 kommer om utvecklingstrenden håller i sig ytterligare fem år, antalet transistorer per integrerad krets att kunna uppgå till 1 - 10 miljoner. Ett viktigt villkor för denna utveckling är att det finns möjligheter att analysera och testa dessa kretsar.

En ny metod för testning av LSI och VLSI-kretsar är att nyttja en elektronstråle för datorstyrd testning. Med en elektronstråle kan spänningen i en intern nod i en krets snabbt mätas och jämföras med ett förväntat värde. Upplösningen i spänning kan uppgå till 100 mV eller bättre. Med denna upplösning kan per sekund ca 100 000 noder avläsas. Vidare kan pulser med korta stigtider (< 1 ns) registreras med samplingsteknik.

Testning med elektronstråle är av speciellt intresse vid analys av nyutvecklad krets. För närvarande används mekaniska prober med spetsradier på 1 - 10 mikrometer. Dessa är mycket svåra att positionera på en ledare med 1 - 3 mikrometers bredd och sliter ofta sönder metalliseringen. Därtill lastar de ner kretsen kraftigt med sin kapacitans. (se figur 1). Alternativet att använda en elektronstråle i stället för mekaniska prober innebär väsentliga fördelar som liten krets påverkan samt en möjlighet att snabbt och precist flytta proben mellan mätpunkter. Denna spänningsmätande elektronstråleprobe kan väsentligt förbättra möjligheten att lokalisera och analysera fel i integrerade kretsar speciellt i kretsar med hög komplexitet och i kretsar tillverkade med komponentdimensioner i mikron eller submikronområdet.

Elektronstrålen kan liksom i ett svepelektronmikroskop (SEM) också användas för andra mätningar som t ex analys av kretsens geometriska toleranser och atomära sammansättning. Dessa mätningar är av intresse i samband med t ex analys av orsak till kretsfel och kvalitetskaraktisering av en krets.

För att realisera ett testsystem som utnyttjar en elektronstråleprobe utgår man ifrån ett konventionellt svepelektronmikroskop. Man får därigenom möjlighet att vid stora förstoringar rent visuellt studera kretsens struktur samtidigt som man kan dra nytta av elektronstråleprobens fördelar vid spänningsmätningar.

Sammanfattningsvis så har elektronstråleproben följande fördelar:

- 1 Elektronstrålen kan fokuseras med elektronoptiska linser till en stråldiameter på mindre än 1 mikrometer.
- 2 Elektronstrålen kan snabbt och exakt avböjas av elektriska eller magnetiska fält så att den kan positioneras på en önskad punkt.
- 3 Elektronernas massa är så liten att de inte vid de accelerationsspänningar som används får en sådan stor rörelseenergi att de kan förstöra objektet vid testning.
- 4 Den elektriska belastningen av kretsen beror av accelerationsspänningen och strålströmmen. De kan väljas på ett sådant sätt att testobjektets funktion ej äventyras och så att mätresultatet ej påverkas.

En nackdel är att mätningarna måste genomföras i vakuum.

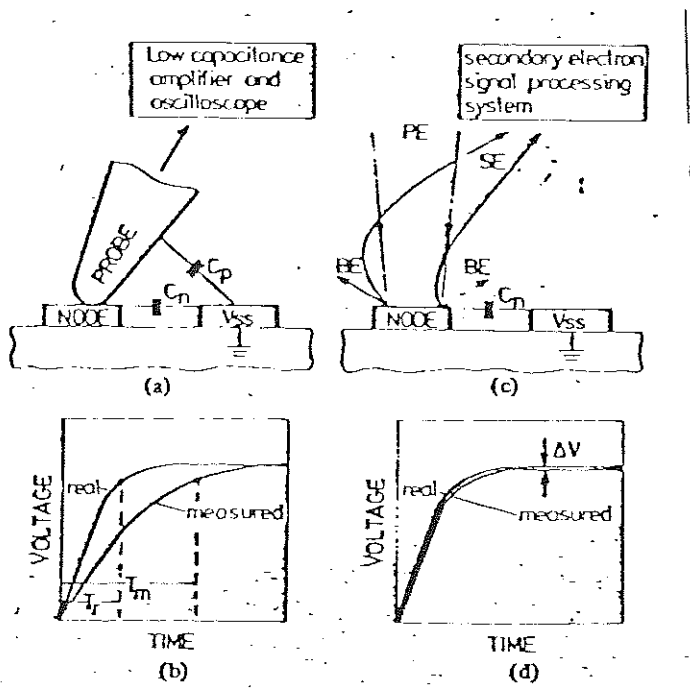
1.2 Inledning

I samband med tidigare projekt inom området elektronstrålelitografi har inom MIKROELEKTRONIKGRUPPEN en bred kunskap byggts upp kring att generera, avlänka och digitalt styra elektronstrålar samt att detektera vad som sker i strålens träffpunkt. Därtill har inom CAD-gruppen vid Institutionen för Tillämpad Elektronik (KTH) en erfarenhet byggts upp inom området Testning av digitala kretsar och system. Metoder för logisk simulering av kretsar samt verkan av logiska fel har utvecklats liksom metoder för att generera effektiva testsekvenser.

Med denna bakgrund har inom MIKROELEKTRONIKGRUPPENS ram startats ett projekt (lett av tekn dr Göran Stille) med syftet att utveckla en metod för testning av LSI och VLSI-kretsar baserad på användning av en datorstyrd elektronstråle. Efter inledande förstudier har man valt att under den närmaste tiden koncentrera insatserna på spänningsmätning för analys av IC-kretsars inre noder. Denna inriktning innebär att man nu arbetar med att:

- utveckla en spänningskänslig detektor
- utveckla en metod för kalibrering av elektronstråleavlänkningen
- installera ett snabbt buffertminne för lagring av de testsekvenser som skall påföras kretsen
- utveckla den programvara som behövs för att en användare (kretskonstruktör) lätt skall kunna hantera mät-systemet t ex som en flerkanaligt oscilloskop/logikanalysator
- bygga en enhet för numeriskt styrd sampling

figur 1



De olika belastningsfallen som uppstår vid användning av metallprobe (a) respektive elektronstråleprobe (c) kan jämföras vid mätningar på snabba pulser. Antag att en puls har en viss stigtid T . Metallproben med kapacitansen C_p ger vid mätningen en ökad stigtid. Elektronstråleproben ger däremot oförändrad stigtid men orsakar istället ett litet mätfel V . Mätfelet uppstår på grund av att en liten ström flyter till eller från mätpunkten (noden) därefter att antalet primärelektroner (PE) inte överensstämmer med antalet sekundärelektroner (SE) plus antalet reflekterade elektroner (BE). Mätfelet ΔV är av storleksordningen 1 mV och är därför vid de flesta tillämpningar försumbar.

2 DEFINITION AV ARBETET

2.1 Specifikation av uppdraget

Uppbyggnad av en digital bildhantering i ett svepelektronmikroskop.

Arbetet innebär att:

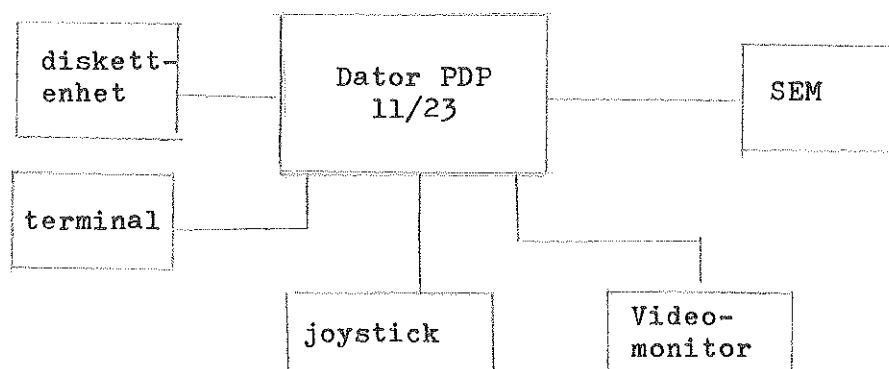
- ta upp en SEM-bild från ett svepelektronmikroskop och lagra undan denna
- presentera denna bild på en videomonitor
- att med hjälp av en "joystick" och ett hårkors superponerat på SEM-bilden genomföra dimensionsmätningar i bilden och manövrering av bildfältets läge och storlek

Arbetet innebär i väsentlig del analys av funktionen, specifi-
cering och utveckling av programvara samt test och demonstration
av den önskade funktionen.

Programvaran utvecklas väsentligen i FORTRAN med några subrutiner
i assembler. Vid arbetets slut skall programvaran vara väl doku-
menterad.

2.2 Hårdvarusystemet

Systemets uppbyggnad framgår nedan.



Datorn skall styras med joystick eller terminal att avlänka
och ta upp bildområden i SEMet (svepelektronmikroskopet).
De upptagna bilderna presenteras på videomonitorn och/eller
lagras undan.

2.2.1 Datorsystemet

Den dator som används är PDP 11/23. Denna har extended memory och floating-pointenhet.

Processorn har åtta styck 16-bitars GPR (general purpose register). Dessa register kan arbeta som accumulatorer, indexregister, autoinkrement- och autodekrement-register eller som stackpekare. Aritmetiska operationer kan vara från ett GPR till ett annat, från en minnesposition eller yttre enhetsregister till ett annat eller mellan minnespositioner eller yttre enhetsregister och GPR.

General purpose register:

	R0
	R1
	R2
	R3
	R4
	R5
stackpekare	R6
programräknare	R7

Genom att använda GPR fås en kortare exekveringstid än om primärminnet adresseras.

Instruktionsuppsättningen innefattar byte- och ord-instruktioner. PDP11 använder dubbeloperandinstruktioner, vilket möjliggör många operationer med en instruktion, t ex ADD A,B (B=B+A) och MOV A,B (B=A). Därtill kommer en uppsättning villkorliga hopp. Man kan använda sju styck adresseringsmoder.

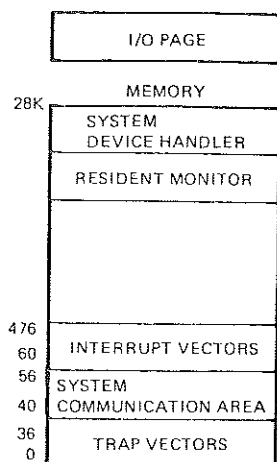
Registermode INC R3, register deferred mode INC (R3)(R3 används som adress), autoinkrement mode INC (R3)+ (som föregående där- efter R3=R3+2), autoinkrement deferred mode INC q(R2)+ (R2 används som adress till adressen av operanden), autodecrement mode INCB-(R0) (R0 dekrementeras och används som adress), autodecrement deferred mode CLR q-(R0) (R0=R0-2, därefter nollställs adressen given av R0), index mode CLR 200(R4) (200 adderas till R4 och används som adress), index deferred mode Add q1000(R2),R1 (1000 och innehållet i R2 adderas och utgör adressen).

Typiska instruktionstider är 4,6 us för MOV A,B.

Det direkt adresserbara minnets storlek är 64 kB. De övre 4096 adresserna används till kommunikation med yttre enheter (interface). Detta system har 128 kB som adresseras genom en extended memorymonitor.

Ett 16-bitars ord är indelat i en hög och en låg byte. Ordadresser är alltid jämna.

Minnets utnyttjande framgår nedan.



Massminnet utgörs av RX02 diskettenhet. Enheten består av två flexskiveinkast med vardera 512 kB (double density), Den kontrolleras av RXV21 diskkontrollenhet. Varje diskett har 77 spår med vardera 26 sektorer. Varje sektor på spåret är 256 ord (ett block). Medelaccessstiden är 262 ms (se appendix, RXV21). ./.

Systemet arbetar under operativsystemet RT-11. Under RT-11 finns bl a Fortran kompilator och MACRO-assembler liksom systembibliotek med systemrutiner.

När ett FORTRAN-program kallar på en rutin skriven i MACRO (CALL SUBR(A,B)) så får MACRO-rutinen argumenten på följande sätt

```

R5 ==> 0      antal argument
        adress till argument 1 (A)
        -"-    2 (B)

        o s v
  
```

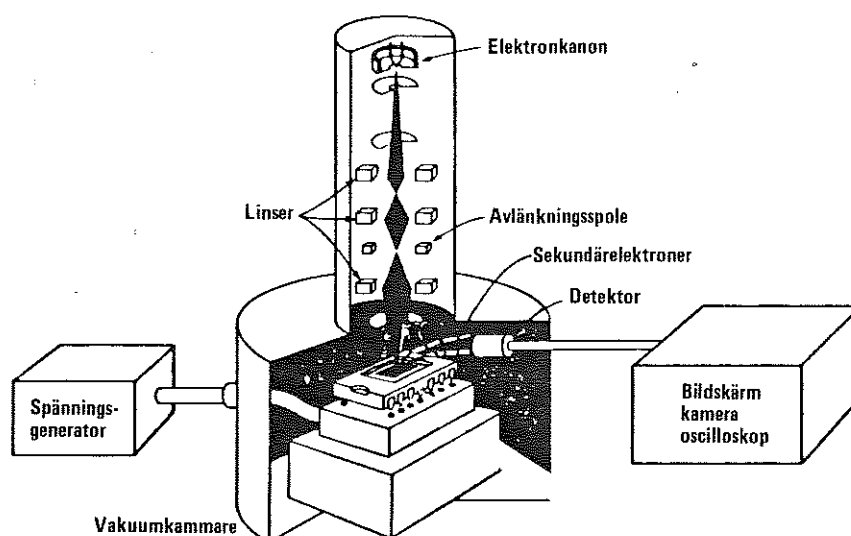
MACRO/SYSTEM interface vid programmed request.

De vid anropet utnyttjade parametrarna läggs i en EMT AREA genom assemblern eller genom instruktioner i programkoden. Assemblern lägger vidare ut instruktioner för den programmerade begäran. Programflödet blir enligt nedan.

USER PROGRAM:	Programmed Request	
SYSTEM TRAP AREA:	Points to EMT Processor Code	30
	PSW	32
RMON:	EMT Processor	
	RTI Instruction	
SYSCOM AREA:	EMT Error	52
	User Program	

2.2.2 Enheter för bildupptagning

Bildupptagningssystemet är uppbyggt kring ett Mini-Sem svep-elektronmikroskop. I detta används vakuumkammare, xy-bord samt elektronkanon och scintillator. Mini-Semet fungerar normalt då det digitalt styrda systemet ej används. Normalt innebär att objektet sveps av en elektronstråle och detektorns utslag presenteras som en gråskala på en monitor. Man kan i Semet ställa in funktioner som elektronstrålens storlek (spotsize), svephastighet av bilden, bildstorlek, kontrast och ljus i bilden. Man kan också justera spänningsnivåer på filtergaller.



För att kunna avlämka elektronstrålen digitalt finns två avläkningsförstärkare. Dessa får avläkningsadressen från två 16-bitars da-omvandlare (DAC 1136K). DA-omvandlarna får adressinformationen från en parallellport DRV11-J. DRV11-J kan ta fyra ord om 16 bitar. Den kan sättas i olika moder (se appendix). DA-omvandlaren har en typisk omvandlingstid på 6 us då den arbetar i strömmode. Till avläkningsförstärkarna är anslutet två avläkningsspolar som avlämkar elektronstrålen över en yta. (Noggrannhet 0,1 um) ./.

De genom elektronstrålen utslagna och exciteradeelektronerna detekteras med en detektor. Detektorn består av ett extraktionsgaller som drar ut dessa elektroner från objektet, ett filtergaller som repellerar de elektroner som ej har tillräcklig energi. De elektroner som släppts igenom filtret får träffa en scintillator och orsakar där ljuspulser. Dessa ljuspulser detekteras och förstärks sedan i en fotomultiplikator. Den från fotomultiplikatorn erhållna signalen omvandlas till digital form med ad-omvandlaren ADV11-A, för att kunna behandlas i datorn. ADV11-A är en 12-bitars ad-omvandlare, som arbetar med successiv approximation. Omvandlaren har 8 kanaler (kvasi-

differentiella). Genom att skriva ett kontrollord på en given adress, kan man få ADV11-A-enheten att följa en valfri kanal och att sampla. En omvandling tar ca 32 us. (se appendix). ./.

2.2.3 Delar för operatörskommunikation

Terminalen som används är Datamedia DT80/1.

Joystickens utslag styr två potentiometrar som fungerar som spänningsdelare. Spänningsvärdet läses av med omvandlaren ADV11-A (kanal 6, 7).

För att kunna presentera den digitalt svepta bilden används i systemet ett videointerfacekort QRGB-256 från Matrox. Interfacet kan definiera 16 färger (4 bitar) i 256x256 punkter. Inskrivning av en färg i en punkt sker genom att först läsa in adressen till punkten på adressen och därefter färgbyten till färgadressen. Läsning går till på motsvarande sätt. Man kan genom kontrollbyten bli slå på och av signalen ut från interfacet liksom man kan styra var bilden på skärmen skall börja presenteras (scrol) (se appendix). För att trimma in interfacet har ett intrimningsprogram skrivits. Detta lägger ut färgbalkar. ./.

Interfacet är anslutet till en färgmonitor.

3. ARBETETS GENOMFÖRANDE

3.1 Analys och ansatser

Programvarans uppgift är att göra det möjligt för operatören att hitta och definiera intressanta punkter och områden på en integrerad krets samt att utgöra grund för analys.

Ansats: Vid koordinatbestämning presenteras först en SEM-bild på videomonitorn. Därefter bestäms bildpunktskoordinaterna utifrån den presenterade bilden.

3.1.1 Bildhantering

Upptagning av SEM-bilder

För att ta upp en bildpunkt riktas elektronstrålen mot den önskade koordinaten. Koordinaten anges med ett 16-bitars ord (horisontellt och vertikalt) och skrivs in i parallellporten för avlänkingsförstärkaren. Efter att strålen har stabiliserats samplas sekundärelektron-detektorns värde. Detta värde ad-omvandlas därefter till 12 bitar. Omvandlingen tar ca 30 us.

För att ta upp bilder måste man specificera vilket område man vill ta upp och vilken skala man vill använda. Med skala avses avståndet mellan de punkter som strålen riktas mot. Området kan anges av antal punkter åt olika håll utgående från en referenspunkt. Ur programmeringssynpunkt torde det vara lättast om man angav något hörn som referenspunkt och att bilden byggs upp linjevis med samma antal punkter per linje.

Ansats: Området specificeras med övre vänstra hörnpunktskoordinaten och antalet punkter per linje och antalet linjer. Linjerna sveps från vänster till höger. Olika skala kan användas horisontellt och vertikalt.

Presentation av SEM-bilder

Vid presentation skall värdet från detektorn omvandlas till bildpunkter på videomonitorn. Värdet har 12 bitar (4096 nivåer). Detta värde skall omvandlas till 16-färger (eller grånivåer) (se appendix QRGB-256). Omvandlingen kan ske t ex genom ./.

1. matematisk skalning

F (detektorvärdet) = färgen

F kan vara t ex en linjär, kvadratisk eller exponentiell skal-funktion.

2. jämförelseskalning

Det från detektorn erhållna värdet jämföres med gränser.

Intervallerna mellan varje gräns motsvarar en färg. Denna metod innefattar den matematiska skalningen som specialfall (den är dessutom snabbare för datorn).

Bilden presenteras linjevis på videomonitorn på samma sätt som bildupptagningen. Om man kan definiera var monitorbilden skall börja och dess storlek, kan flera bilder presenteras samtidigt.

Ansats: Omvandlingen från detektorvärde till färgkod sker genom jämförelseskalning. Monitorbildens övre vänstra hörn anges som startpunkt och bildytan definieras som antal punkter per linje och antal linjer.

Undanlagring av SEM-bilder

Bilden skall lagras undan för att senare kunna analyseras och användas som referens. Antalet bildpunkter i videointerfacet är $256 \times 256 = 65536$. För att kunna lagra undan en bilds detektorvärden (12-bitars ord) fordras 128 kB. Detta motsvarar hela det nuvarande primärminnet eller $1/4$ av innehållet i en diskett (512 kB). Minnesbehovet kan minskas om man kodar bort redundant information. För att skriva ut 128 kB på diskett åtgår ca 10 ms per block (256 ord) + en medelaccess-tid per block på 262 ms. Detta ger en total tid av ca 1 minut att skriva ut en bild på diskett om man använder systemrutiner (programmed request). Genom att i stället använda DMA (direkt minnesaccess) kan skriv/läs-tiden reduceras till några sekunder. DMA läser in och skriver ut stora minnesblock i primärminnet.

Ansats: Skapa en rutin som avlänkar och tar upp detektorvärden och lägger dessa i en vektor i primärminnet. Vektorn kan därefter skrivas ut på diskett (inledningsvis med systemrutiner). Om rutinen även håller reda på detektor max- och detektor min-värde fås gränsparametrar till färgskalningen. Rutinerna kan då nyttjas både om man använder DMA, systemrutiner eller väljer att expandera primärminnet och lagra bilddetektorvärdena där.

Alternativ undanlagring av bilder

I ett vanligt SEM lagras bilden ej undan utan bilden kodas och presenteras på en monitor. Om denna lösning implementerades med en snabb rutin skulle operatören kunna arbeta med stor interaktivitet. Avlänkning och detektering av en hel monitorbild 256×256 pktär tar vid optimalitet ca 2s ($256 \times 256 \times 30$ us) Den på monitorn genom videointerfacet presenterade bilden kan också utgöra grund för analys och referens. Om videointerfacet innehåller för en bild ($256 \times 256 \times 4$ bits) kan packas och lagras på diskett finns tillsammans med SEM-bildupptagning utan undanlagring ett minnesbesparande alternativ till undanlagring av detektorvärden. Minnesbehovet blir då 64 block för en fullbild.

Ansats: Skapa en snabb rutin som avkodar och presenterar på videomonitorn, som ett "vanligt SEM". Implementera därtill en rutin som packar och lagrar undan videointerfacets innehåll på diskett samt en rutin som packar upp och presenterar det undanlagrade.

3.1.2 Användaraspekter

Definition av bilden

Om den fulla monitorbilden byggs upp av bildsegment kan flera bildområden visas på samma gång. Om färger och färggränser vid presentation kan ändras fås en anpassning till objektet.

Ansats: Monitorbildytan byggs upp av 16 kvadrater (bildsegment) av 64×64 bildpunkter. Den bild som tas upp måste överensstämma med segmentindelningen. Monitorområdet definieras av startpunktskoordinat (11..44) och bildstorlek (11..44) på matrisvis. Färgkodningsparametrarna kan ändras.

Definition av bildområden med joystick

Genom att flytta bildområdet med hjälp av joystick fås en möjlighet till snabb definition av detta. Upptagning av en helt ny bild tar förhållandevis lång tid jämfört med att i videointerfacet flytta tidigare visade bilddelar (förhållandet 4/1).

Om joystickutslaget utgör villkor för upptagning fås en möjlighet att ta upp nya bilder efter t ex att ha ändrat någon nod på den integrerade kretsen.

Ansats: Vid definition av område med joystick kan först den bilddel flyttas som skall vara kvar inom videointerfacet, därefter fylls bildytan ut med ny upptagning. Joystickens utslag kan utgöra upptagningsvillkor.

Undanlagring av bilder

Om bilder som skall undanlagras tas upp som små rektanglar kan man vid senare analys utnyttja lokaliteten. Man kan då också på ett enkelt sätt presentera delar av de undanlagrade bilderna. Väldefinierade filtyper underlättar.

Ansats: Bilder som skall undanlagras tas upp som vertikala kolonner 32 punkter breda (1/2 bildsegmentsbredd) med början uppe till vänster. Man kan då definiera bildområde på en upptagen bild på ett halvt segments format. Strikta filbeteckningar används.

3.1.3 Koordinatbestämning med joystick

Joystickens utslag kan tolkas som riktning, tid, hastighet och steglängd. Joysticken skall reglera flyttning av hårkors för bestämning av koordinater samt styra bestämning av bildområde vid flyttning (se ovan).

Ansats: Joystickens utslags riktning ger åt vilket håll hårkors eller bild skall flyttas. Om utslaget är ungefär 0 skall inget ske. Utslaget reglerar tiden mellan flyttningar då utslaget är litet, vilket ger hög precision. Stora utslag flyttas stegvis och ger snabbt rätt område.

Hårkorset måste utformas så att kontrast mot bakgrunden blir god. Detta kan ske genom:

1. korset färganpassas automatiskt till bakgrunden
 2. operatören kan reglera färg och storlek
- Alternativ två ger enklare programmering.

Ansats: Operatören bestämmer färg och storlek på hårkorset.

Koordinaterna fås genom omvandling av videomonitorkoordinater till verkliga avlänkingskoordinater. Avstånd och dimensioner fås genom kända avståndsformler.

Ansats: Korset förflyttas med joystick till en intressant punkt. Punktens videomonitorkoordinat erhålles. Utgående från monitorkoordinaten räknas den verkliga avlänkingskoordinaten ut. Kända avståndsformler används för att få avstånd och dimensioner.

3.2 Assembler eller högnivåspråk

Då avlänkings- ad-enhet och videointerface styrs på bitnivå måste rutiner skrivas i assembler som hanterar dessa enheter. Det stora antalet bildpunkter gör att assembler-skrivna rutiner ger snabbast resultat vid upptagning och presentation. Bildundantagningsrutinen skrivs också i assembler för att kunna packa bildinformationen. Korset implementeras också i assembler för att få tillräcklig interaktivitet. Administrativa rutiner skrivs i FORTRAN.

3.3 Resultat

Beskrivning av programpaket för digitalt styrt SEM. Program-paketet ger följande möjligheter:

- komposition av bilder genom bestämning av bildformat och position på monitorn
- ta upp bilder med samtidig presentation (on-line)
- flytta runt bilden över ett kretsområde med "joystick"
- låta joysticken utgöra villkor för upptagning
- lagra undan och presentera bilder över ett kretsområde (off-line)
- lagra undan och presentera de komponerade monitorbilderna
- modifiera färgtolkning vid presentation av kretsbilder
- flytta runt ett kors över bildytan med joystick
- använda korset för att bestämma koordinater

(I appendix finns ett flödesschema som visar beroendet mellan rutinerna liksom programlistningar)

./.

3.3.1 Rutiner som arbetar mot svepelektronmikroskopet och presenterar bilder.

Funktionsbeskrivning

Avlänkning sker linjevis från höger till vänster uppifrån och ner med start i övre vänstra hörnet. Den horisontella koordinaten ökar åt vänster och den vertikala nedåt. Adressering i SAVDEF och SEMPIC (flödesschema finns i appendix) sker genom att parallellporten DRV11-J sätts i skrivmod. Detta innebär att porten fungerar som en adress i minnet. Portens utgång styr da-omvandlaren i avlänkingsförstärkaren. Kanal A används till horisontell och kanal B till vertikal avlänkning.

Efter att den avlänkade elektronstrålen har stabiliserat sig, vilket tar ca 30 us, samplas sekundärelektron-detektorns värde. Værdets da-omvandling tar ca 30 us. Genom att låta elektronstrålen stabiliseras samtidigt som ad-omvandlingen sker sparas tid. I SEMPIC sker även färgkodningen samtidigt. Detektorvärdet läggs i SAVDEF i den vid anropet givna vektorn.

(ad-omvandlaren beskrivs i systembeskrivningsdelen)

Kodningen från värde till färg i SEMPIC och DISPLY sker genom att värdet jämföres med gränser. Intervallet mellan varje gräns motsvaras av en färg. Genom att låta gränserna och färgerna vara parametrar fås en stor flexibilitet. En ytterligare fördel är att värden utanför undre och övre gräns ej medför någon förändring, vilket möjliggör multipelkodning av samma bild. En snabb kodning fås genom att

a) värdena jämföres med gränserna i form av ett binärt träd. Detta ger 4 eller 5 jämförelser per punkt.

			L1	ingen färgändring på monitorn
		L2		färg C1
				färg C2
	L3	L4		färg C3
				färg C4
L5		L6		färg C5
				färg C6
	L7	L8		färg C7
				färg C8
L9		L10		färg C9
				färg C10
	L11	L12		färg C11
				färg C12
	L13	L14		färg C13
				färg C14
	L15	L16		färg C15
			L17	färg C16
				ingen färgändring på monitorn

vid jämförelse mellan värde och färggräns gäller att strikt mindre än medför hopp nedåt i schemat

b) gränserna och färgerna lagras vid initieringen direkt efter en absolut mod instruktion. Absolut mod instruktionen medför att GPR (general purpose registren) kan utnyttjas till annat än vektorpekare, men har samma instruktionstid.

c) SOB instruktionen (subtrahera och hoppa om ej 0) används så mycket som möjligt (detta är orsak till den något ologiska ordningen i färgkodningsprogramdelen)

För att få en punkt på monitorn skrivs först punktadressen in i videointerfacets punktadressregister. Den undre byten motsvarar horisontell och den övre byten vertikal koordinat. Därefter skrivs färgbyten in i färgbyteadressen. Färgkoden finns i de 4 lägre bitarna (0-15).

(Videointerfacet QRGB-256 beskrivs i hårdvarudelen)

Upptagning och presentation med mellanlagring

SAVDEF

SAVDEF rutinen tar upp sekundär-elektron-detektorvärden från en punkt, linje eller yta av vad som finns i svep-elektronmikroskopet (SEM) och lägger detta/dessa i en vektor. Därtill jämförs detektor max- och minvärden. Rutinen används till att ta upp SEM-bilder så att detektorvärden kan behandlas (lagras undan, filtreras m m)

anrop:CALL SAVDEF (ISTARTX, ISTARTY, IDISTX, IDISTY,
NUMADP, NUMLIN, MAXV, MINV, IVECT)

alla parametrar INTEGER

ISTARTX, ISTARTY (kan vara INTEGER*4) första avlänkningspunkts X, Y koordinat (övre vänstra hörnet) (0.. 65535)

IDISTX, IDISTY avlänkningsavstånd mellan punkter

NUMADP antal punkter per horisontell linje

NUMLIN antal horisontella linjer

MAXV vid anrop det detektorvärde som skall anses vara det största (0 ..4095)
innehåller efter anrop det detektorvärde som var störst inberäknat anropsvärdet (0 ..4095)

MINV vid anrop det detektorvärde som skall anses vara det lägsta (0 ..4095)
innehåller efter anrop det detektorvärde som var lägst inberäknat anropsvärdet (0 ..4095)

IVECT vektor att lägga detektorvärdena i av minst storlek NUMADP * NUMLIN

SAVDEF kontrollerar ej några parametrar

Följande exempel tar upp ett område med start i horisontell avlänkningspunkt 0 och vertikal avlänkningspunkt 10 med det horisontella avståndet 50 och vertikala avståndet 30. Ytan har 15 punkter per horisontell linje och 20 linjer. Efter anrop skrivs områdets detektormaxvärde i MAXV och detektorminvärde i MINV, Dessa värden skrivs ut.

INTEGER IVECT (300)

MAXV = 0

MINV== 4095

CALL SAVDEF (0, 10, 50, 30, 15, 20, MAXV, MINV, IVECT)

WRITE (7, *) MAXV, MINV

END

DISPLY

DISPLY kodar värden från en vektor i elementordning till färgkod och lägger ut som punkter och linjer på monitorn. Presentationen sker linjevis från vänster till höger uppifrån och ned. Kodningen sker genom att vektorvärdet jämföres med gränser. Varje område mellan två gränser motsvarar en färg.

övre gräns

L 1 L 2 L 3 L 4 L 5 L 6 L 7
färg C1 färg C2 färg C3 färg C4 färg C5 färg C6 färg C7

L 8 L 9 L 10 L 11 L 12 L 13 L 14
färg C8 färg C9 färg C10 färg C11 färg C12 färg C13 färg C14

undre gräns

L 15 L 16 L 17
färg C15 färg C16

strikt mindre än medför färgen till höger.

värden över/lika med den övre gränsen L1 och strikt mindre än den undre gränsen L 17 medför att punkten ej skrivs ut på monitorn. Detta möjliggör topografiska bilder.

anrop: CALL DISPLY (ISTARTMONY , ISTARTMONY, NUMADP, NUMLIN, IVECT)

alla parametrar INTEGER

ISTARTMONX horisontell monitorstartpunkt
(0 vänster ..255 höger)

ISTARTMONY vertikal monitorstartpunkt
(0 överst .. 255 nederst)

NUMADP antal punkter per horisontell linje

NUMLIN antal linjer

IVECT värdevektor av minst storlek
NUMADP* NUMLIN

DISPLY kontrollerar ej några parametrar

DISLIM

Dislim initierar färgkodningsrutinen DISPLY genom att lägga in färggränsvektorns 17 element i DISPLYS programkod. Första elementet motsvarar den övre gränsen L 1 osv. Gränserna förblir desamma tills nästa DISLIM anrop.

anrop: CALL DISLIM (LIMITS)

LIMITS färggränsvektor med 17 element (lämpligen i intervallet 0 ..4095 (12 bitar)

DISCOL

DISCOL initierar färgkodningsrutinen DISPLY genom att lägga in färgkodvektorns 16 element i DISPLYs programkod. Första elementet motsvarar färgen mellan gräns L1 och L2 osv. Färgerna förblir desamma tills nästa DISCOL-anrop.

färgkoden är:

0	svart
1	mörkgrön
2	mörkblå
3	ljusblå
4	röd
5	brun
6	magenta
7	ljus magenta
8	grön
9	ljus grön
10	mörk cyan
11	ljus cyan
12	brun-grön
13	gulgrön
14	ljusröd
15	vit

anrop: CALL DISCOL (ICOLCODE)

ICOLCODE färgkodvektor med 16 element färgkod
i intervallet 0 ..15.

Följande exempel visar hur en bildyta tas upp över ett område i SEMet med start i horisontell punkt (-32767 (motsvarar punkt 32769 i intervallet (0-65535)(tvåkomplement)). Det horisontella punktavståndet är 30 och det vertikala 40. Bildområdet har 64 punkter per linje och 128 linjer.

Värdesintervallet mellan detektor max och detektor min indelas i två intervall. För att vid presentationen få en topografisk bild anpassas färggränserna till nytt intervall efter genomgång av 16 färger. Bilden presenteras med början i horisontal monitorposition 192 och vertikal monitorposition 0. (192,0)

Efter den topografiska bilden presenteras en kontrastbild i svart och vitt för att urskilja de båda topografiska delbilderna. Delbilden med lägre värden motsvarar svart, den med högre värden vitt. Bilden presenteras med början i position (0,0) (överst till vänster).

```

PROGRAM TOP
DIMENSION IVECT (8192), LIM (17), ICOL (16)
DATA ICOL (0,1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13,14,15)
MAXV=0
MINV=4095
CALL SAVDEF (-32767,0,30,40,64,128,MAXV,
MINV, IVECI)
MXVD=(MAXV-MINV)/32
DO IO K=1,17
10  LIM (18-K)=MINV+(K-1)+MXVD
CALL DISLIM (LIM)
CALL DISCOL (ICOL)
CALL DISPLY(192,0,64,128,IVECT)
MIDDLE=LIM(1)
LIM(1)=MAXV+1
DO 15 L=1,16
15  LIM(18-L)=MIDDLE+(L-1)-MXVD
CALL DISLIM (LIM)
CALL DISPLY (192,0,64,128,IVECT)
DO 20 M=1,16
LIM(18-M)=MINV+(M-1)-2-MXVD
LIM(1) =MAXV+1
LIM(9) =MIDDLE
DO 25 N=1,8
ICOL(N)=15
ICOL (N+8)=0
CALL DISCOL (ICOL)
CALL DISPLY (0,0, 64,128,IVECT)
END

```

Upptagning med samtidig presentation

SEMPIC

SEMPIC rutinen tar upp sekundärelektron-detektorvärden från en punkt, linje eller yta. De upptagna detektorvärdena kodas samtidigt till färg och presenteras på videomonitorn. Upp- tagningen sker linjevis från vänster till höger, uppifrån och ner.

Kodningen sker genom att detektorvärdet jämföres med gränser. Gränsterna finns i en vektor med största värdet i element 1 osv. Varje område mellan två gränser motsvaras av ett färgvektor- element. Värden över/lika med L1 och strikt mindre än L17 skriv ej ut.

Övre gräns

L 1	L 2	L 3	L 4	L 5	L 6	L 7
färg C1	färg C2	färg C3	färg C4	färg C 5	färg C6	färg C7

L 8	L 9	L 10	L 11	L 12	L 13	L 14
färg C8	färg C9	färg C10	färg C11	färg C12	färg C13	färg C14

undre gräns

L 15	L 16	L 17
färg C15	färg C16	

Detta möjliggör topografiska bilder

Färgkoden är:

0	svart
1	mörkgrön
2	mörkblå
3	ljusblå
4	röd
5	brun
6	magenta
7	ljus magenta
8	grön
9	ljus grön
10	mörk cyan
11	ljus cyan
12	brun-grön
13	gul-grön
14	ljusröd
15	vit

Färggränserna väljes.

anrop: CALL SEMPIC (ISTARTX, ISTARTY, DISTX, DISTY, NUMADP, NUMLIN, LIMITS, ICOLCODE, ISTARTMONX, ISTARTMONY)

alla parametrar INTEGER

ISTARTX ISTARTY (kan vara INTEGER *4) första av-
länkningspunkts X, Y koordinat
(övre vänstra hörnet) (0 ..65535)

IDISTX, IDISTY avlänkingsavstånd mellan punkter

NUMADP antal punkter per horisontell linje

NUMLIN antal horisontella linjer

LIMITS färggränsvektor med 17 element
 (lämpligen i intervallet 0 ..4095)
 (12 bitar)

ICOLCODE färgkodvektor med 16 element,
 färgkod i intervallet 0 ..15.

ISTARTMONX horisontell monitorstartpunkt
 (0 vänster ..255 höger)

ISTARTMONY vertikal monitorstartpunkt
 (0 överst .. 255 nederst)

SEMPIC kontrollerar ej några parametrar.

Följande exempel visar en kontinuerlig bildupptagning och presentation över ett område.

```

Program TAKSEM
INTEGER C(16), LIM (17)
DATA C/0,1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13,14,15/
DO 100 K= 1,17
A=(K-1)/16
100 LIM (18-K)=A+2000
150 CALL SEMPIC (0,0,45,256,256,LIM,C,0,0)
GOTO 150
END

```

3.3.2 Rutiner som till huvuddelen arbetar mot videointerfacet

Funktionsbeskrivning

Inskrivning och läsning av en punkt i videointerfacet sker genom att först adressera adressordet och därefter skriva eller läsa in de 4 färgbitarna i färgbyten (se QRGB beskrivning).

I SVISUB och VIDSUB (flödesschema finns i appendix) skrives respektive läses de 4 färgbitarna i packad form in i eller ut ur ett 16 bitars ord. Färgbitarna startar i de mest signifikanta positionerna. Bilden söks av linjevis från vänster till höger uppifrån och ner. För att snabbt kunna skriva och läsa används dubbelbuffert. Dubbelbuffert innebär att två alternerande buffertar turas om att vara buffert för det som skall skrivas eller läsas från yttre fil. Varje buffert är ett block (256 ord). Filen anges genom anropet som ett kanalnummer. .WAIT, .WRITE, .READ är systemrutiner.

MOVPICT innehåller 4 delar för flyttning åt olika riktningar. Programmet väljer själv vilken del som skall arbeta utgående från flyttningsriktningen.

SVISUB

SVISUB lagrar undan hela den på monitorn presenterade bilden. Den undanlagrade bilden kan sedan presenteras med rutinen VIDSUB.

anrop: CALL SVISUB (ICHAN, BLOSTR, MES)

alla parametrar INTEGER

ICHAN	numret på en öppnad kanal där videoinnehållet (64 block) skall skrivas
BLOSTR	numret på kanalens första block där videoinnehållet kan skrivas
MES	numret på det sist skrivna blocket efter anrop utan fel, annars felmeddelande

Felmeddelande MES

0 = försökte skriva förbi filslut
 -1 = hårdvarufel
 -2 = kanalen ej öppnad
 -3 = "-"
 -4 = hårdvarufel
 -5 = fel antal ord skrivna

VIDSUB

VIDSUB visar en hel monitorbild undanlagrad med SVISUB

anrop: CALL VIDSUB (ICHAN, BLOSTR, MES)

alla parametrar INTEGER

ICHAN	numret på en öppnad kanal där videoinnehållet (64 block) skall läsas
BLOSTR	numret på kanalens första block där videoinnehållet kan läsas
MES	numret på det sist lästa blocket efter anrop utan fel, annars felmeddelande

Felmeddelande MES

0 = försökte läsa förbi filslut
 -1 = hårdvarufel
 -2 = kanalen ej öppnad
 -3 = "-"
 -4 = hårdvarufel
 -5 = fel antal ord lästa

Följande program visar hur man lagrar undan, presenterar och deletar monitorbilder. Subrutinen ICHAIO öppnar, stänger och deletar en fil. Den beskrivs i avsnitt 3.3.3.

CLOSEC, IFREEC är systemrutiner.

```

PROGRAM TRIFT
LOGICAL+1 ITYPE(3)
INTEGER+2 IBUF (256)
C      DATA ITYPE/'P','V','D'/
10     WRITE(7,+) 'SAVE (1), DISPLAY (2), DELETE(3)'
      READ (5,+) IN
      IF(IN.LT.1.OR.IN.GT.3)GOTO 10
      GOTO (20,30,40), IN
20     I=ICHAIO(ITYPE, 64
      IF(I.LT.0) GOTO 10
      CALL SVISUB (I,O,OEM)
      IC=CLOSEC(I)
      CALL IFREEC(I)
      IF (IEM.GT.0)GOTO 10
      WRITE (7,-) 'SAVIDERROR!', IABS(IEM)
      GOTO 10
30     L=0
      I=ICHAIO(ITYPE,L)
      IF(I.LT.0)GOTO 10
      CALL VIDSUB (I,O, IEM)
      IC=CLOSEC(I)
      CALL IFREEC(I)
      IF(IEM.GT.0)GOTO 10
      WRITE(7,*) 'VIDISERROR!', IABS(IEM)
      GOTO 10
40     I=ICHAIO(ITYPE,-1)
C      DELETE A FILE
      GOTO 10
      END

```

MOVPIE

MOVPIE flyttar på monitorn presenterade bildområden åt godtyckligt håll. Rutinen används för att inte behöva ta upp helt nya bilder när bildområdet flyttas. Programmet räknar utgående från anrops parametrarna ut antalet punkter att flytta i horisontell och vertikal led.

anrop: CALL MOVPIE (ICORNX, ICORNY, IXOFF, IYOFF, NDOT, NLIN)

ICORNX, ICORNY den flyttade bildens nya horisontella och vertikala hörnkoordinat i flyttningsriktningen (om någon riktning är noll så väljes hörnet med högsta koordinatvärdet (koordinat(0,0)är överst till vänster och (255,255) är nederst till höger)

IXOFF antal bildpunktssteg att flytta bilden i horisontell riktning (-255 ..0..255) negativt åt vänster, positivt åt höger

IYOFF antal bildpunktssteg att flytta bilden i vertikal riktning (-255 ..0..255) negativt uppåt, positivt nedåt

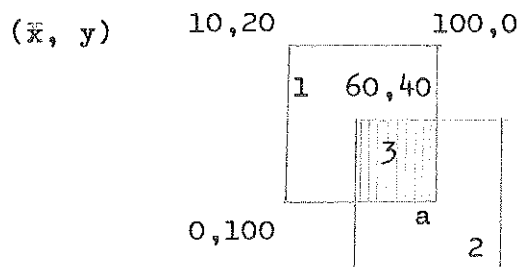
NDOT antal punkter per linje som bildytan har före flyttningen med referens i (ICORNX, ICORNY)

NLIN antal linjer som bildytan har före flyttningen med referens i (ICORNX, ICORNY)

Om IXOFF och IYOFF = 0 samtidigt görs RETURN

i övrigt kontrollerar MOVPIE inga parametrar

Exempel:



bildytan 1 skall flyttas till 2 så att det markerade området 3 i den flyttade bilden sparas

följande anrop genomför detta

CALL MOVPIE (100, 100, 50, 20, 90, 80)

koordinaten för a är 100, 100 (ICORNX, ICORNY)
 xoffset är 60-10 = 50 (IXOFF)
 yoffset är 40-10 = 30 (IYOFF)
 antal punkter före 100-10 = 90 (NDOT)
 antal linjer före 100-20 = 80 (NLIN)

GETCRS

GETCRS lagrar undan bildinformation bakom ett kors i en i anropet given vektor och lägger därefter ut ett kors (utan centrumpunkt). Bakgrunden återställs med RECCRS.

anrop: CALL GETCRS (MONX, MONY, IWING, ICOL, ISAVEC)

Anropsparametrarna beskrivs nedan.

PUTCRS

PUTCRS lägger ut ett kors (utan centrumpunkt) på monitorn

anrop: CALL PUTCRS (MONX, MONY, IWING, KOL)

Anropsparametrarna beskrivs nedan.

RECCRS

RECCRS återställer bakgrunden bakom ett utlagt kors undanlagrat med GETCRS.

anrop: CALL RECCRS (MONX, MONY, IWING, ISAVEC)

Anropsparametrarna beskrivs nedan.

alla parametrar INTEGER

MONX, MONY	monitorkoordinat att placera korset på (0 ..255) (0,0 överst till vänster, 255,255 nederst till höger)
IWING	korsarmarnas längd (trunkeras om de hamnar "utanför" monitorn)
ICOL	korsets färg (0-svart, 1-mörkgrön, 2-mörkblå, 3-ljusblå, 4-röd, 5-brun, 6-magenta, 7-ljus magenta, 8-grön, 9-ljusgrön, 10-mörk cyan, 11-ljus cyan, 12-brun/grön, 13-gulgrön, 14-ljusröd, 15-vit)
ISAVEC	vektor som lagrar bakgrundsinformation av minst storlek IWING x 4

3.3.3 Kommunikations- och hjälprutiner

Rutiner som används tillsammans med joystick.

Joysticken finns beskriven i hårdvarudelen.

ADIN

ADIN läser av en kanal i ad-omvandlaren ADV11-A. Används till att läsa av joystickutslag.

anrop: CALL ADIN (ICMAN, IRESULT)

ICHAN ad-omvandlarkanal

IRESULT innehåller efter anrop avläst värde (i intervallet 0 ..4095) (12 bitar)

INIJOY

INIJOY låter operatören föra joystick till 0, max, min utslag för att dessa skall kunna användas som parametrar i LIMITS, CRSLIM. Värdena skrivs ut på terminal. Återhopp sker genom terminaltangent.

anrop: CALL INIJOY (MZN6, MZN7)

Efter anrop innehåller treelementvektorerna joystickutslagsvärdena från ad-kanal 6 och ad-kanal 7.

LIMITS, CRSLIM

CRSLIM är identisk med LIMITS

LIMITS delar utslagsintervallet för joystick i fem intervall. För de fyra yttersta intervallen skapas två normeringskonstanter. Intervallgränserna och skalkonstanter utnyttjas av JYSTEP för att bestämma hur joystickutslaget skall tolkas.

anrop: CALL LIMITS (MZN, L, CDIST)

MZN treelementvektor innehållande MZN(1)max, MZN(2) noll och MZN(3) min från tex INIJOY)

L 6-element gränsvektor av intervallet mellan joystickutslagets max och min L(1) är max och L(6) min

CDIST två-elementvektor för normeringskonstanter
CDIST(1)=yttre intervallen
CDIST(2)=inre intervallen runt noll

JYSTEP

JYSTEP tolkar joystickens utslag och ger utgående från utslaget, steglängd (i horisontell och vertikal riktning) en "väntetid". Joystickens utslag avläses med subrutinen ADIN (vertikalt, horisontalt). Utslaget passar in i ett av fem intervall. Intervallen bestäms av tolkningsgränsparametrarna. Dessa skapas med LIMITS, CRSLIM. I ytterintervallen skalar joystickens utslag den maximala steglängden. Väntetiden blir en i anropet given konstant. I intervallen innanför ytterintervallen (på båda sidor) är steglängden ett och joystickens utslag reglerar väntetiden. I mitt intervallet är steglängden 0 och väntetiden konstant.

anrop: CALL JYSTEP (ISLX, ISLY, ITIME, MAXTIM, MNX, ISTP, LIM6, LIM7, CDIST6, CDIST7, ITX, ITY)

ISLX	steg x
ISLY	steg y
ITIME	wäntetid
MAXTIM	längsta väntetid (vid enkelsteg)
MNX	tidsdifferens mellan största och minsta väntetid (vid enkelsteg)
ISTP	fast väntetid om ej enkelsteg
LIM6, LIM7	6 elementvektorer med tolkningsgränser (övre gräns i vektorposition ett)
CDIST6, CDIST7	2 elementvektorer med normeringskonstanter (det yttre intervallets i position 1)
ITX	längsta horisontella steglängd
ITY	längsta vertikala steglängd

Hjälprutiner

ICHAIO

ICHAIO skapar, öppnar eller deletar en fil av given typ (och längd). Filen bestäms av device(DYO:,DYL:)+filnamn (6 bokstäver max). Tidigare existerande fil deletas med /DOLD kommandot. /DOLD används också vid deletning av filer.

anrop: I = ICHAIO (ITYPE, ISIZE)

I är kanalnummer på den öppnade filen annars -1

ITYPE(3) LOGICAL*1 anger filtyp

ISIZE önskad filstorlek om större än 0
öppning av fil om lika med 0
deletning av fil om mindre än 0

GETPAR

GETPAR ändrar elementvärdet i en vektor. De nya värdena skrivs in genom terminal.

anrop: CALL GETPAR (IVEC, IELVEC)

IVEC vektornamn

IELVEC antal vektorelement i IVEC

GLOCOR konverterar och skriver ut en videomonitorpunkts avlänkingskoordinat på terminalen

anrop: CALL GLOCOR (IDP, ISX, ISY, IDX, IDY, ISCRX, ISCRY)

IDP start standardposition för bilden
på monitorn (ll..44)

ISX, ISY INTEGER+4 den upptagna bildens startposition

IDX, IDY horisontalt och vertikalt avstånd

ISCRX, ISCRY monitorpunkt att konvertera

3.3.4 Överordnade program

Funktionsbeskrivning

TAKEUP tar upp en bild med SAVDEF. Bilden byggs upp av vertikala kolonner 32 bildpunkter breda med start uppe till vänster. De erhållna detektorvärdena kodas och presenteras eventuellt med DISPLY. Därefter skrivs de ut på en öppen kanal med systemrutinerna IWAIT och IWRITE.

EDDIT öppnar en fil och läser med systemrutinerna IWAIT, IREAD, de med TAKEUP undanlagrade detektorvärdena som skall presenteras. Dessa kodas och presenteras av DISPLY.

EDON räknar med utgångspunkt från bildens startpunkt ut antalet möjliga bildsteg att flytta i olika riktningar. (med INTEGERx4 systemrutiner). Genom att kontrollera och anpassa dessa kontrolleras att bilden inte "går runt" (bild från båda sidor). Steglängden att flytta bilden fås från JYSTEP vars utslag tolkas enligt anropsparametrarna.

För att kunna återvända då rutinen går i "loop" används systemrutinen ITNR.

EDOST kombinerar flyttning av tidigare upptagna bilddelar med nyupptagning. Nya bilder och bilddelar tas upp med macroprogrammet SEMPIC. Flyttning av en visad bild sker med MOVPIE. Bilden flyttas för att snabbare finna det sökta området.

Bildens uppbyggnadsmönster då delar flyttas är:

1. flytta det bildsegment som skall behållas till bildhörnet
2. den VERTIKALA DELEN av det utrymme som skall fyllas ut med ny bildinformation görs så hög som möjligt
3. om den gamla bilden skiftats ut till vänster (upp eller ner) tas först den VERTIKALA DELEN upp. Därefter den återstående horisontella.
4. om den gamla bilden skiftats ut till höger (upp eller ner) tas först den horisontella delen upp därefter den höga VERTIKALA DELEN.

Vissa gemensamma anropsparametrar

IDF	presentations och upptagningsformat (11 .. 44). Tiotalet anger storlek i antal fjärdedelar av full bildyta i vertikal led, entalet anger antalet fjärdedelar i horisontell led
IDP	startposition att presentera bilden på fjärdedelar av fullbild (11 .. 44) (positionen som matriselement, 11 överst till vänster - 44 nederst till höger)
LL	17-elements färgvektor (övre gräns i vektorposition l o s v)
ICC	16-elementsfärgkodvektor (färgkod för intervallen LL (1) .. LL (2) i CC (1) o s v) (0-svart, 1-mörkgrön, 2-mörkblå, 3-ljusblå, 4-röd, 5-brun, 6-magenta, 7-ljus magenta, 8-grön, 9-ljusgrön, 10- mörk cyan, 11-ljus cyan, 12-brun/grön, 13-gulgrön, 14-ljusröd, 15-vit) Värden över eller lika med gränsen medför nästa intervall med lägre gränsvektorelement. Värden över eller lika med den övre gränsen LL(1) och strikt mindre än den undre gränsen LL(17) medför ej någon färgändring)
IEM	felmeddelande 1. bildformatfel 2. positionsfel på monitorn 3. format och positionsöverensstämmer ej 4. avlänkingssteg utanför intervallet (1 .. 256) 5. delar av de önskade avlänkingspositionerna existerar ej 6. felaktig joystickmod 7. 8. försök att skriva förbi filslut 9. hårdvarufel 10. kanalen ej öppnad 11. den öppnade kanalen var skyddad 12. försök att läsa förbi filslut 13. storleken på den öppnade filen felaktig 14. format på upptagen bild felaktig 15. position på upptagen bild felaktig 16. format och position på upptagen bild överensstämmer ej

TAKEUP

TAKEUP sveper en SEM-bild och lagrar undan motsvarande detektorvärden på en fil (diskett). Filen öppnas med programmet ICHAIO från terminal. De upptagna detektorvärdena kan färgkodas och presenteras i samband med upptagningen. Efter upptagning av varje bildkolonn (en åttondels fullbild bred) skrivs dittills varande detektormax och detektormin ut på terminal. De sist utskrivna värdena gäller hela upptagningen. TAKEUP använder rutinerna SAVDEF, DISPLY, ICHAIO och några systemrutiner. Filtypen blir .SAD.

anrop: TAKEUP (IDF, IDP, ISX, ISY, IDX, IDY, LL, ICC, IEM, ICODE)

IDF	upptagningspresentation - format (11 ..44, se avsnittsinledning)
IDP	presentationsplats (11 ..44, se avsnittsinledning) 0 om ingen presentation)
ISX, ISY (INTEGER x 4)	startposition horisontellt, vertikalt avlänkingskoordinat i bildens övre vänstra hörn
IDX, IDY	avlänkingsavstånd horisontellt, vertikalt (1 .. 256)
LL	färggränsvektor (se avsnittsinledning)
ICC	färgkodvektor (se avsnittsinledning)
IEM	felmeddelande (1-5, 8-11)
ICODE	används ej (dummyparameter)

EDDIS

EDDIS presenterar bilder undanlagrade med TAKEUP. Bilden kan presenteras i ett standardformat mindre eller lika med upptagningsformatet. Man kan då välja vilken del av bilden man vill presentera. Filen med värden att presentera öppnas med ICHAIO från terminal (typ .SAD). Eventuella felmeddelanden skrivs ut på denna. EDDIS använder rutinerna DISPLY, ICHAIO, och några systemrutiner

anrop: CALL EDDIS (IDF, IDP, IEM, ITFO, INSTD, LL, ICC)

IDF	presentationsformat (ll ..44, se avsnittsinledning)
IDP	presentationsplats (ll .44. se avsnittsinledning)
IEM	felmeddelande (1-3, 9-16; se avsnittsinledning)
ITFO	upptagningsformat (på öppnad fil) (ll..44, jämför IDF i avsnittsinledningen)
INSTD	startposition för önskat bildområde på den öppnade filens bild (ll ..44, jämför IDP i avsnittsinledningen) 1100, 1150, 1105, 1155 ..3355) om man vill få bildytan att börja ett halvt standardformat (en åttondels bild) ytterligare nedåt eller /och till höger lägger man till 50, 05, 55 (tiotalssiffran nedåt, entals-siffran till höger)
LL	färggränsvektor (se avsnittsinledning)
ICC	färgkodsvektor (se avsnittsinledning)

EDON

EDON tar upp en enstaka SEM-bild med samtidig presentation (on-line) eller tar upp nya SEM-bilder kontinuerligt. Bildområdet kan definieras med anropsparametrar eller genom att flyttas med joystick. Återhopp till anropande program görs med godtycklig tangentnedtryckning på terminal (ej enkelbild). EDON använder EDOST, JYSTEP och systemrutiner.

anrop: CALL EDON (IDF, IDP, ISX, ISY, IDX, IDY, ISLX, ISLY, LL, ICC, JOYMOD, IWPIC, IEM, TXT, LIM6, LIM7, CDIST6, CDIST7, MAXTIM, MNX, ISTEP)

IDF	upptagningspresentation - format (11 ..44, se avsnittsinledning)
IDP	presentationsplats (11 ..44, se avsnittsinledning, 0 om ingen presentation)
ISX, ISY (INTEGER x 4)	startposition horisontellt, vertikalt avlänkingskoordinat i bildens övre vänstra hörn
IDX, IDY	avlänkingsavstånd horisontellt, vertikalt (1 .. 256)
ISLX	antal steg att flytta bildområdet horisontellt. Trunkeras om man kommer utanför det definierade bildupptagningsområdet(kan ändras).
ISLY	antal steg att flytta bildområdet vertikalt.(Trunkeras liksom ovan).
LL	färggränsvektor (se avsnittsinledning)
ICC	färgkodvektor (se avsnittsinledning)
JOYMOD	anger hur bilden skall tas upp (1=enkelbild, 2=kontinuerlig bildupptagning utan joystick, 3=ta upp definierad bild när joystick ej är i centrum, 4=låt joysticken definiera nya bilder genom att flytta redan visade bildområden och ta upp de nya, 5= som 4 men ingen flyttning av gamla bilder (nyupptagning), 6=bildområden tas upp flyttade av joystick när joystickutslaget är skilt från centrum.
IWPIC	väntetid mellan bildsvep i ticks (1 tick = 20 ms)

IEM felmeddelande (1-6)

TXT används ej (dummyparameter)

Parametrar som används av JYSTEP (1 tick=20ms)

LIM6, LIM7 tolkningsgränser för joystick
(jämför LIMITS)

CDIST6, CDIST7 normeringskonstanter för joystick

MAXTIM maximal väntetid i ticks mellan
enstegsflyttningar

MNX tidsskillnad mellan maximal och
minimal väntetid i ticks vid en-
stegsflyttningar

ISTP väntetid vid stegning i ticks

EDOST

EDOST tar upp och presenterar en helt ny SEM-bild eller kombinerar flyttning av en på videomonitorn tidigare presenterad bild med upptagning av nya SEM-bildsområden. Flyttningsrutinen används till att snabbt definiera och visa en SEM-bild över ett nytt område. Flyttning tar kortare tid än vad en ny SEM-bildupptagning tar. EDOST använder sig av MOVPIE och SEMPIC

anrop: CALL EDOST (ISX, ISY, IDX, IDY, ISLEDX, ISLEDY, ITX, ITY, IMX, IMY, LL, ICC)

ISX, ISY(INTEGER x 4)	startpunkt (horisontell, vertikal avlänkningskoordinat i bildens övre vänstra hörn) (vid flyttning; koordinat före flyttningen. Innehåller efter anrop den nya koordinaten.)
IDX, IDY	avlänkingsavstånd mellan punkter
ISLEDX	antal bildpunktssteg att flytta bildområdet (horisontellt) (negativt om bildområdet skall utökas till vänster, positivt till höger) 0 om helt ny bild skall tas upp
ISLEDY	antal bildpunktssteg att flytta bildområdet (vertikalt) (negativt för att öka bildområdet uppåt, positivt för att öka bildområdet nedåt) 0 om helt ny bild tas upp
ITX	den presenterade bildytans antal punkter horisontellt
ITY	den presenterade bildytans antal punkter vertikalt
IMX	horisontell monitorstartpunkt (0 vänster ..255 höger)
IMY	vertikal monitorstartpunkt (0 överst .. 255 nederst)
LL	färggränsvektor med 17 element (lämpligen i intervallet 0 ..4095) (12 bitar)
ICC	färgkodvektor med 16 element, färgkod i intervallet 0 ..15.

CRSJOY

CRSJOY lägger ut ett kors på videomonitorn och låter detta flyttas med joysticken. Om korset inte rör sig skrivs monitorkoordinaten för korset ut på terminalen. Operatören kan ändra färgen på korset genom att trycka ned en terminaltangent (0-9, A-F, 0-svart, 1-mörkgrön, 2-mörkblå, 3-ljusblå, 4-röd, 5-brun, 6-magenta, 7-ljus magenta, 8-grön, 9-ljusgrön, A-mörk cyan, B-ljus cyan, C-brun/grön, D-gulgrön, E-ljusröd, F-vit) Korset fås att börja blinka med terminaltangenta T och sluta blinka med tangent N. H-tangenten låter korset vara kvar på videomonitorn vid återhopp från rutinen. En annan tangent än 0-9, A-F, N, T, H orsakar återhopp från subrutinen med återläggning av korsets bakgrundsinformation.

CRSJOY använder JYSTEP, GETCRS, PUTCRS, RECCRS och systemrutiner

anrop: CALL CRSJOY (IDF, IDP, ICRSX, ICRSY, IWING, ICOL, IVEC, IDV, IWPIC, LIM6, LIM 7, CDIST6, CDIST7, ITWINK, IEM)

IDF	format (11 ..44) jämför avsnittsinledning) anger storleken på området inom vilket korset får röra sig
IDP	position (11 ..44, jämför avsnittsinledning) anger området IDF:s läge
ICRSX	horisontell videomonitorkoordinat (0 till vänster, 255 till höger) som korset är placerat i (IDF och IDP måste ange området)
ICRSY	vertikal videomonitorkoordinat (0 överst, 255 nederst) som korset skall eller är placerat i (IDF, IDP måste ange området)
IWING	vinglängder på korset
ICOL	utgångsfärg på korset
IVEC	vektor att lagra bakgrundsinformation i av minst storlek 4 x IWING
IDV	DIMENSION av IVEC
IWPIC	anger aktiv och passiv tid då korset blinkar i ticks (20 ms)
LIM6, LIM7	tolkningsgränser för JYSTEP (jämför CRSLIM)
CDIST6, CDIST7	normeringskonstanter för JYSTEP

ITWINK (LOGICAL) anger om korset skall blinka
 eller ej

IEM felmeddelande (1 - 3)

Överordnade testrutiner

TKESUB

TKESUB handhar operatörs kommunikation för EDDIS, TAKEUP.
Inparametrar för rutinen är färgtabell och gränstabell.
Bildparametrarna tas upp från terminalen. Dessa används
för upptagning och presentation. Man kan också ändra gränser
i gränstabellen linjärt. Filer kan deletas med ICHAIO.
(se programlistning i appendix)

TRISUB

TRISUB skapar, öppnar eller deletar en .PVD-fil (packad
video) med ICHAIO. Den på videomonitorn visade bilden
lagras undan med macrorutinen SVISUB. Den undanlagrade bilden
presenteras med VIDSUB. (se programlistning i appendix).

EDOMAN (huvudtestprogram)

EDOMAN provar de olika rutinerna tillsammans. Användar-
beskrivning finns i appendix.

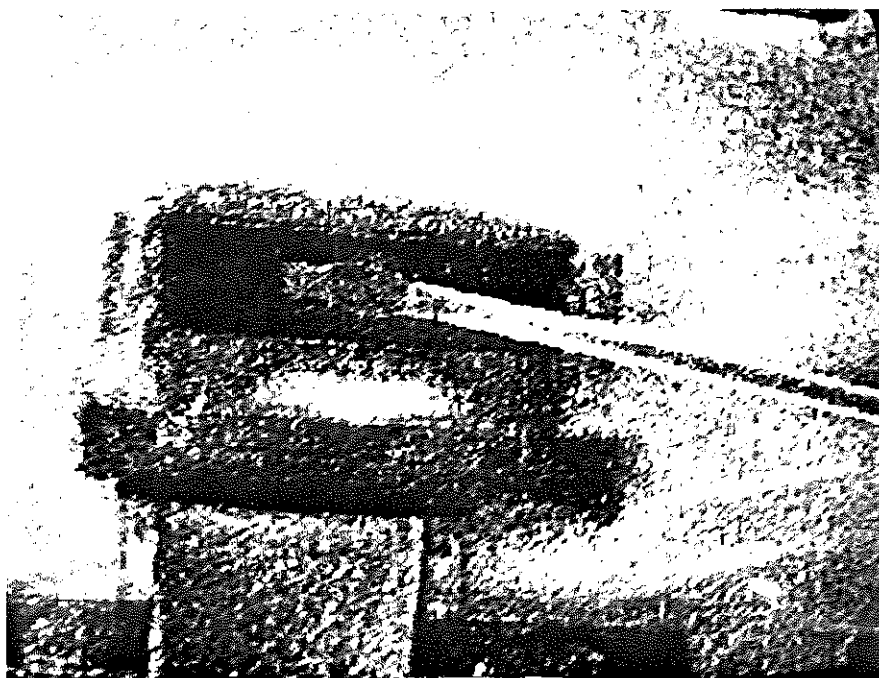
4 KÖRNING OCH TEST AV PROGRAM

4.1 Körning av programmet

Först initierades joysticken tillsammans med övriga parametrar (skala, område, presentationsplats, färgkod, färggränsparametrar, hur joysticken skulle arbeta; beskrivs i appendix).

För att finna det intressanta bildområdet flyttades bilden med joysticken. Intressanta bildpunkters koordinater hittades med hjälp av korset. Den intressanta bilden lagrades sedan undan på diskett. Genom att ändra skalan och ta upp en ny bild med undanlagring av bilddata fick man information om sampelvärdens max, min. Man kunde därefter justera färgskala och kodningsrutin för bästa presentation genom att visa den undanlagda bilden på nytt. Nedan visas en bild av en bondingyta upptagen av systemet.

Bildupptagningsprogrammet höll de tider som var ansatsen (on-linebild på ca 4 sek och off-linebild på under 1minut)



4.2 Programmets begränsningar

Bildupptagningsparametrarna lagras ej undan på massminne. Effektiv skalningsrutin och färgbestämningsrutin saknas. I övrigt finns mer att önska av operatörskommunikationen.

Referenslista

1

E Wolfgang, R Lindner, P Fazekas, H P Feuerbaum
Electron-beam testing of integrated circuits
IEEE J Solid-state circuits, Vol sc-14, p 471-481, april 1979

2

Lennart Haggård
Elektronstråle ersätter mekanisk sond?
Elteknik med aktuell elektronik, nummer 16, sid 10-15, okt 1982

3

Mats Brisegård
Konstruktion, tillverkning och test av en spänningskänslig
detektor till ett svepelektronmikroskop
Examensarbete vid Institutionen för Tillämpad Elektronik, KTH 1981

4

Microcomputer processor handbook
Digital Equipment Corporation, 1979

5

Microcomputer interfaces handbook
Digital Equipment Corporation, 1980

6

Systemmanualer för PDP11
RT-11 V 4,0
Volume 3 A Programmers Reference
Volume 3 B Software Support SSM

UPPBYGGNAD AV EN DIGITAL BILDHANTERING
I ETT SVEPELEKTRONMIKROSKOP

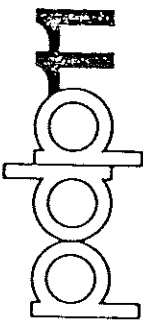
Appendixdel

Kaj Andersson

oktober 1982

APPENDIXFÖRTECKNING

1	Instruktionskod , RXV21	1:1 - 1:3
2	DRV11J	2:1 - 2:3
3	ADV11-A	3:1 - 3:5
4	QRGB-256	4:1 - 4:6
5	Flödesschema över rutinernas beroende	5:1
6	Användarbeskrivning	6:1 - 6:3
7	Testprogram för videointerfacet	7:1
8	Flödesschema	
	SAVDEF	8:1 - 8:2
	SEMPIC	8:3 - 8:6
	SVISUB	8:7
	VIDSUB	8:8
9	Programlistningar	
	SAVDEF	9:1 - 9:3
	DISPLY	9:4 - 9:7
	SEMPIC	9:8 - 9:13
	SVISUB	9:14- 9:15
	VIDSUB	9:16- 9:17
	MOVPIE	9:18- 9:19
	GETCRS	9:20
	PUTCRS	9:21- 9:22
	INIJOY	9:23
	LIMITS	9:23
	JYSTEP	9:24- 9:25
	ICHAIO	9:26- 9:28
	RECCRS	9:29- 9:30
	ADIN	9:31
	GETPAR	9:31
	GLOCOR	9:31
	TAKEUP	9:32- 9:34
	EDDIS	9:35- 9:37
	EDON	9:38- 9:41
	EDOST	9:42- 9:45
	CRSJOY	9:46- 9:49
	CRSLIM	9:49- 9:50
	TKESUB	9:51- 9:53



PROGRAMMING CARD

FOR FAMILY OF PDP-11 COMPUTERS



Mode	Name	Symbolic	Description
0	register	R	(R) is operand (ex. R2 = %2)
1	register deferred	(R)	(R) is address
2	auto-increment	(R)+	(R) is address; (R) + (1 or 2)
3	auto-incr deferred	@(R)+	(R) is address; (R) + 2
4	auto-decrement	-(R)	(R) - (1 or 2); (R) is adrs
5	auto-decr deferred	@-(R)	(R) - 2; (R) is adrs of adrs
6	index	X(R)	(R) + X is adrs
7	index deferred	@X(R)	(R) + X is adrs of adrs

PROGRAM COUNTER ADDRESSING: Reg = 7

mode	7
------	---

- 2 immediate
 - 3 absolute
 - 6 relative
 - 7 relative deferred
- #n operand n follows instr
 @#A address A follows instr
 A instr adrs + 4 + X is adrs
 @A instr adrs + 4 + X is adrs of adrs

LEGEND:

Op Codes

- 0 = 0 for word/1 for byte
- SS = source field (6 bits)
- DD = destination field (6 bits)
- R = gen register (3 bits) 0 to 7
- XXX = offset (8 bits) +127 to -128
- N = number (3 bits)
- NN = number (6 bits)

Operations

- () = contents of
- S = source field (6 bits)
- D = contents of destination
- R = contents of register
- X = becomes
- % = relative address
- % = register definition

Boolean

- ^ = AND
- v = inclusive OR
- + = exclusive OR
- ~ = NOT

Condition Codes

- * = conditionally set/cleared
- = not affected
- 0 = cleared
- 1 = set

NOTE:

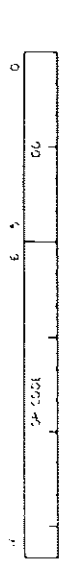
- ▲ = Applies to the 11/35, 11/40, 11/45 & 11/70 computers
- = Applies to the 11/43 & 11/70 computers

digital equipment corporation
 MAYNARD, MASSACHUSETTS
 July 1975

7-BIT ASCII CODE:

Octal Code	Char	Octal Code	Char	Octal Code	Char	Octal Code	Char
000	NUL	040	SP	100	@	140	\
001	SOH	041	!	101	A	141	a
002	STX	042	"	102	B	142	b
003	ETX	043	#	103	C	143	c
004	EOT	044	\$	104	D	144	d
005	ENQ	045	%	105	E	145	e
006	ACK	046	&	106	F	146	f
007	BEL	047	'	107	G	147	g
010	BS	050	(110	H	150	h
011	HT	051)	111	I	151	i
012	LF	052	*	112	J	152	j
013	VT	053	+	113	K	153	k
014	FF	054	,	114	L	154	l
015	CR	055	-	115	M	155	m
016	SO	056	.	116	N	156	n
017	SI	057	/	117	O	157	o
020	DLE	060	0	120	P	160	p
021	DC1	061	1	121	Q	161	q
022	DC2	062	2	122	R	162	r
023	DC3	063	3	123	S	163	s
024	DC4	064	4	124	T	164	t
025	NAK	065	5	125	U	165	u
026	SYN	066	6	126	V	166	v
027	ETB	067	7	127	W	167	w
030	CAN	070	8	130	X	170	x
031	EM	071	9	131	Y	171	y
032	SUB	072	:	132	Z	172	z
033	ESC	073	;	133	[173	{
034	FS	074	<	134	\	174	
035	u	075	=	135]	175	}
036	RS	076	>	136	^	176	~
037	US	077	?	137	_	177	DEL

SINGLE OPERAND: OPR dst



Mnemonic	Op Code	Instruction	dst Result	N	Z	V	C
General							
CLR(B)	0500D	clear	0	0	1	0	0
COM(B)	0510D	complement (1's)	d	0	1	0	0
INC(B)	0520D	increment	d+1	0	1	0	0
DEC(B)	0530D	decrement	d-1	0	1	0	0
NEG(B)	0540D	negate (2's compl)	-d	0	1	0	0
TS1(B)	0570D	test	d	0	1	0	0

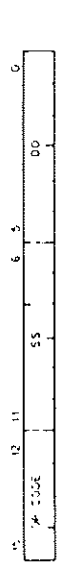
Rotate & Shift

ROR(B)	0600D	rotate right	->C, d	0	1	0	0
ROL(B)	0610D	rotate left	C, d->	0	1	0	0
ASR(B)	0620D	arith shift right	d/2	0	1	0	0
ASL(B)	0630D	arith shift left	2d	0	1	0	0
SWAB	0003DD	swap bytes		0	1	0	0

Multiple Precision

ADC(B)	0550D	add carry	d+C	0	1	0	0
SBC(B)	0560D	subtract carry	d-C	0	1	0	0
ASX1	0067DD	sign extend	0 or -1	0	1	0	0

DOUBLE OPERAND: OPR src, dst OPR src, R or OPR R, dst



Mnemonic	Op Code	Instruction	Operation	N	Z	V	C
General							
MOV(B)	155DD	move	d ← s	0	1	0	0
CMP(B)	156DD	compare	s - d	0	1	0	0
ADD	065DD	add	d ← s + d	0	1	0	0
SUB	165DD	subtract	d ← d - s	0	1	0	0

Logical

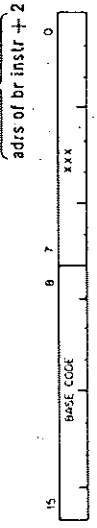
BIT(B)	355DD	bit test (AND)	s & d	0	1	0	0
BIC(B)	455DD	bit clear	d ← (~s) & d	0	1	0	0
BIS(B)	555DD	bit set (OR)	d ← s v d	0	1	0	0

Register

MUL	070RSS	multiply	r ← r x s	0	1	0	0
DIV	071RSS	divide	r ← r / s	0	1	0	0
ASH	072RSS	shift arithmetically	r ← r / s	0	1	0	0
ASHC	073RSS	arith shift combined	r ← r / s	0	1	0	0
XOR	074RDD	exclusive OR	d ← r v d	0	1	0	0

BRANCH: B - - location

If condition is satisfied:
Branch to location,
New PC ← Updated PC + (2 x offset)
addr of br instr + 2



Mnemonic	Base Code	Instruction	Branch Condition
Op Code = Base Code + XXX			
BR	000400	branch (unconditional)	(always)
BNE	001000	br if not equal (to 0)	Z = 0
BEQ	001400	br if equal (to 0)	Z = 1
BPL	100000	branch if plus	N = 0
BMI	100400	branch if minus	N = 1
BVC	102000	br if overflow is clear	V = 0
BVS	102400	br if overflow is set	V = 1
BCC	103000	br if carry is clear	C = 0
BCS	103400	br if carry is set	C = 1

Signed Conditional Branches

BGE	002000	br if greater or eq (to 0)	N + V = 0
BLT	002400	br if less than (0)	N + V = 1
BGT	003000	br if greater than (0)	Z v (N + V) = 0
BLE	003400	br if less or equal (to 0)	Z v (N + V) = 1

Unsigned Conditional Branches

BHI	101000	branch if higher	C v Z = 0
BLOS	101400	branch if lower or same	C v Z = 1
BHIS	103000	branch if higher or same	C = 0
BLO	103400	branch if lower	C = 1

JUMP & SUBROUTINE:

Mnemonic	Op Code	Instruction	Notes
JMP	0001DD	jump to dst	PC ← dst
JL	004RDD	jump to subroutine	use same R
JSR	0020R	return from subroutine	aid in subr return
RTS	0064NN	MARK	(R) - 1, then if (R) ≠ 0:
▲MARK	0064NN	subtract 1 & br (if ≠ 0)	PC ← Updated PC - (2 x NN)
▲SOB	077RNN	subtract 1 & br (if ≠ 0)	PC ← Updated PC - (2 x NN)

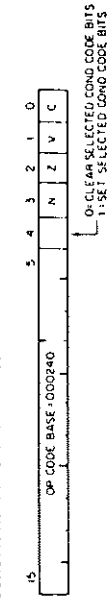
TRAP & INTERRUPT:

Mnemonic	Op Code	Instruction	Notes
EMT	104000 to 104377	emulator trap	PC at 30, PS at 32 (not for general use)
TRAP	104400 to 104777	trap	PC at 34, PS at 36
BPT	006003	breakpoint trap	PC at 14, PS at 16
10T	000004	input/output trap	PC at 20, PS at 22
RTI	000002	return from interrupt	
▲RTT	000005	return from interrupt	inhibit T bit trap

MISCELLANEOUS:

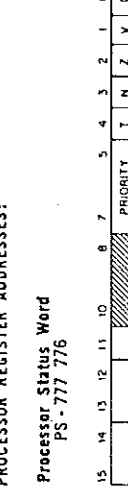
Mnemonic	Op Code	Instruction
HALT	000000	halt
WAIT	000001	wait for interrupt
RESET	000005	reset external bus (no operation)
NOP	000240	
▲SPL	00023N	set priority level (to N)
▲MFPI	0065SS	move from previous instr space
▲MTPD	0066DD	move to previous instr space
▲MFPD	1065SS	move from previous data space
▲MTPD	1066DD	move to previous data space

CONDITION CODE OPERATORS:



Mnemonic	Op Code	Instruction	N	Z	V	C
CLC	000241	clear C	-	-	0	0
CLV	000242	clear V	-	0	-	0
CLZ	000244	clear Z	-	0	-	0
CLN	000250	clear N	0	-	-	0
CCC	000257	clear all cc bits	0	0	0	0
SEC	000261	set C	-	-	1	0
SEV	000262	set V	-	1	-	0
SEZ	000264	set Z	-	1	-	0
SEN	000270	set N	1	-	-	0
SOC	000277	set all cc bits	1	1	1	1

PROCESSOR REGISTER ADDRESSES:



▲ Stack Limit Register — 777 774

● Program Interrupt Request — 777 772

General Registers (console use only)

(not for 11/45)

R4 — 777 704
R5 — 777 705
R6 — 777 706
R7 — 777 707

Console Switches & Display Register — 777 570

RXV21

RXV21 FLOPPY DISK OPTION

GENERAL

The RXV21 floppy disk option is a random access mass memory device that stores data in fixed-length blocks on a preformatted, flexible diskette. Each diskette can store and retrieve up to 512K 8-bit bytes of data. The RXV21 system is rack-mountable and consists of an interface module, an interface cable, and either a single or dual RX02 floppy disk drive.

FEATURES

- Compact disk system
- Stores/retrieves 512K 8-bit bytes of data
- Rack mountable
- Available with either single or dual disk drive
- Available for 115 or 230 Vac, 50 or 60 Hz
- Can be converted (50 Hz version) for 105, 115, 220 or 240 Vac operation
- Direct Memory Access data transfer
- Industry-compatible mode under software selection

SPECIFICATIONS

Module Identification	M8029
Size	Double
Power	+5V \pm 5% at 1.8A typically
Bus Loads	
AC	3
DC	1
Drive Identification	RX02
Size	46.3 cm w X 28.7 cm h X 53.3 cm d (19 in. w X 10.5 in. h X 21 in. d)
Recommended Service	55 cm (22 in.) Clearance (front and rear)

RXV21

RXV21
(ref 5)

AC Power	4A at 115 Vac; 2A at 230 Vac (dual drive)
Cable Included	BC05L-15 (15 ft.)
Drive Performance	
Capacity (8-bit bytes)	512,512 bytes
Per diskette	6,656 bytes
Per track	256 bytes
Per sector	
Data Transfer Rate	
Diskette to controller buffer	2 μ sec/data bit (500K bits/sec)
Buffer to RXV21 interface	1.2 μ sec/bit (500K bits/sec)
RXV21 interface to LSI-11 I/O bus	23 μ sec/16-bit word
Track-to-track move	6 msec/track maximum
Head settle time	25 msec maximum
Rotational speed	360 rpm \pm 2.5%; 166 msec/rev nominal
Recording surfaces per disk	1
Tracks per disk	77 (0-76) or (0-114 _a)
Sectors per track	26 (1-26) or (0-32 _a)
Sectors per disk	2002
Recording technique	Double frequency (FM) or modified (MFM)
Bit density	3200 bpi (FM); 6400 bpi (modified MFM)
Track density	48 tracks/in.
Average access	262 msec, computed as follows:
Seek	77
Settle	25
Rotate	166
Total	262
(77 tks/3) X 6 msec + 25 msec + (166 msec/2) = 262 msec	

DRV11-J

(jfr ref 5)

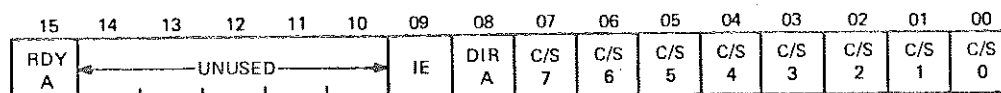
CHAPTER 4
PROGRAMMING

4.1 GENERAL

The software control of the DRV11-J is performed by eight addressable bus registers. The bus registers are divided into two groups of four control status registers (CSRA, B, C, and D) and four data buffer registers (DBRA, B, C, and D). These registers are assigned contiguous addresses starting with the jumper selectable base device address of CSRA. These registers can be individually read or loaded by the program using the assigned addresses. The DIGITAL software requires that device addresses be located in the I/O page of memory (760000_8 through 777776_8). The DRV11-J is assigned a range of addresses from 760000_8 through 777760_8 which falls within the I/O page.

4.2 CONTROL STATUS REGISTERS

The control status registers (CSRA, CSRB, CSRC and CSRD) are read/write byte addressable registers with bit assignments as shown in Figures 4-1, 4-2, 4-3, and 4-4. Descriptions of the control status register bits are contained in Tables 4-1, 4-2, 4-3, and 4-4.



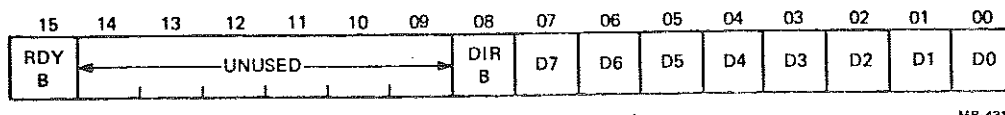
MR-4310

Figure 4-1 CSRA Bit Assignments

Table 4-1 CSRA Bit Function and Description

Bit	Name	Function	Description
07:00	C/S7-C/S0	Read/Write	These bits are used in conjunction with CSRD bits <07:00> to program interrupt control group 1. They contain status information when read and command words when written. Unaffected by BINIT. (See Paragraphs 5.8.5 and 5.8.6 for status and command definitions.)
08	DIR A	Read/Write	DIRECTION A. Used for controlling DBRA. This bit, in conjunction with the USER RDY signal, controls the direction of data transfer. When the DIR bit is cleared, the DRV11J RDY output signal is asserted and the DRV11J is the input device. When set and the USER RDY signal is asserted, the DRV11J is the output device. The negation of either DIR or USER RDY will cause the DRV11J outputs to remain in their high impedance state. Cleared by BINIT.
09	IE	Read/Write	Interrupt Enable. Enables the DRV11J to generate processor interrupts when set. Used to enable both group 1 and group 2 interrupts. Cleared by BINIT.
14:10			Unused. Read as zeros.
15	RDY A	Read Only	USER READY A. Used for controlling DBRA. When read, yields the state of the USER RDY signal. A zero equals negated (0) and a one equals asserted (1). It is used in conjunction with the DIR bit to enable DRV11J output operations. The user device asserts this signal when it desires the DRV11J to output data. Unaffected by BINIT.

Speciell
for
CSRA



MR-4312

Figure 4-2 CSRB Bit Assignments

Table 4-2 CSRB Bit Function and Description

Bit	Name	Function	Description
07:00	D7-D0	Read/Write	These bits are used in conjunction with CSRA Bits <07:00> to program interrupt control group 1. They contain information selected by the command word loaded through CSRA. The registers available are the IRR, ISR, ACR, IMR and the vector address memory. Unaffected by BINIT. (See Paragraph 5.8 for a detailed description of the registers and their functions.)
08	DIR B	Read/Write	DIRECTION B. Used for controlling DBRB. This bit, in conjunction with the USER RDY signal, controls the direction of data transfer. When the DIR bit is cleared, the DRV11J RDY output signal is asserted and the DRV11J is the input device. When set and the USER RDY signal is asserted, the DRV11J is the output device. The negation of either DIR or USER RDY will cause the DRV11J outputs to remain in their high impedance state. Cleared by BINIT.
14:09			Unused. Read as zeros.
15	RDY B	Read Only	USER READY B. Used for controlling DBRB. When read, yields the state of the USER RDY signal. A zero equals negated (0) and a one equals asserted (1). It is used in conjunction with the DIR bit to enable DRV11J output operations. The user device asserts this signal when it desires the DRV11J to output data. Unaffected by BINIT.

ADV11-A ANALOG TO DIGITAL CONVERTER

GENERAL

The ADV11-A is a 12-bit successive approximation analog-to-digital converter that samples analog data at specified rates and stores the digital equivalent value for processing. A multiplexer section can accommodate up to 16 single-ended or 8 quasi-differential inputs. The converter section uses a patented auto-zeroing design that measures the sample data with respect to its own circuitry offset and therefore cancels out its own offset error.

A/D conversions are initiated by program command, clock overflow, or external events. The program control is determined by the control and status register (CSR). The clock overflow command is supplied by the KWV11-A option. External event inputs can originate at the user's equipment or from the Schmitt trigger output on the KWV11-A clock. The digital data output is routed through a buffer register to the bus, from which it can be transferred into memory. This buffer optimizes the throughput rate of the converter.

Three reference signals are provided for self-testing on any channel input: two dc levels and one bipolar triangular waveform. This output can be used with DIGITAL diagnostic software to produce a data base for extremely thorough and precise analog linearity testing.

FEATURES

- 16-channel multiplexer
- Sample-and-hold functions
- Auto-zeroing technique
- Buffered data output
- Self-testing features

SPECIFICATIONS

Identification	A012
Type	Quad
Power	+5 Vdc ±5% at 2.0 A +12 Vdc ±3% at 450 mA
Bus Loads	
AC	3.25
DC	1

AAV11-A

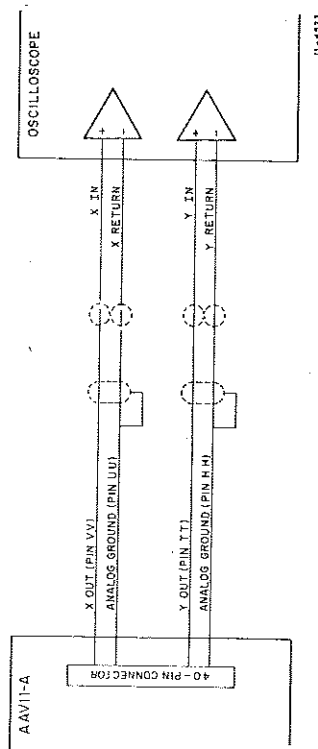


Figure 5 J1 Connector Pin Assignments

Table 5 AAV11-A Digital-to-Analog Conversions*

Input Code (octal)	Bipolar (volts)		Unipolar (volts)	
	±2.56 V	±5.12 V	±10.24 V	0 V to +10.24 V
0000	-2.56	-5.12	-10.24	+0.0
0001	-2.55875	-5.1175	-10.235	+0.00125
3777**	-0.00125	-0.0025	-0.005	+2.55875
4000	0.0	0.0	0.0	+5.1175
4001	+0.00125	+0.0025	+0.005	+2.56
7777	+2.55875	+5.1175	+10.235	+5.1225
				+10.2375

* Offset binary for bipolar, straight binary for unipolar operating modes. Conversions may be made between 2's complement signed binary and offset binary numbers by subtracting 4000₈ from the 2's complement number (or adding 4000₈ to the offset binary number) and using only the low-order 12 bits of the result.

** Note that in all ranges, actual maximum positive voltage output is 1 LSB less than nominal maximum positive output.

ADV11-A

(FS = 5.12 V;
1 LSB = 2.5 mV)

Vernier D/A
Resolution
Format

8 bits, binary weighted
Offset binary encoded
Input Code
377
200
0

**Approximate
Offset Voltage**
+2.5 A/D LSB (+6.4 mV)
0
-2.5 A/D LSB (-6.4 mV)

Performance
Gain error
Offset error
Differential linearity

Adjustable to zero
Adjustable to zero
No skipped states; no states wider than 2 LSB. 99% of state widths $\pm \frac{1}{2}$ LSB

Integral linearity
 ± 1 LSB, maximum non-linearity (referenced to end points)

Temperature coefficients
Gain = 6 PPM per $^{\circ}\text{C}$
Linearity = 2 PPM of full-scale range per $^{\circ}\text{C}$
Offset = 7.5 PPM of full-scale range per $^{\circ}\text{C}$

Noise
Module = 0.4 LSB rms; 2 LSB peak
System = 0.5 LSB rms; 2 LSB peak

Warm-up time
5 minutes, maximum

Timing
External start

Low level pulse, 50 ns minimum to 10 μs maximum; conversion starts on leading edge

ADV11-A

Inputs
Analog input protection

Fusible resistor guaranteed to open at ± 85 V within 6.25 seconds. Guaranteed not to open from -25 V to +20 V at the input. Overload affects no components other than the fusible resistor on the overloaded channel; no other channels are affected.

Logic input protection
Fusible resistor guaranteed to open at ± 25 V within 6.25 seconds. Guaranteed not to open from -4 V to +9 V at the input.

Analog input full scale range (FSR)
10.24 V bipolar (-5.12 V to +5.12 V)

Analog input dynamic resistance ($V_{in} \leq 5.12$ V)
100 M Ω minimum

Analog input bias current ($V_{in} \leq 5.12$ V)
50 nA, maximum

Logic input voltages
Low = 0.0 to +0.7 V
High = +2 V to +5 V

Logic input currents
Low = -6.8 mA at 0 V
High = +1.3 mA at +5 V

Logic input rise/fall time
400 ns maximum

Coding
A/D Converter Resolution

12 bits, binary weighted (2.5 mV nominal)
Parallel offset binary, right justified

Format
Input Voltage
+FS-1 LSB
0
-FS
Output Code
7777
4000
0

ADV11-A

- Synchronization 0 to T
- Conversion time $16 T$ ($T = \text{Clock period} = 2 \mu\text{s}$)
- Transition interval (reacquisition interval between end of conversion or channel change and start of new conversion) $9 \mu\text{s}$

Test Signals

The ADV11-A provides three output voltages for test purposes:

1. Positive dc level, $+4.4 \text{ V}$ ($\pm 15\%$)
2. Negative dc level, -4.4 V ($\pm 15\%$)
3. Triangular wave, 15 Hz nominal ($\pm 15\%$)

DESCRIPTION

General

The function of the ADV11-A module is to convert analog input data to a 12-bit digital word that is representative of the input. This is done by the channel selection, control logic, A/D converter, and bus interface functions as shown in Figure 1.

ADV11-A

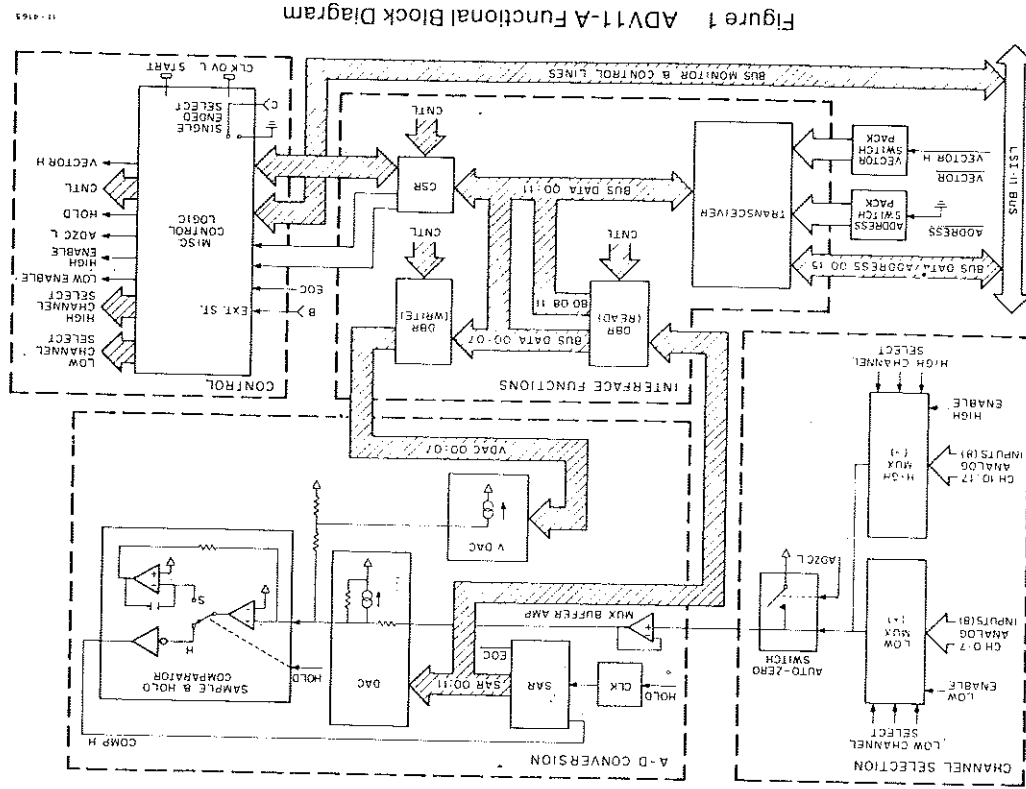


Figure 1 ADV11-A Functional Block Diagram

Registers

The control and status register (CSR) address can be selected in the range of 17000 to 17774 by using the S2 dip switch as shown in Figure 3. Switch S2 is factory-set at 170400, which is the recommended address as illustrated in Figure 3. The functions of the CSR bits are shown in Figure 4 and detailed in Table 2.

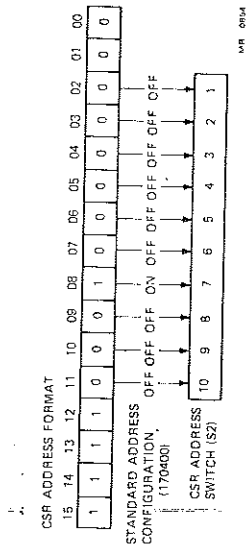


Figure 3 CSR Switch-Selectable Address

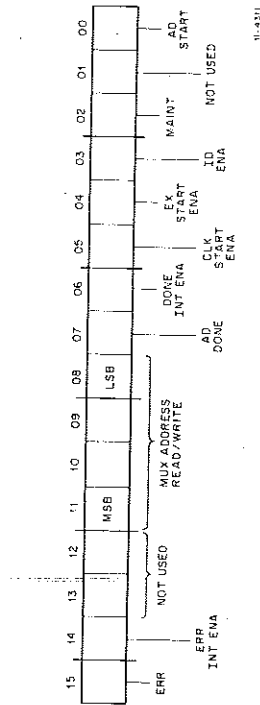


Figure 4 CSR Bit Format

Table 2 CSR Bit Functions

Bit	Description
15	A/D Error (Read/Write)—The A/D Error bit may be program set or cleared and is cleared by asserting BINIT L. It is set by any of the following conditions: 1. Attempting an external or clock start during the transition interval. 2. Attempting any start during a conversion in progress. 3. Failing to read the result of a previous conversion before the end of the current conversion.
14	Error Interrupt Enable (Read/Write)—When set, enables a program interrupt upon an error condition (A/D Error). interrupt is generated whenever bits 14 and 15 are set, regardless of which was set first.
13-12	Not used.
11-8	Multiplexer Address (Read/Write)—Contains the number of the current analog input channel being addressed.
7	A/D Done (Read)—Set at the completion of a conversion when the data buffer is updated. Cleared when the data buffer is read by asserting BINIT L. If enabled, interrupts are requested simultaneously by both bits 7 and 15; bit 7 has the higher priority.
6	Done Interrupt Enable (Read/Write)—When set, enables a program interrupt at the completion of a conversion (A/D Done). interrupt is generated when bit 7 and bit 6 are both set regardless of sequence.
5	Clock Start Enable (Read/Write)—When set, enables conversions to be initiated by an overflow from the clock option.
4	External Start Enable (Read/Write)—When set, enables conversions to be initiated by an external signal or through a Schmitt trigger from the clock option.

ADV11-A

Table 2 CSR Bit Functions (Cont)

Bit	Description
3	ID Enable (Read/Write)—When set, causes bit 12 of the data buffer register to be loaded to 1 at the end of any conversion.
2	Maintenance (Read/Write)—When set, loads all bits of the converted data output equal to multiplexer address LSB (bit 8) at the completion of the next conversion. Cleared by asserting BINIT L. Used for all 0s and all 1s = test of A/D conversion logic.
1	Not used
0	A/D Start (Read/Write)—Initiates a conversion when set. Cleared at the completion of the conversion and by asserting BINIT L.

The data buffer register (DBR) address will be the next even address following the selected CSR address. This address has two separate DBR registers: one read-only and the other write-only. The functions of the register bits are shown in Figure 5 and described in Table 3.

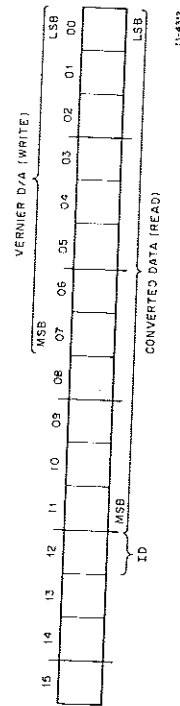


Figure 5 DBR Bit Format

ADV11-A

Table 3 DBR Bit Functions

Bit	Function
Read-Only	
15-13	Not used. Should read as 0.
12	ID—When ID Enable (bit 3) of the CSR has been set, DBR bit 12 will be set to 1 at the end of the conversion.
11-0	Converted Data—These bits contain the results of the last A/D conversion.
Write-Only	
15-8	Not used.
7-0	Vernier D/A—These bits provide a programmed offset to the converted value (scaled 1 D/A LSB = 1/50 A/D LSB). The hardware initializes this value to 200 ₈ (mid-range). Values greater than 200 ₈ make this input voltage appear more positive.

Vector Interrupt

The A/D conversion complete interrupt vector is set by dip switch S1 (Figure 2). Any address in the range of 000₈ to 777₈ can be selected by the user. The switch is factory-configured for 400₈, the recommended vector, as shown in Figure 6. The error interrupt vector will be four words higher than the A/D conversion complete interrupt vector.



QRGB-256

LSI-11 Plug-in Single Board Color Imaging System

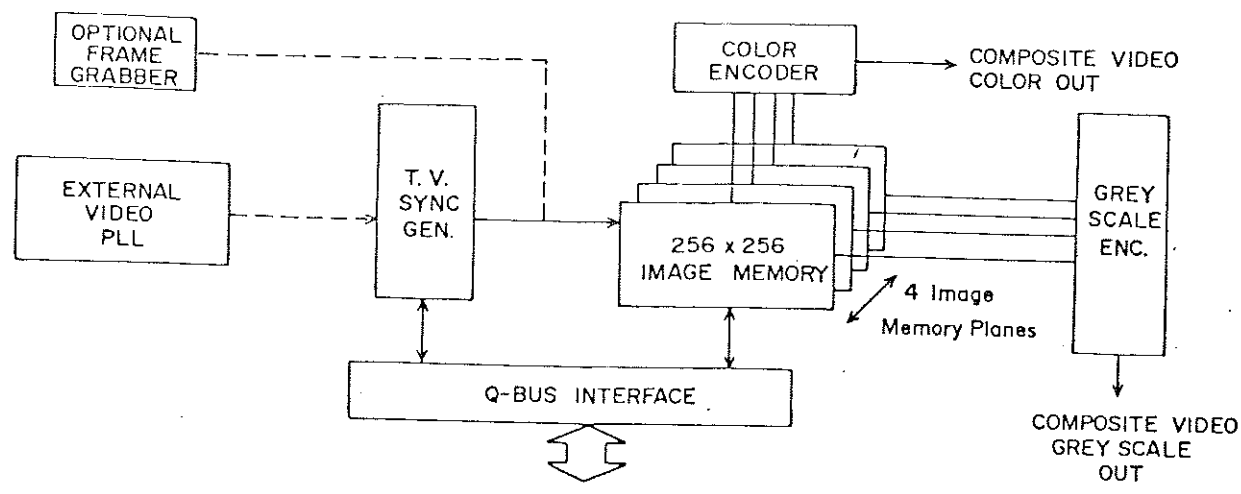
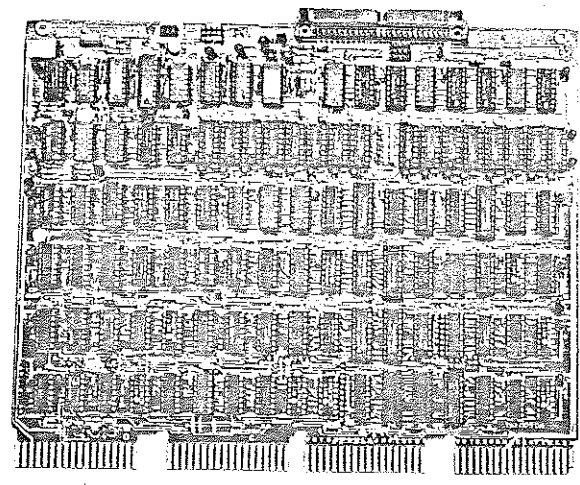
- Separate image bit outputs for driving RGB monitors.
- Built in phase lock loop.
- Operates on NTSC or PAL color television standards.
- Multiple cards can be combined to produce imaging systems with a higher number of bits/pixel.
- Additional frame grabber cards allow capture of a single field of live video.

- Direct plug-in graphics for LSI-11 based microcomputers.
- Single card color/grey scale imaging system.
- 16 grey levels or colors.
- Built in high speed 8 bit video D/A converter and 8 bit color encoder.
- Composite color output drives standard color monitors directly.

The Matrox QRGB-256 plugs into the LSI-11 bus giving the LSI-11 user a complete color/grey scale imaging system, integrated on a single Quad height PC board.

The card features 256 by 256 dot resolution with 4 bit planes on a single PC board. The card includes built-in NTSC (American) or PAL (European) color and grey scale encoders which can provide up to 16 shades or colors. The encoders permit the QRGB-256 to directly drive standard low cost color, or black and white TV monitors on a single 75 Ohm cable.

A separate frame grabber card, the QFG-01, is available allowing the QRGB-256 to store TV pictures.



2.0 FUNCTIONAL DESCRIPTION:

The QRGB-256 is a 256 x 256 dot resolution by 4 bit plane colour graphics board designed to be used by LSI-II based computers.

On-board colour and grey scale encoders provide up to 16 colours or grey levels in either American or European TV standards (strap selectable). The encoders permit the QRGB-256 to directly drive standard low cost colour, or black and white TV monitors on a single 75 ohm cable.

An on-board phase locked loop allows the QRGB-256 video outputs to be synchronized to an external video source, such as a TV camera. This allows the QRGB-256 to be used in broadcasting, or wherever its output will be mixed with other video signals.

Multiple QRGB-256 cards can be combined to give more bits per pixel. Specifically two QRGB-256 cards can be combined to give 8 bits per pixel. The two card system, with no additional hardware, will give a total of 256 colours or grey levels.

I/O mapped registers allow the user to: read from or write to any addressed display dot; turn video on or off; load any given value into entire video display memory; start a frame grab sequence; shift the display vertically; and check the status of the board.

A separate frame grabber card, the QFG-01, is available. This card allows the QRGB-256 to directly store TV pictures.

3.0 SOFTWARE SPECIFICATIONS:

3.1 INTRODUCTION:

This section describes the various registers and flags present in the QRGB-256. This information will enable the user to understand how to address and use the QRGB-256 to generate a display.

The QRGB-256 is strappable anywhere in the I/O address space of the LSI-II (see section 4.1), and uses eight consecutive byte locations. These locations will be referred to below by relative locations 0-7. Figure 1 gives the address map of the QRGB-256. Boxes on the left of the diagram have been left empty. It is intended that these boxes be filled with the base address of the board as strapped less the least significant digit (e.g. if the base address = 160000 the boxes are filled with 16000). This will make fig. 1 a handy reference for the absolute address of each register.

Note: The board is shipped with base address 160000.

3.2 X, Y REGISTERS:

The QRGB-256 uses a simple (X, Y) coordinate addressing scheme. X specifies the horizontal column and reads left to right, i.e. 0 is the left most dot, 255 (377 octal) the right most dot. Y specifies the line, and reads top to bottom i.e. 0 is the top line, however the top line can be changed by the scroll register, see 3.6.

Two directly addressable registers store the (X, Y) coordinates of a given dot (see fig 1a). The X and Y registers are 8 bits each allowing for a 256 x 256 dot resolution. The registers can be written to by byte (location 2 and 3) or word instructions (location 2). For word instructions both X and Y are loaded at the same time (Y is the high order byte) see fig. 1b.

LOCATION	DESCRIPTION	D15						D0
0	Data							D D D
1	Control	C C	C C	- -	R R			
2	X-Register					X X	X X X	X X X
3	Y-Register	Y Y	Y Y Y	Y Y Y				
4	Scroll Register					S S	S S S	S S S
5	Unused	- -	- - -	- - -				
6	Unused					- -	- - -	- - -
7	Unused	- -	- - -	- - -				

Figure 1a Register Locations under a byte write instruction

LOCATION	DESCRIPTION	D15						D0	
0	Control/Data	C	C C C	- -	R	R - -	- -	D	D D D
2	Y and X Registers	Y	Y Y Y	Y Y Y	Y X X	X X X	X X X	X X X	
4	Scroll Register	-	- - -	- - -	- S S	S S S	S S S	S S S	
6	Unused	-	- - -	- - -	- - -	- - -	- - -	- - -	

Figure 1b Register locations under a word write instruction

LOCATION	DESCRIPTION	D15						D0
0	Data					0 0	0 0 D	D D D
1	Flags	F F	0 0 0	0 R R				
2	Unused					0 0	0 0 0	0 0 0
3	Unused	0 0	0 0 0	0 0 0				
4	Unused					0 0	0 0 0	0 0 0
5	Unused	0 0	0 0 0	0 0 0				
6	Unused					0 0	0 0 0	0 0 0
7	Unused	0 0	0 0 0	0 0 0				

Figure 1c Register locations under a byte read instruction

LOCATION	DESCRIPTION	D15						D0
0	Data/Flags	F	F 0 0	0 0 R	R 0 0	0 0 D	D D D	
2	Unused	0	0 0 0	0 0 0	0 0 0	0 0 0	0 0 0	
4	Unused	0	0 0 0	0 0 0	0 0 0	0 0 0	0 0 0	
6	Unused	0	0 0 0	0 0 0	0 0 0	0 0 0	0 0 0	

Figure 1d Register locations under a word read instruction

KEY

SYMBOL	MEANING	SYMBOL	MEANING
C	Control bit	S	Scroll Register bit
D	Data bit	R	Reserved
F	Flag bit	-	Don't care
X	X-Register bit	0	Always = 0
Y	Y-Register bit		

3.3 DATA REGISTER:

After the dot coordinates have been loaded into the X and Y registers the dot colour or intensity level can be loaded by outputting data to location 0 (Byte), see fig. 1a,b. Data bits D0-D3 determine the colour or grey level displayed, as in Fig 2. In a two card system connected as in 4.5 all 8 bits will define the colour or grey level.

The colour or grey level of the addressed dot can be read by reading from location 0 with a byte or word instruction. In a word instruction bits 15 & 14 are flags, see 3.5.

Data Bit:	D7 - D4	D3	D2	D1	D0
Colour Affected	None	Green	Red	Blue	Mid-Green

Figure 2a Colours affected by a high on a specific data bit in a one card system

D3	D0	Grey Scale Intensity	Colour
0	0 0 0	Black	Black
0	0 0 1	1	Dark Green
0	0 1 0	2	Dark Blue
0	0 1 1	3	Light Blue
0	1 0 0	4	Red
0	1 0 1	5	Brown
0	1 1 0	6	Magenta
0	1 1 1	7	Light Magenta
1	0 0 0	8	Green
1	0 0 1	9	Light Green
1	0 1 0	10	Dark Cyan
1	0 1 1	11	Light Cyan
1	1 0 0	12	Brown-Green
1	1 0 1	13	Yellow-Green
1	1 1 0	14	White-Purple
1	1 1 1	15	White

Figure 2b Colours and grey scale levels available with a one card system

3.4 CONTROL REGISTER:

Writing a byte into location 1 loads the control register. Bits, 15-12 only are used and are defined below (fig. 3, see also fig 1a,b).

Data Bit:	D15	D14	D13	D12	D13 - D8
Function when = 1:	START ERASE/DIGITIZE	START FRAME GRAB	VIDEO OFF	CONTINUOUS FRAME GRAB	UNUSED
Function when = 0:	DON'T ERASE/DIGITIZE	NO FRAME GRAB	VIDEO ON	NO CONT. FRAME GRAB	UNUSED

Figure 3 Control bit definitions

3.4 CONTROL REGISTER (Cont'd):

Bit 15 = ERASE/DIGITIZE; takes data from the data register and writes it into entire display memory.

Bit 14 = FRAME GRAB; loads one frame of video from QFG-01 into display memory.

NOTE: The FRAME GRAB and ERASE/DIGITIZE instructions can be given asynchronously with vertical blanking. The time required to execute these instructions is 16-33 msec. No other instructions should be given to the QRGB-256 during this time. A busy flag is provided for this purpose (see 3.5).

Bit 13 = VIDEO ON/OFF: when this bit is 0 video is turned on, and when this bit is 1 video is turned off. When the board is initialized by the bus INITL signal video is turned on.

Bit 12 = CONTINUOUS FRAME GRAB: when this bit is 1 the QRGB-256 continuously executes a frame grab sequence. The X and Y registers may be written to and data may be read from the addressed location. No other commands should be issued to the QRGB-256 while the continuous frame grab is in progress. When this bit is 0 the busy flag should be checked before resuming normal QRGB-256 operation.

Writing a word into location 0 loads the control register and the data register, the control register is the high order byte. Normally bits 12, 13, 14 and 15 will be clear (no ERASE/DIGITIZE, CONTINUOUS FRAME GRAB, or FRAME GRAB and VIDEO ON).

3.5 FLAG REGISTER:

Two flags are available when reading a byte from location 1, or a word from location 0, they are defined as follows (See fig. 4, see also fig 1c,d).

Data Bit:	D15	D14	D13 - D8
Function when = 1:	BUSY	VERTICAL BLANK	UNUSED
Function when = 0:	NOT BUSY	NO VERTICAL BLANK	UNUSED

Figure 4 Flag bit functions

Bit 15 = BUSY: Indicates that the QRGB-256 is busy executing an ERASE/DIGITIZE or FRAME GRAB instruction, no other instructions should be issued to the QRGB-256 while this flag is set.

Bit 14 = VERTICAL BLANK: This flag is clear during the vertical blank period, and is provided to assist in animation synchronization.

3.6 SCROLL REGISTER:

The line to be displayed at the top of the screen is written into the scroll register. The register is 8 bits wide and can be written to by a byte or word instruction to location 4 (see fig 1a,b). In American standard, 240 of the lines are displayed at a time, in other words 16 of the lines remain hidden, scrolling however will bring these lines on the screen. For example loading 25 decimal into the scroll register will produce a display as in fig. 5.

3.6 SCROLL REGISTER (Cont'd):

Standard:	American	European
Display Scan lines	25 ↓ 256 ∅ ↓ 9	25 ↓ 256 ∅ ↓ 24

Figure 5 Scan Lines Displayed

Normally the scroll register should be initialized to ∅ especially before a Frame Grab sequence. The INITL signal does not clear the scroll register.

nil

4.0
mbi

STRAP OPTIONS:

4.1

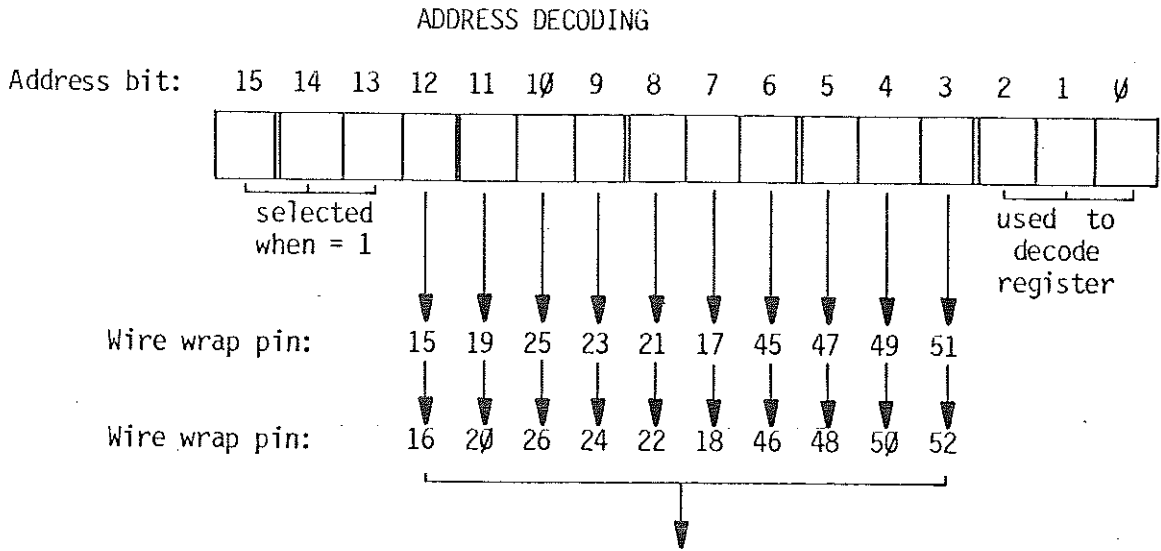
ADDRESS STRAPS:

The following diagram gives the straps for the address decoder, these must be configured to give the desired 8 location boundary in the I/O space. The desired address is converted to binary (3 least significant bits ∅), and for every 1 in the remaining bits the strap between the respective pins is removed, and for every ∅ in the remaining bits the pins are strapped together.

Note: For BS7 to be asserted, and the board selected, address bits 13-15 must be high.

Example: 163∅7∅ (octal) converts to 1 11∅ ∅11 ∅∅∅ 111 ∅∅∅, therefore for A1∅, A9, A5, A4 and A3 the strap is removed and for A12, A11, A8, A7 and A6 a strap is inserted.

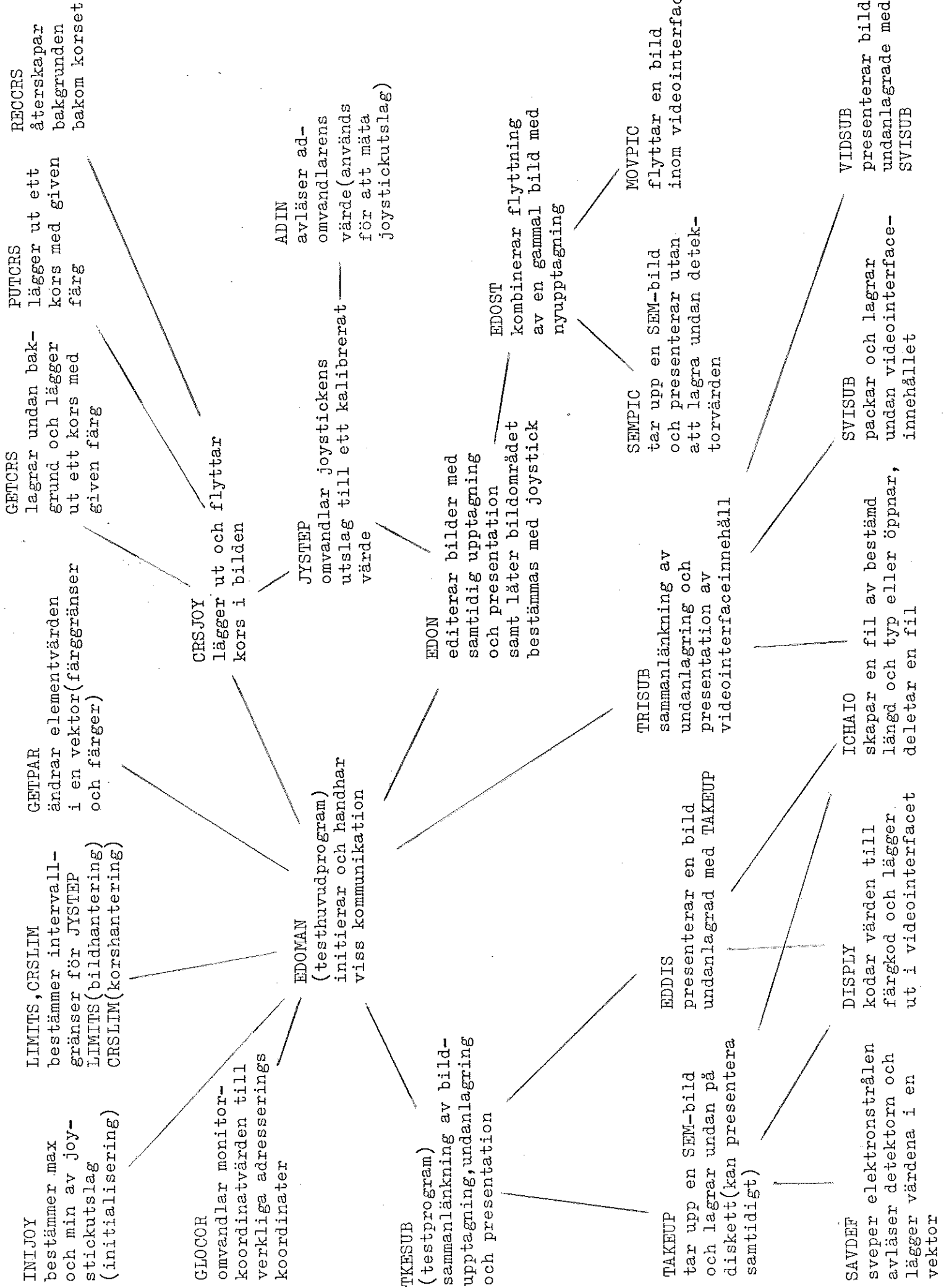
e T'



To select when address bit is ∅ install the strap

To select when address bit is 1 remove the strap

Figure 6 Address Decoder Strap Selection



Flödesschema SAVDEF

- sätt parallellportens kanal A (horisontell avlänkning) och B (vertikal avlänkning) i skrivmod
- sätt ad-omvandlaren att följa kanal O (detektorkanalen)
- lagra den första avlänkingsadressens x-koordinat i minnescellen STARTX och i parallellport A
- lagra den första avlänkingsadressens y-koordinat i parallellport B
- sampla (enbart för att få tidsreferens så att elektronstrålen skall hinna stabilisera sig)
- lagra horisontellt avstånd i R1 (general purpose register 1)
- lagra vertikalt avstånd i minnescellen DISTY
- lagra antal punkter per horisontell linje i R2
- minska punkträknaren (R2) med ett ($R2=R2-1$)
- lagra undan antalet punkter per linje i minnescellen NUMADP
- lagra antalet linjer att avsöka i minnescellen LINC
- minska innehållet i LINC med ett ($LINC=LINC-1$) (första linjen har börjat avsökas)
- lagra maxvärdesadressen i minnescellen MAXADR
- lagra hittillsvarande maxvärde i R3
- lagra minvärdesadressen i minnescellen MINADR
- lagra minvärdet i R4
- lagra utvektorns startadress i R5

vertikal linje (R2=0)?

ja

en punkt (LINC=0)?

ja

nej

ONLY: töm ad-omvandlarens utbuffert, sampla detektorvärdet

DLOP: töm ad-omvandlarens utbuffert, sampla detektorvärdet, avlänka till nästa horisontella koordinat, minska linjepunktsräknaren (R2) med 1 (R2=R2-1)

nej

lagra vertikala avståndet i R1, lagra antal linjer i R2 från minnescellen LINC, töm ad-omvandlarens utbuffert, sampla detektorvärdet, avlänka till nästa linje, minska linjeräknaren (R2) med 1 (R2=R2-1)

fler än två punkter per linje (R2≠0)?

fler linjer (LINC≠0)?

fler punkter (R2≠0)?

nej

ja

ja

nej

ja

DOTLOP: läs ad-omvandlarens värde till R0, sampla detektorvärdet i utvektorn, avlänka till nästa horisontella koordinat, jämför och ändra max och min värde, minska linjepunktsräknaren (R2) med 1 (R2=R2-1)

nej

VRTLOP: läs ad-omvandlaren till R0, sampla, lägg detektorvärdet i utvektorn, avlänka till nästa linje, jämför och ändra max och min värde, minska linjeräknaren (R2) med 1 (R2=R2-1)

nej

sista punkten avlänkad (R2=0)?

linjeslut (R2=0)?

sista linjen (LINC=0)?

ja

nej

SAMPON: läs ad-omvandlaren till R0, sampla detektorvärdet, lägg detektorvärdet (R0) i utvektorn, jämför och ändra max och min

CHVERT: läs ad-omvandlade värdet till R0, sampla detektorvärdet, avlänka till första punkten på nästa linje, minska linjeräknaren LINC med 1 (LINC=LINC-1), flytta antalet punkter per linje (-1) till R2, lägg detektorvärdet (R0) i utvektorn, jämför och ändra max och min

LAST: läs ad-omvandlaren till R0, lägg detektorvärdet (R0) i utvektorn jämför och ändra max och min

END: lägg max och min värdena på adressen i anropet, sätt avlänkingsförstärkarna i de minst påfrestande positionen, RETURN

Flödesschema för SEMPIC

- sätt DRV11-J portens kanal A och B i skrivmod
- sätt ADV11-A DA-omvandlaren att följa kanal O (detektorkanalen)
- avlänka till första horisontella koordinat och lagra undan koordinaten i minnescellen STARTX
- avlänka till första vertikala koordinat
- lagra det horisontella avståndet i R1(general purpose register 1)
- lagra det vertikala avståndet i minnescellen DISTY
- lagra antalet punkter i den horisontella avlänknigen i R2

antal punkter per
horisontell linje
(R2)?

> 2

=2

<2(=1)

SU2:minska antalet punkter VERTY1: flagga VERTY=-1 flagga VERTY=0
per linje med 2(R2=R2-2)

flagga JUMPY=-1

flagga JUMPY=1

flagga JUMPY=1

SU3:lagra undan antalet punkter per linje före linjebyte(R2) i minnescellen NUMADP

- lagra antalet horisontella linjer i R3
- initialisera färggränstabelen (lägg ut i programkoden)
- sampla och ad-omvandla det första detektorvärdet
- flagga JUMPY (fler än två punkter per linje)?

-1(≠0)(fler)

1(0)(mindre eller lika med)

flagga VERTY (en eller två punkter
per linje)?

-1(≠)(tvåpunktslinje)

0(=)vertikal linje)

NMDEC:minska antal linjer att läsa med ett (R3=R3-1) minska antal linjer att
läsa med ett (R3=R3-1)

fler linjer att svepa(R3)0)?

NORM:adressera nästa horisontella koordinat
(öka med det horisontella avståndet (R1))

nej (R3=0)

ja(R3)0)

adressera nästa vertikala
koordinat (öka med det vertikala
avståndet(minnescellen DISTY))

NMADR: initialisera färgtabellen
(lägg ut i programkoden)

- lägg första monitorpunktens horisontella koordinat i den undre byten i buffertminnescellen STMON
- lägg första monitorpunktens vertikala koordinat i den övre byten i buffertminnescellen STMON
- första monitorpunktens koordinat (minnescellen STMON) lagras i R4
- det första ad-omvandlade värdet läses till R0

flagga JUMPY (fler än två punkter per linje)?

-1(=0,fler)

1(> 0, mindre eller lika med)

fler linjer att svepa (R3 > 0)?

ja (R3 > 0)

nej(R3 < 0)

NMSC:sampla detektorvärdet
läs det vertikala avståndet
från minnescellen DISTY till R5

flagga JUMPY (fler än två punkter per linje)?

-1(≤0,fler)

1(0, mindre eller lika med)

flagga VERTY (en eller två punkter
per linje)?

0(=)(vertikal linje) -1(≠)(tvåpunktslinje)

VRTSCA:fler linjer att svepa(R3 ≠ 0)?

fler linjer att svepa(R3 0)?

ja(R3 ≠ 0)

nej

ja

nej

avlänka till nästa linje

avlänka till första
punkt på nästa linje

BRBL9:sätt punkt-
räknaren (R2) till
ett(R2=1)

DOTLOP:läs det ad-omvandlade
värdet till R0, sampla detektor-
värdet, öka monitoradressen (R4)
(nästa horisontella punkt)

START:avlänka till nästa
horisontella punkt

BL9:lägg monitoradressen(R4)
i videointerfacet

koda det ad-omvandlade detektorvärdet(R0) till färg
och lägg ut på monitorn(binär jämförelse enligt
schemat nedan)

			L1	ingen färgändring på monitorn
		L2	L1	färg C1
		L3	L2	färg C2
	L5	L4	L3	färg C3
		L6	L4	färg C4
		L7	L5	färg C5
		L8	L6	färg C6
L9		L10	L7	färg C7
		L11	L8	färg C8
		L12	L9	färg C9
		L13	L10	färg C10
		L14	L11	färg C11
	L13	L15	L12	färg C12
		L16	L13	färg C13
		L17	L14	färg C14
			L15	färg C15
			L16	färg C16
			L17	ingen färgändring på monitorn

vid jämförelse mellan värde och färggräns gäller att strikt mindre än
medför hopp nedåt i schemat

räkna ner punkträknaren(R2)

R2=0?

ja/

nej

B9:flagga JUMPY (slut på monitorlinje, avlänkningslinje eller en-/två-punkts linje)?

0(=)(slut på monitorlinje)

-1(<0)(slut på avlänkningslinje)

1(0)(en-eller två-punktslinjer)

B10:läs av ad-omvandlaren till R0

sampla detektorvärdet startpunkten för nästa monitorlinje i R4

läs antal punkter före linjebyte(minnescellen NUMADP) till R2

sätt flagga JUMPY=-1 (ändrat monitorlinje sist)

räkna ner linjeräknaren (R3) med ett (R3=R3-1)

sätt linjepunkträknaren (R2) till två (R2=2)(två punkter sedan monitorlinjeskift)

läs ad-omvandlaren till R0 sampla detektorvärdet

sätt flagga JUMPY=0 (ändrat avlänkningslinje sist)

räkna upp monitorpunktadressen (R4)

har sista linjen svepts(R3=0)?

nej

ja

sveps sista linjen (R3=1)?

nej

ja

B12:töm ad-omvandlarens utbuffert

adressera nästa avlänkningslinje

LT2D:flagga VERTY(en-eller två-punktslinje)?

-1(<0) (tvåpunkts)

0(≥) (enpunkts)

DOT2:minska linjeräknaren (R3) med ett (R3=R3-1) fler linjer (R3>0)?

minska linjeräknaren (R3) med ett(R3=R3-1)

nej

ja

läs ad-omvandlarens värde till R0
sampla detektorvärdet
lägg nästa monitorlinje i R4
sätt punkträknaren (R2) till två
avlänka till nästa linje

fler punkter att söka (R3>0)?

ja/

nej

läs ad-omvandlarens värde till R0
sampla nästa värde
nästa monitoradress i R4
avlänka till nästa punkt
sätt linjepunkträknaren (R2) till ett (R2=1)

LSTLIN:sampla presentera eller färdig med sista värdet(R3=0,-1,-2)?

-2(<-1,färdig)

-1(=,presentera)

0(>-1,sampla)

LSTDO:läs det sist samplade
detektorvärdet till R0
räkna upp monitorpunkt-
adressen (R4) (nästa punkt
på linjen)
sätt punkträknaren (R2)
till ett (R2=1)

läs ad-omvandlaren värde
till R0
sampla nästa värde
nästa monitoradress i R4
avlänka till nästa punkt
sätt linjepunkträknaren
(R2) till ett (R2=1)

LLIN:sampla, presentera eller
färdig med sista värdet (R3=0,
-1, -2)?

-2(-1)färdig

-1(=)(presentera) 0(-1)(sampla)

↑
sampla nästa
detektorvärde

END2:sätt avlänkingsför-
stärkaren i den minst på-
frestande avlänkingsposi-
tionen

PUTRO:läs ad-omvandlaren
till R0.
nästa monitorlinje i R4
sätt punkträknaren (R2)
till ett (R2=1)

Flödesschema SVISUB

-lägg kanal i minnescellen AREA (EMT argumentblock)
 -lägg numret på det första blocket att skriva (i utkanalen) i AREAminnescellen BLOSTR
 -lägg meddelandeadressen i minnescellen MES
 -nollställ adressräknare (R3 (general purpose register 3)), färgkodsarbetsregister (R4), blockräknare (R5)
 -lägg första buffertens startadress BUF1 i minnescellen BUFF
 -lägg startadressen från minnescellen BUFF i R1 (general purpose register 1), lagra buffertstorleken i R2 (buffertstorleken är 512 bytes)
 -adressera nästa punktadress (R3) till videointerfacet, läs färgkoden till R4, skifta de 4 färgkodsbitarna åt vänster fyra steg (0 skiftas in från höger) räkna upp punktadressen (R3=R3+1), adressera nästa punktadress i videointerfacet, gör OR med den tidigare skiftade färgkoden, skriv byten i nästa element av buffertvektorn, räkna upp punktadressen (R3=R3+1), räkna ner omräknaren R2 med 1 (R2=R2-1)

R2
 nästa buffert
 (R2=0)?
 nej

ja

-vänta på att kanalen skall bli ledig, om fel skriv ett felmeddelande i den adress som anges av minnescellen MES och gör RETURN
 -om ledig skriv ut buffertarean som anges av minnescellen BUFF, om fel skriv ett felmeddelande i den adress som anges av minnescellen MES och gör RETURN
 -räkna upp blockräknaren (R5) med 1 (R5=R5+1)

Sista blocket
 skrivet (R5=64)?

ja

END: skriv sista blockadressen som finns i minnescellen MES, RETURN

nej

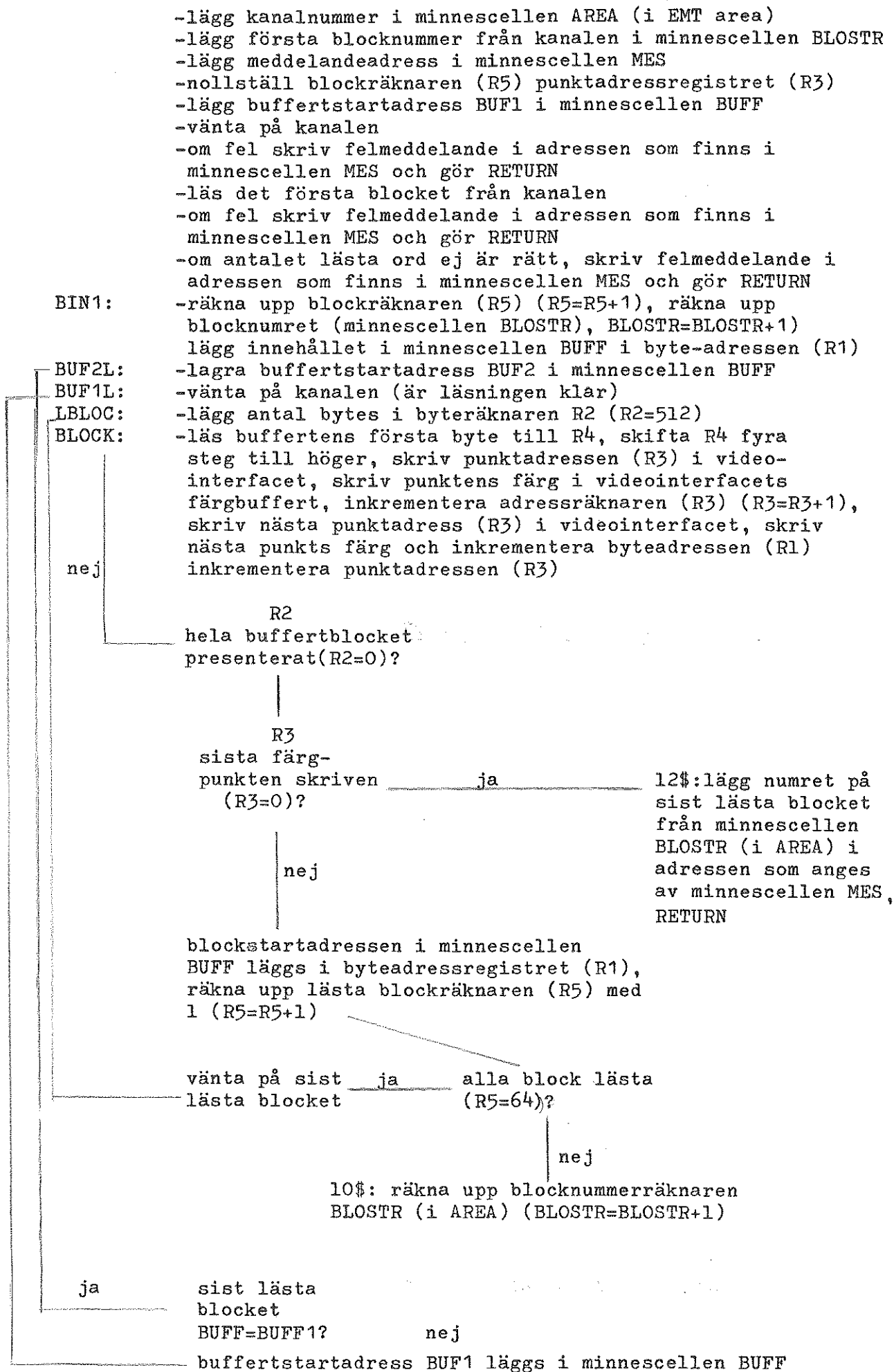
-räkna upp blockadressminnescellen
 BLOSTR (i AREA) med 1 (BLOSTR=BLOSTR+1)

ja
 sist använda buffertarea
 (BUFF=startadress BUF2)?

nej

lägg startadressen BUF2 för den andra bufferten i R1 och i buffertminnescellen BUFF

Flödesschema för VIDSUB



Användarbeskrivning

Kommunikationen med operatören sköts till största del genom huvudprogrammet FDOMAN. Detta är enbart till för att prova subrutinerna tillsammans.

Här följer en kort förteckning över möjliga kommandon. Siffran inom parantes anger den tangent som utför momentet eller örnar parametern. Om parametern är örnad kan den därefter ges null värde. Siffran 0 innebär att upptagning av bilder on-line startar.

DISPLAYFORM(1)=11..44bestämmer den presenterade bildens storlek. Bilden kan bussas upp av 1 till 16 rutor, vilka kan kombineras liksom matriselement. Den första siffran i formatet anger antalet rutor i vertikalled den andra i horisontalled. Möjliga format är 11,12,13,14,21,22,23,24,31,32,33,34,41,42,43,44 (11=64x64punkter..44=fullbild256x256).

DPOSITION(2)=11..44bestämmer bildposition. Bildens placering på monitorn anges med matriselementbeteckning (11 motsvarar överst till vänster och 44 nederst till höger).

STARTX(3)=,STARTY(4)=startpunkt (horisontellt, vertikalt) för avläkningsen (motsvarande bildens övre vänstra hörn). Koordinaten anges i intervallet 0..-32768..-1 (16-bitar).

DISTX(5)=,DISTY(6)=1..256 avståndet mellan avlästa koordinater (horisontellt, vertikalt).

STEPX(7)=,STEPY(8)=stegförfluttnings (horisontellt, vertikalt). Bildområdet flyttas ett visst antal avläkningssteg från. (motsvarar joystickutslaget)

JOYMOD(9)=1..6 anger hur joystickens stor bildområde (när, hur).
 1=ta upp bilden och återvänd till huvudprogrammet
 2=ta upp samma bild om igen(loop)
 3=ta upp en bild när joystickens är skild från centrum
 4=loop och kombinera flyttning och upptagning av flyttning stora joystickens
 5=loop och alltid upptagning av bild (ingen flyttning av samma bild) joystickens stor
 6=upptagning om joystick skild från centrum bildområde stora av joystickens

PICWAIT(10)=tiden mellan bildupptagningarna vid loop anges i ticks (1 tick=20ms)

MAXTIM(11)=maximal väntetid mellan joystickarrop
 DIFFTIM(12)=skillnad mellan max och min väntetid (mellan joystickarrop)

STEPTIM(13)=tid mellan joystickarrop om joystickutslaget är så stort att bilden flyttas i ett stort steg

TWINKLESPEED(14)= aktiv tid för korset vid blinkning (i ticks)

CROSS(15)=lässer ut ett kors på monitorn och låter detta flyttas med Jousticken

CRSWING(16)=vinslängden på detta kors

CONVERTVIDEOCOORDINATE TO DEFL(17)=omvandlar monitor koordinater till adresseringskoordinater (bilden får ej ändrats)

CHANGE COLCODE(18)=ger möjlighet att ändra färser på kodrinden

CHANGE COLLIM(19)=kallar rutin för ändring av färseränser (se beskrivning SEMPIC:DISPLAY)

SAVE OR DISPLAY VIDEO(20)=kallar rutin för undanläsring eller återrepresentation av videointerface innehåll (undanläsring sker på diskett)

TAKEUP OR EDIT SAVED PICTURE(21)=kallar rutin för undanläsring, framtagning av ad-värden (läsring på diskett). Värden kodas till bilder och presenteras.

(0)= startar bildupstagning on-line

Följande händer.

Upptagningsparametrarna kollas

Bilden tas upp eventuellt med hjälp av Joustick

om Jowmod=1 se sörs omedelbart return efter att

bilden tasits

annars sörs return till huvudprogrammet genom att trycka ned seditcklis tangent

med koret kan man

ändra färg genom att trycka ner en hexadecimal tangent

få det börja blinka genom att trycka T och sluta med N

behålls det och återgå till huvudprogrammet genom att H trycks ned ta bort koret med annan tangent än I, F, T, N och H (se ovan)

om man skall ändra färser(18) eller sränser(19) så sörs det genom att ange parameternummer och nytt värde vid undanläsring och visning av monitorbilder måste en fil skapas eller öppnas. Denna rutin är självinstruerande.

Rutinen som läsrar undan ad-värden motsvarande en bild är ej färdig. Den nuvarande varianten saknar kommunikation till huvudprogrammet med parametrar. Dessa får vid anrop ses genom underprogrammet.

Man kan välja om man vill

ta upp nya fram, delete en fil

ändra i färseränstabellen eller återvända till operatörsprogrammet. Färseränstabellen ändras linjärt mellan ett av operatören sivet max och min.

Om man skall ta upp bild frågas efter displayformat(DISPFORMAT) och displayposition(DISPOS).
 Här avses bildstorlek(11.,.44) och var på monitorn bilden skall placeras(11.,.44).
 Om man ej vill ha bilden visad sätts DISPOS=0.
 Startpunkt och adresseringsavstånd anges med samma uttryck som i huvudprogrammet(STARTPOSX,STARTPOSY i 0.,-32768.,-1 och DISTX,DISTY i 1.,256).

Vid presentation av en tidigare undanläst bild frågas efter DISPFORMAT (11.,.44) vilket format den visade bilden skall ha DISPOS (11.,.44) var på monitorn den framtagna bilden skall visas.

TAKEUPFORMAT är det format som bilden togs upp med(11.,.44).
 STARTDISPOS anger vilken del av den upptagna bilden som skall visas. Denna del kan bestämmas på en halv standardposition när. Detta genom att man lägger till 55,50,05 eller 00 till standardpositionskoordinaten(11 i övre vänstra hörnet).
 Om STARTDISPOS sätts 1105 börjar den presenterade bilden ett halvt standardformat horisontellt in på den upptagna bilden. På detta vis kan intressanta delområden presenteras i mindre format än upptagningsformat.

För att få en fil deletad skrivs ett device DY0: eller DY1: plus filnamn in(ej tur) tillsammans med option /HOLD

Testprogram för videointerfacet

```

- .PAGE ORG01L EQUATES:
- .PAGE .EXIT
ADR=170740
CLR    R1,é#<ADR+1>
CLR    R2,é#<ADR+4>
CLR    R1
CLR    R2
CLR    R3
RTR    #200,é#<ADR+1>
RMI    1#
MOVB   R1,é#<ADR+2>
RTR    #200,é#<ADR+1>
RMI    3#
MOVB   R2,é#<ADR+3>
RTR    #200,é#<ADR+1>
RMI    4#
MOVB   R3,é#ADR
INCR   R2
RNE    1#
COMB   R1
RTR    #17,R1
RNE    2#
INCB   R3
COMB   R1
INCB   R1
RTR    #377,R1
RNE    1#
.EXIT
.END    BEGIN

```

```

- .TITLE INQRGB
- .GLOR INQRGB
ADR=170740
TST    (R5)+
é(R5)+,é#ADR
#0010000000,é#<ADR+1>
PC

```

```

PUTDOT
-170740
TST    (R5)+
MOVE   é(R5)+,é#<ADR+2>
MOVE   é(R5)+,é#<ADR+3>
MOVE   é(R5)+,é#ADR
PC

```

CALL TO SCROLL

TO SCROLL 0.,255

ORGBADDRESS

ADR+4> ;SCROLL REGISTER

Testprogram för videointerfacet

```

        .TITLE INRRGB
        .GLOBAL .EXIT
        ADR=170740
BEGIN:  CLR     #<ADR+1>
        CLR     #<ADR+4>
        CLR     R1
        CLR     R2
        CLR     R3
1#:     BTR    #200,#<ADR+1>
        RMI     1#
        MOV    R1,#<ADR+2>
3#:     BTR    #200,#<ADR+1>
        RMI     3#
        MOV    R2,#<ADR+3>
4#:     BTR    #200,#<ADR+1>
        RMI     4#
        MOV    R3,#ADR
        INCB   R2
        RNE    1#
        COMB   R1
        BTR    #17,R1
        BNE    2#
        INCB   R3
2#:     COMB   R1
        INCB   R1
        BTR    #377,R1
        BNE    1#
        .EXIT
        .END   BEGIN

        .TITLE INRRGB
        .GLOBAL INRRGB
        ADR=170740
INRRGB: TST     (R5)+
        MOV    #<ADR> ,#<ADR>
        MOV    #00000000 ,#<ADR+1>
        RTS    PC
        .END
        .TITLE PUTDOT
        ADR    =170740
PUTDOT: TST     (R5)+
        MOV    #<ADR+2> ,#<ADR+2>
        MOV    #<ADR+3> ,#<ADR+3>
        MOV    #ADR     ,#<ADR>
        RTS    PC
        .END
        .TITLE GETDOT
        ADR=170740
GETDOT: TST     (R5)+
        MOV    #<ADR+2> ,#<ADR+2>
        MOV    #<ADR+3> ,#<ADR+3>
        MOV    #ADR     ,#<ADR+2>
        RTS    PC
        .END

        .TITLE SCROL
$+THIS PROGRAM MAY BE CALLED TO SCROLL
$THE ORGB
$ CALL SCROL(ISCROL)
$ ISCROL=NUMBER OF LINES TO SCROLL 0..255
$-
        ADR=170740      ;ORGBADDRESS
SCROL:  TST     (R5)+
        MOV    #<ADR+4> ,#SCROLL REGISTER
        RTS    PC
        .END SCROL

```


.TITLE SAVDEF.MAC

```

# THIS PROGRAM MAY BE CALLED TO TAKE UP A PICTURE
# STORE IT IN A VECTOR GIVEN IN THE ARGUMENTS
# CALL SAVDEF(DEFLSTARTX,DEFLSTARTY,DISTX,DISTY,NUMADP,NUMLIN,
# MAXV,MINV,VECT)
# (ALL VALUES INTEGER)
# WHERE:DEFLSTARTX,DEFLSTARTY=STARTADDRESS OF DEFLECTION(0,65536)
# (INTEGER*4) AND SECOND WORD IS DISREGARDED
# DISTX=DISTANCES BETWEEN ADRESSED POINTS IN XSCAN
# DISTY=DISTANCES BETWEEN ADRESSED POINTS IN YSCAN
# NUMADP=NUMBER OF ADRESSED POINT IN ONE LINE
# NUMLIN=NUMBER OF LINES TO SCAN
# MAXV=MAXIMUMVALUE IS STARTMAX ON ENTER AND ABSMAX ON RETURN
# MINV=MINIMUMVALUE IS STARTMIN ON ENTER AND ABSMIN ON RETURN
# VECT=VECTOR TO PUT AD VALUES IN

```

```

CSRA=164160      #ADDRESS TO CONTROLWORD DRV11-J CHAN A
CSRB=164164      #ADDRESS TO CONTROLWORD DRV11-J CHAN B
ADSR=170400      #ADDRESS TO CONTROLWORD ADV-11 A

```

```

SAVDEF:: TST      (R5)+      #SKIP ARGUMENT COUNT
MOV        #400,e#CSRA      #PUT PORT A IN WRITEMODE
MOV        #400,e#CSRB      #PUT PORT B IN WRITEMODE
CLR        e#ADSR          #CLEAR CONTROL AD
MOV        e(R5)+,STARTX    #START(INT*4)LOW WORD VALUE INTO STARTX
MOV        STARTX,e#<CSRA+2> #LOAD START X VALUE INTO DRA
MOV        e(R5)+,e#<CSRB+2> #STARTY(INT*4)LOW WORD VALUE INTO DRB
INC        e#ADSR          #SAMPLE TO GET SETTLINGTIME (DEFL)
MOV        e(R5)+,R1        #DOTDIST X IN R1
MOV        e(R5)+,DISTY     #DOTDIST Y IN DISTY
MOV        e(R5)+,R2        #PUT NUMBER OF POINTS IN A LINE
DEC        R2              #FIRST DEFL DONE
MOV        R2,NUMADP        #NUMADP(WHEN NEW LINE DEFL DONE)
MOV        e(R5)+,LINC      #PUT NUMBER OF LINES INTO LINC
DEC        LINC            #DEF FIRST LINE STARTED
MOV        (R5),MAXADR      #STORE ADDRESS OF MAXVALUE INMAXADR
MOV        e(R5)+,R3        #MAXVALUE TO COMPARE IN R3
MOV        (R5),MINADR      #STORE MINVALUE ADDRESS IN MINADR
MOV        e(R5)+,R4        #MINVALUE TO COMPARE IN R4
MOV        (R5),R5         #START ADDRESS OF OUTVECTOR
TST        R2
RNE        DLOP            #VERTICAL DEFLECTION
TST        LINC            #TEST IF ONLY ONE LINE
BEQ        ONLY           #ONLY ONE VALUE
MOV        DISTY,R1        #DISTY IN R1
MOV        LINC,R2        #R2 AS LOOPCOUNTER
VERT:     TSTB          e#ADSR      #CHECK DONE FLAG
BPL        VERT          #WAIT UNTIL SET
MOV        e#<ADSR+2>,R0   #PUT THE AD VALUE IN R0
INC        e#ADSR        #TAKE FIRST SAMPEL AND AD-CONVERT
ADD        R1,e#<CSRB+2> #NEW DEFL POINT
DEC        R2
BER        SAMPON

```

```

VRTLOP: TSTB    E#ADSR          #CHECK DONE FLAG
        BPL     VRTLOP          #WAIT UNTIL SET
        MOV     E#<ADSR+2>,R0    #PUT THE PREVIOUS AD VALUE IN R0
        INCB   E#ADSR          #TAKE SAMPEL AND DA-CONVERT
        MOV     R0,(R5)+        #PUT VALUE INTO BUFFER
        ADD     R1,E#<CSRB+2>    #ADDRESS NEXT XPOINT
        CMP     R0,R3          #CMP TO PREVIOUS MAX(R3)
        BLO    MINVA          #IF NOT GREATER BRANCH
        MOV     R0,R3
MINVA:  CMP     R0,R4          #CMP TO PREVIOUS MIN
        BGT     VLOPE          #IF GREATER BRANCH
        MOV     R0,R4          #R4=MIN
VLOPE:  SOB     R2,VRTLOP
        BR      SAMPON

DLOP:   TSTB    E#ADSR          #CHECK DONE FLAG
        BPL     DLOP           #WAIT UNTIL SET
        MOV     E#<ADSR+2>,R0    #PUT THE AD VALUE IN R0
        INC     E#ADSR          #TAKE FIRST SAMPEL AND AD-CONVERT
        ADD     R1,E#<CSRA+2>    #NEW DEFL POINT
        DEC     R2
        BNE    DOTLOP
        TST     LINC
        BEQ    SAMPON
        BR      CHVERT

DOTLOP: TSTB    E#ADSR          #CHECK DONE FLAG
        BPL     DOTLOP         #WAIT UNTIL SET
        MOV     E#<ADSR+2>,R0    #PUT THE PREVIOUS AD VALUE IN R0
        INCB   E#ADSR          #TAKE SAMPEL AND DA-CONVERT
        MOV     R0,(R5)+        #PUT VALUE INTO BUFFER
        ADD     R1,E#<CSRA+2>    #ADDRESS NEXT XPOINT
        CMP     R0,R3          #CMP TO PREVIOUS MAX(R3)
        BLO    MINVB          #IF NOT GREATER BRANCH
        MOV     R0,R3
MINVB:  CMP     R0,R4          #CMP TO PREVIOUS MIN
        BGT     DLOPE          #IF GREATER BRANCH
        MOV     R0,R4          #R4=MIN
DLOPE:  SOB     R2,DOTLOP
        TST     LINC
        BEQ    SAMPON

CHVERT: TSTB    E#ADSR          #CHECK DONE FLAG
        BPL     CHVERT         #WAIT UNTIL SET
        MOV     E#<ADSR+2>,R0    #PUT THE PREVIOUS AD VALUE IN R0
        INCB   E#ADSR          #TAKE SAMPEL AND DA-CONVERT
        MOV     STARTX,E#<CSRA+2> #FIRST XDEFLADR
        ADD     DISTY,E#<CSRB+2> #ADDRESS NEXT LINE
        DEC     LINC
        MOV     NUMADP,R2
        MOV     R0,(R5)+        #PUT VALUE INTO BUFFER
        CMP     R0,R3          #CMP TO PREVIOUS MAX(R3)
        BLO    MINVC          #IF NOT GREATER BRANCH

```

```

MINVC:  MOV      R0,R3
        CMP      R0,R4      ;CMP TO PREVIOUS MIN
        BGT     DOTLOP     ;IF GREATER BRANCH
        MOV     R0,R4      ;R4=MIN
        BR      DOTLOP

ONLY:   TSTB     @#ADSR     ;CHECK DONE FLAG
        BPL     ONLY      ;WAIT UNTIL SET
        MOV     @#<ADSR+2>,R0 ;PUT THE PREVIOUS AD VALUE IN R0
        INCB   @#ADSR     ;TAKE SAMPEL AND DA-CONVERT
        BR      LAST

SAMFON: TSTB     @#ADSR     ;CHECK DONE FLAG
        BPL     SAMFON    ;WAIT UNTIL SET
        MOV     @#<ADSR+2>,R0 ;PUT THE PREVIOUS AD VALUE IN R0
        INCB   @#ADSR     ;TAKE SAMPEL AND DA-CONVERT
        MOV     R0,(R5)+    ;PUT VALUE INTO BUFFER
        CMP     R0,R3      ;CMP TO PREVIOUS MAX(R3)
        BLO    MINVD      ;IF NOT GREATER BRANCH
        MOV     R0,R3

MINVD:  CMP      R0,R4      ;CMP TO PREVIOUS MIN
        BGT     LAST      ;IF GREATER BRANCH
        MOV     R0,R4      ;R4=MIN

LAST:   TSTB     @#ADSR     ;CHECK DONE FLAG
        BPL     LAST      ;WAIT UNTIL SET
        MOV     @#<ADSR+2>,R0 ;PUT THE PREVIOUS AD VALUE IN R0
        MOV     R0,(R5)+    ;PUT VALUE INTO BUFFER
        CMP     R0,R3      ;CMP TO PREVIOUS MAX(R3)
        BLO    MINVE      ;IF NOT GREATER BRANCH
        MOV     R0,R3

MINVE:  CMP      R0,R4      ;CMP TO PREVIOUS MIN
        BGT     END       ;IF GREATER BRANCH
        MOV     R0,R4      ;R4=MIN

END:    MOV      R3,@#MAXADR ;MAXVALUE OUT
        MOV     R4,@#MINADR ;MINVALUE OUT
        MOV     #100000,@#<CSRA+2>;LEAST STRESSING DEFL
        MOV     #100000,@#<CSRB+2>;LEAST STRESSING DEFL
        RTS     PC        ;END OF SUBROUTINE

STARTX: .WORD
NUMADP: .WORD
DISTY:  .WORD
LINC:   .WORD
MAXADR: .WORD
MINADR: .WORD
        .EVEN
        .END SAVDEF

```

.TITLE DISPLY.MAC

.TITLE DISPLY.MAC

```

$+THIS PROGRAMPACK MAY BE CALLED TO DISPLAY A PICTURE
$ON THE VIDEOMONITOR
$FIRST FILL THE COLORVECTOR(COLOR TO BE DISPLAYED IF
$VALUES ARE WITHIN LIMITS)WITH
$CALL DISCOL(COLCODETAB)
$   COLCODETAB=A 16WORD VECTOR(INTEGER) OF COLORCODE 0..15
$   THE COLORVECTOR WILL REMAIN SO UNTIL CHANGED WITH ANOTHER
$   CALL
$THEN FILL THE LIMITVECTOR WITH
$CALL DISLIM(LIMITS)
$   LIMITS=A 17WORD VECTOR(INTEGER) OF LIMITS TO BE USED TO DECIDE
$   WHICH WORD IN THE COLORVECTOR TO PUT OUT ON THE VIDEOMONITOR
$TO START THE DISPLAY THEN
$CALL DISPLY(STARTMONX,STARTMONY,NUMADP,NUMLIN,VALUEVECTOR)
$   STARTMONX=STARTPOINT ON THE MONITOR X-COORDINATE BETWEEN
$   0:LEFT,..255:RIGHT
$   STARTMONY=STARTPOINT ON THE MONITOR Y-COORDINATE BETWEEN
$   0:TOP,..255:BOTTOM
$   NUMADP=NUMBER OF ADRESSED POINT IN ONE LINE
$   NUMLIN=NUMBER OF LINES TO SCAN
$   VALUEVECTOR=THE VALUES TO CODE AND DISPLAY
$   VALUES LESS THEN LIMITS(17) OR GREATER EQUAL
$   LIMITS(1) IN LIMVECTOR WILL NOT BE DISPLAYED
$   THE SPECIFIC DOTS WILL REMAIN AS THEY WERE BEFORE
$   (ALL ARGUMENTS INTEGER)
$-
COLADR=170740   $ADDRESS TO RRGB'S COLORBYTE
ADR=170742     $ADDRESS TO RRGB'S DOTADDRESSWORD
A=123456      $DUMMYVALUE
C=165432      $DUMMYVALUE

```

```

DISPLY::TS:      (R5)+           $SKIP ARGUMENT COUNT
MOV             # (R5)+,STX
MOVW           STX,DOTADR
MOVW           # (R5)+,DOTADR+1
MOV            DOTADR,R4
MOV            # (R5)+,NADP      $NUMBER OF ADDRESSINGPOINTS
MOV            NADP,R2
MOV            # (R5)+,R3       $NUMBER OF LINES INTO R1
MOV            (R5)+,R1        $ARGUMENTVECTORSTART INTO R1
BR             LOP
DOTLOP: INC     R4
LOP: MOV       (R1)+,R0         $NEXT VECTORVALUE INTO R0
MOV          R4,#ADR          $PUT OUT ADDRESS TO THE RRGB
L9: CMP       R0,#A           $COMP IF GREATER THEN CENTERVALUE
BGE         L5
L13: CMP      R0,#A           $COMP IF GREATER THEN LOWER QUARTER
BGE         L11              $VALUE
L15: CMP      R0,#A           $COMP IF GREATER THEN LOWER LOWER
BGE         L14              $EIGHTH VALUE
L16: CMP      R0,#A           $COMP IF LESS THEN LOWER LOWER LOWER
BLD         L17              $16:TH VALUE BRANCH IF LESS
C15: MOVW     #C,#COLADR      $PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 15,16
SOB         R2,DOTLOP        $IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT

```

```

C7:   BR      B9
      MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 7..8
      SOB   R2,DOTLOP    ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BR    B9
C11:  MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 11..12
      SOB   R2,DOTLOP    ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BR    B9
C13:  MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 13..14
      SOB   R2,DOTLOP    ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BR    B9
C3:   MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 3..4
      SOB   R2,DOTLOP    ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BR    B9
C5:   MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 5..6
      SOB   R2,DOTLOP    ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BR    B9
C9:   MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 9..10
      SOB   R2,DOTLOP    ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BR    B9
L17:  CMP    R0,#A        ;CMP IF GREATER THEN LOWER LIMIT
      BLO   B1           ;IF LESS NO COLOR OUTPUT
C16:  MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 16.17
B1:   SOB   R2,DOTLOP    ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BR    B9
L14:  CMP    R0,#A        ;CMP IF GREATER THEN LOWER LOWER
      BGE   C13          ;UPPER 16:TH LIMITVALUE
C14:  MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 14..15
      DEC   R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE   DOTLOP      ;
      BR    B9          ;EOLINE
L6:   CMP    R0,#A        ;CMP IF GREATER THEN UPPER LOWER
      BGE   C5           ;UPPER 16:TH LIMITVALUE
C6:   MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 6..7
      DEC   R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE   DOTLOP      ;
      BR    B9
L10:  CMP    R0,#A        ;CMP IF GREATER THEN LOWER UPPER
      BGE   C9           ;UPPER 16:TH LIMITVALUE
C10:  MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 10..11
      DEC   R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE   DOTLOP      ;
      BR    B9
L2:   CMP    R0,#A        ;CMP IF GREATER THEN UPPER UPPER
      BGE   L1           ;UPPER 16:TH LIMIT VALUE
C2:   MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 2..3
      DEC   R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE   DOTLOP      ;
      BR    B9
L1:   CMP    R0,#A        ;CMP IF GREATER THEN UPPER UPPER
      BGE   B8           ;UPPER 16:TH VALUE LIMIT NO OUTPUT
C1:   MOVSB  #C,#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 1..2
B8:   DEC   R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE   DOTLOP      ;
      BR    B9
L11:  CMP    R0,#A        ;CMP IF GREATER THEN LOWER UPPER
      BGE   L10          ;EIGHTHLIMIT

```

```

L12:    CMP     R0,#A      ;CMP IF GREATER THEN LOWER UPPER
      RGE     C11        ;LOWER 16:TH LIMIT VALUE
C12:    MOVEB  #C,#COLADR ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 12..13
      DEC     R2         ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE    DOTLOP
      BR     B9
L3:     CMP     R0,#A      ;CMP IF GREATER THEN UPPER UPPER
      RGE     L2         ;EIGHTH LIMITVALUE
L4:     CMP     R0,#A      ;CMP IF GREATER THEN UPPER UPPER
      RGE     C3         ;LOWER 16:TH LIMIT VALUE
C4:     MOVEB  #C,#COLADR ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 4..5
      DEC     R2         ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BEQ    B9
      JMP    DOTLOP
L5:     CMP     R0,#A      ;CMP IF GREATER THEN UPPER QUARTER
      RGE     L3         ;LIMIT
L7:     CMP     R0,#A      ;CMP IF GREATER THEN UPPER LOWER
      RGE     L6         ;EIGHTH LIMITVALUE
L8:     CMP     R0,#A      ;CMP IF GREATER THEN UPPER LOWER
      RGE     C7         ;LOWER 16:TH LIMIT
C8:     MOVEB  #C,#COLADR ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 8..9
      DEC     R2         ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BEQ    B9
      JMP    DOTLOP
B9:     DEC     R3         ;DECREMENT LINECOUNTER
      BLE    LLINE       ;IF LESS OR EQUAL 0 EOF  DISPLAY
      INCB   <DOTADR+1>  ;NEXT MONITORLINE
      MOVB  STX,DOTADR
      MOV   DOTADR,R4
      MOV   NADP,R2      ;NUMBER OF DOTS IN ALINE INTO R2
      JMP   LOP         ;IF NOT THE LAST LINE JMP START
LLINE:  RTS     PC
DISCOL: TST     (R5)+    ;SKIP ARGUMENT COUNT
      MOV   (R5)+,R4    ;START ADRESS OF COLORTABLE IN R4
      MOV   (R4)+,<C1+2> ;
      MOV   (R4)+,<C2+2> ;COLOR TABLE
      MOV   (R4)+,<C3+2> ;
      MOV   (R4)+,<C4+2> ;THE COLORS CORRESPOND TO
      MOV   (R4)+,<C5+2> ;THE LIMITS IN THE LIMITVECTOR
      MOV   (R4)+,<C6+2> ;WITH FIRST COLORVECTORELEMENT
      MOV   (R4)+,<C7+2> ;USED TOGETHER WITH VALUES
      MOV   (R4)+,<C8+2> ;BETWEEN FIRST AND SECOND
      MOV   (R4)+,<C9+2> ;LIMITVECTORELEMENT
      MOV   (R4)+,<C10+2> ;AND SO FORTH
      MOV   (R4)+,<C11+2> ;
      MOV   (R4)+,<C12+2> ;
      MOV   (R4)+,<C13+2> ;
      MOV   (R4)+,<C14+2> ;
      MOV   (R4)+,<C15+2> ;
      MOV   (R4)+,<C16+2> ;
      RTS   PC         ;RETURN FROM DISCOL
DISLIM: TST     (R5)+    ;SKIP ARGUMENT COUNT
      MOV   (R5)+,R4    ;START ADRESS OF LIMITARRAY INTO R4
      MOV   (R4)+,<L1+2> ;THIS IS A TRICK TO MAKE A FASTER
      MOV   (R4)+,<L2+2> ;COMPARISION BY USING DIRECT MODE
      MOV   (R4)+,<L3+2> ;AND ASSIGNING THE VALUES HERE BEFORE

```

```
MOV      (R4)+, <L.4+2>      ;THE BEGINING OF THE PROGRAM
MOV      (R4)+, <L.5+2>
MOV      (R4)+, <L.6+2>      ;THE LIMITS ARE TO BE ASSIGNED IN
MOV      (R4)+, <L.7+2>      ;DISCENDING ORDER WITH THE HIGHEST
MOV      (R4)+, <L.8+2>      ;LIMIT IN VECTORPOSITION 1
MOV      (R4)+, <L.9+2>
MOV      (R4)+, <L.10+2>
MOV      (R4)+, <L.11+2>
MOV      (R4)+, <L.12+2>
MOV      (R4)+, <L.13+2>
MOV      (R4)+, <L.14+2>
MOV      (R4)+, <L.15+2>
MOV      (R4)+, <L.16+2>
MOV      (R4)+, <L.17+2>
RTS      FC                   ;RETURN FROM DISLIM
```

```
STX: .WORD
DOTADR: .WORD
NADP: .WORD
      .EVEN
      .END DISPLY
```

.TITLE SEMPIC.MAC

.TITLE SEMPIC.MAC

```

$+THIS PROGRAM MAY BE CALLED TO TAKE UP A PICTURE
$AND DISPLAY IT ON THE VIDEOMONITOR
$CALL SEMPIC(DEFLSTARTX,DEFLSTARTY,DISTX,DISTY,NUMADP,NUMLIN,
$    LIMITS,COLCODETAB,STARTMONX,STARTMONY)
$    (ALL VALUES INTEGER)
$WHERE:DEFLSTARTX,DEFLSTARTY=STARTADDRESS OF DEFLECTION
$    DISTX,Y=DISTANCES BETWEEN ADDRESSED POINTS IN A SCAN(X,Y)
$    NUMADP=NUMBER OF ADDRESSED POINT IN ONE LINE
$    NUMLIN=NUMBER OF LINES TO SCAN
$    LIMITS=A 17WORD VECTOR(INTEGER) OF LIMITS TO BE USED TO DETERMINE
$    WHICH WORD IN THE COLORVECTOR TO PUT OUT ON THE VIDEOMONITOR
$    LIMITS OVER 4095 AND UNDER 0 RESULT IN DISPLAY OF ALL
$    ADDRESSED POINTS
$    COLCODETAB=A 16WORD VECTOR(INTEGER) OF COLORCODE 0..15
$    STARTMONX=STARTPOINT ON THE MONITOR X-COORDINATE BETWEEN
$    0:LEFT...255:RIGHT
$    STARTMONY=STARTPOINT ON THE MONITOR Y-COORDINATE BETWEEN
$    0:TOP...255:BOTTOM
$    THE PROGRAM ADDRESSES DEFLECTION IN SAME WAY

```

```

COLADR=170740    #ADDRESS TO RGB:S COLORBYTE
ADR=170742      #ADDRESS TO RGB:S DOTADDRESSWORD
CSRA=164160     #ADDRESS TO CONTROLWORD DRV11-J CHAN A
CSRB=164164     #ADDRESS TO CONTROLWORD DRV11-J CHAN B
ADSR=170400     #ADDRESS TO CONTROLWORD ADV-11 A

```

```

A=123456        #DUMMYVALUE
C=165432        #DUMMYVALUE

```

```

SEMPIC::TST      (R5)+          #SKIP ARGUMENT COUNT
MOV             #400,#C:RA      #PUT PORT A IN WRITEMODE
MOV             #400,#C:SRB     #PUT PORT B IN WRITEMODE
CLR             #C:ADSR        #MAKE AD-CONV FOLLOW CHAN 0
MOV             #C:(R5),#C:(CSRA+2) #LOAD START X VALUE INTO DRB
MOV             #C:(R5)+,STARTX #PUT START VALUE INTO STARTX
MOV             #C:(R5)+,#C:(CSRB+2) #LOAD START Y VALUE INTO DRB
MOV             #C:(R5)+,R1      #PUT POINT DISTANCE(X) INTO R1
MOV             #C:(R5)+,DISTY   #SAVE DEFLDIST Y IN DISTY
MOV             #C:(R5)+,R2      #PUT NUMBER OF POINTS IN A LINE
CMP             R2,#2           #IF NR DOTS LE 2 SPECIAL SCAN
RGT            SU2             #IF GT NORMAL SCAN
REQ            VERTY1         #IF EQ TWO DOTS SCAN
CLR            VERTY          #R2=1, VERTY=0 (VERTICAL SCAN)
MOV            #1,JUMPY       #SPECIAL SCAN
BR            SU3            #BRANCH TO MAKE JUMPY=1
VERTY1: MOV     #-1,VERTY     #R2=2 (2 DOTS LINE)
MOV            #1,JUMPY       #SPECIAL SCAN
BR            SU3

SU2: SUB       #2,R2         #DEFLEC.CHANGE TWO POINTS BEFORE EOL
MOV            #-1,JUMPY     #MAKE DEFL CHANGE FIRST NORMAL SCAN
SU3: MOV       R2,NUMADP     #INTO R2 AND NUMADP
MOV            #C:(R5)+,R3   #PUT NUMBER OF LINES INTO R3

```


9:9

```

MOV      (R5)+,R4          ;START ADDRESS OF LIMITARRAY INTO R4
MOV      (R4)+,<L1+2>      ;THIS IS A TRICK TO MAKE A FASTER
MOV      (R4)+,<L2+2>      ;COMPARISION BY USING DIRECT MODE
MOV      (R4)+,<L3+2>      ;AND ASSIGNING THE VALUES HERE IN
MOV      (R4)+,<L4+2>      ;THE BEGINING OF THE PROGRAM
MOV      (R4)+,<L5+2>
MOV      (R4)+,<L6+2>      ;THE LIMITS ARE TO BE ASSIGNED IN
MOV      (R4)+,<L7+2>      ;DISCENDING ORDER WITH THE HIGHEST
MOV      (R4)+,<L8+2>      ;LIMIT IN VECTORPOSITION 1
MOV      (R4)+,<L9+2>
MOV      (R4)+,<L10+2>
MOV      (R4)+,<L11+2>
MOV      (R4)+,<L12+2>
MOV      (R4)+,<L13+2>
MOV      (R4)+,<L14+2>
MOV      (R4)+,<L15+2>
MOV      (R4)+,<L16+2>
MOV      (R4)+,<L17+2>
INCB    É#ADSR            ;TAKE FIRST SAMPPEL AND AD-CONVERT
MOV      (R5)+,R4          ;START ADDRESS OF COLORTABLE IN R4
TST     JUMPY             ;IF JUMPY=-1 (MORE THEN 2 DOTS IN ALINE)
BLE     NORM              ;NORMAL SCAN
TST     VERTY             ;TEST IF VERTY
BNE     NMDEC             ;IF VERTY NOT EQ 0(2 DOT LINE) ADDRESS NEXT
DEC     R3                 ;ONE MORE LINE TO ADDRESS IF GT 0
BLE     NMADR             ;NO FURTHER ADDRESS
ADD     DISTY,É#<CSRB+2> ;ADDRESS NEXT LINE
BR      NMADR
NMDEC:  DEC     R3          ;FIRST LINE SCANNED
NORM:   ADD     R1,É#<CSRA+2> ;ADDRESS NEXT XPOINT IN SCAN
NMADR:  MOV     (R4)+,<C1+2> ;SAME TRICK AS ABOVE WITH THE
MOV     (R4)+,<C2+2> ;COLOR TABLE
MOV     (R4)+,<C3+2> ;
MOV     (R4)+,<C4+2> ;THE COLORS CORRESPOND TO
MOV     (R4)+,<C5+2> ;THE LIMITS IN THE LIMITVECTOR
MOV     (R4)+,<C6+2> ;WITH FIRST COLORVECTORELEMENT
MOV     (R4)+,<C7+2> ;USED TOGETHER WITH VALUES
MOV     (R4)+,<C8+2> ;BETWEEN FIRST AND SECOND
MOV     (R4)+,<C9+2> ;LIMITVECTORELEMENT
MOV     (R4)+,<C10+2> ;AND SO FORTH
MOV     (R4)+,<C11+2> ;
MOV     (R4)+,<C12+2> ;
MOV     (R4)+,<C13+2> ;
MOV     (R4)+,<C14+2> ;
MOV     (R4)+,<C15+2> ;
MOV     (R4)+,<C16+2> ;
MOV     É(R5)+,STMON      ;STARTADDRESS X MONITOR IN LOW BYTE
MOV     É(R5)+,<STMON+1> ;STARTADDRESS Y MONITOR IN HIGH BYTE
MOV     STMON,R4          ;FIRST MONITORADDRESS IN R4
MOV     É#<ADSR+2>,R0     ;PUT THE AD VALUE IN R0
TST     JUMPY             ;TEST IF NORMAL SCAN
BLE     NMSC
TST     R3
BLT     BL9
NMSC:   INCR    É#ADSR     ;MAKE NEW SAMPPEL

```

```

MOV      DISTY,R5          ;PUT DEFLODISTANCE Y INTO R5
TST      JUMPY
BLE      START
TST      VERTY
BEQ      VRTSCA
TST      R3
BEQ      BRBL9
MOV      STARTX,##<CSRA+2>
ADD      R5,##<CSRB+2>
BR       BL9
BRBL9:   MOV      #1,R2
BR       BL9
VRTSCA:  TST      R3
BEQ      BL9
ADD      R5,##<CSRB+2>
BR       BL9
DOTLOP:  MOV      ##<ADSR+2>,R0  ;PUT THE PREVIOUS AD VALUE IN R0
INCR     ##ADR                ;TAKE SAMPEL AND DA-CONVERT
INC      R4                  ;INCREMENT X-COORDINATE TO DISPLAY
START:   ADD      R1,##<CSRA+2> ;ADDRESS NEXT XPOINT
BL9:     MOV      R4,##ADR      ;PUT OUT ADDRESS TO THE QRGB
L9:      CMP      R0,#A        ;COMP IF GREATER THEN CENTERVALUE
BGE      L5
L13:     CMP      R0,#A        ;COMP IF GREATER THEN LOWER QUARTER
BGE      L11                 ;VALUE
L15:     CMP      R0,#A        ;COMP IF GREATER THEN LOWER LOWER
BGE      L14                 ;EIGHTH VALUE
L16:     CMP      R0,#A        ;CMP IF LESS THEN LOWER LOWER LOWER
BLO      L17                 ;16:TH VALUE BRANCH IF LESS
C15:     MOVE     #C,##COLADR   ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 15.16
SOB     R2,DOTLOP           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
BR      B9
C7:      MOVE     #C,##COLADR   ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 7..8
SOB     R2,DOTLOP           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
BR      B9
C11:     MOVE     #C,##COLADR   ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 11..12
SOB     R2,DOTLOP           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
BR      B9
C13:     MOVE     #C,##COLADR   ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 13..14
SOB     R2,DOTLOP           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
BR      B9
C3:      MOVE     #C,##COLADR   ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 3..4
SOB     R2,DOTLOP           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
BR      B9
C5:      MOVE     #C,##COLADR   ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 5..6
SOB     R2,DOTLOP           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
BR      B9
C9:      MOVE     #C,##COLADR   ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 9..10
SOB     R2,DOTLOP           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
BR      B9
L17:     CMP      R0,#A        ;CMP IF GREATER THEN LOWER LIMIT
BLO      B1                  ;IF LESS NO COLOR OUTPUT
C16:     MOVE     #C,##COLADR   ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 16.17
B1:      SOB     R2,DOTLOP     ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
BR      B9
L14:     CMP      R0,#A        ;CMP IF GREATER THEN LOWER LOWER

```

```

C14:   RGE      C13          ;UPPER 16:TH LIMITVALUE
      MOVWB   #C,e#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 14.,15
      DEC     R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE    DOTLOP
      BR     B9
L6:    CMP     R0,#A       ;CMP IF GREATER THEN UPPER LOWER
      BGE    C5           ;UPPER 16:TH LIMITVALUE
C6:    MOVWB   #C,e#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 6.,7
      DEC     R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE    DOTLOP
      BR     B9
L10:   CMP     R0,#A       ;CMP IF GREATER THEN LOWER UPPER
      BGE    C9           ;UPPER 16:TH LIMITVALUE
C10:   MOVWB   #C,e#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 10.,11
      DEC     R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE    DOTLOP
      BR     B9
L2:    CMP     R0,#A       ;CMP IF GREATER THEN UPPER UPPER
      BGE    L1           ;UPPER 16:TH LIMIT VALUE
C2:    MOVWB   #C,e#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 2.,3
      DEC     R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE    DOTLOP
      BR     B9
L1:    CMP     R0,#A       ;CMP IF GREATER THEN UPPER UPPER
      BGE    B8           ;UPPER 16:TH VALUE LIMIT NO OUTPUT
C1:    MOVWB   #C,e#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 1.,2
B8:    DEC     R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE    DOTLOP
      BR     B9
L11:   CMP     R0,#A       ;CMP IF GREATER THEN LOWER UPPER
      BGE    L10          ;EIGHTHLIMIT
L12:   CMP     R0,#A       ;CMP IF GREATER THEN LOWER UPPER
      BGE    C11          ;LOWER 16:TH LIMIT VALUE
C12:   MOVWB   #C,e#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 12.,13
      DEC     R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BNE    DOTLOP
      BR     B9
L3:    CMP     R0,#A       ;CMP IF GREATER THEN UPPER UPPER
      BGE    L2           ;EIGHTH LIMITVALUE
L4:    CMP     R0,#A       ;CMP IF GREATER THEN UPPER UPPER
      BGE    C3           ;LOWER 16:TH LIMIT VALUE
C4:    MOVWB   #C,e#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 4.,5
      DEC     R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BEQ    B9
      JMP    DOTLOP
L5:    CMP     R0,#A       ;CMP IF GREATER THEN UPPER QUARTER
      BGE    L3           ;LIMIT
L7:    CMP     R0,#A       ;CMP IF GREATER THEN UPPER LOWER
      BGE    L6           ;EIGHTH LIMITVALUE
L8:    CMP     R0,#A       ;CMP IF GREATER THEN UPPER LOWER
      BGE    C7           ;LOWER 16:TH LIMIT
C8:    MOVWB   #C,e#COLADR  ;PUT OUT COLORCODE BETWEEN LIM 8.9
      DEC     R2           ;IF NOT END OF LINE DO THE NEXT DOT
      BEQ    B9
      JMP    DOTLOP
B9:    TST     JUMPY       ;TEST IF END OF LINE FOR DEFL OR MONITOR

```

```

BEQ      B10          ;BRANCH IF END OF LINE FOR MONITOR
BGT      LT2D
ADD      #2,R2        ;TWO DOTS BEFORE CHANGE MONITORLINE
MOV      E#<ADSR+2>,R0 ;PUT FORMER ADCONVERSION INTO R0
INCB    E#ADSR        ;SAMPLE AND ADCONVERT
INC      JUMPY        ;NEXT LOOP JMP TO END OF MONITORLINE
INC      R4           ;NEXT XADDRESS ON MONITOR
CMP      #1,R3        ;TEST IF LAST LINE
BEQ      B11          ;IF SO NO MORE DEFLECTION
MOV      STARTX,E#<CSRA+2>;START A NEW DEFLECTION LINE
ADD      R5,E#<CSRB+2> ;ADDRESS THE NEW Y COORDINATE
B11:    JMP      BL9    ;START A NEW COLOR CONVERSION
B10:    MOV      E#<ADSR+2>,R0 ;FORMER ADCONVERSION INTO R0
INCB    E#ADSR        ;SAMPLE AND ADCONVERT
INCB    <STMON+1>     ;NEXT MONITORLINE
MOV      STMON,R4     ;FIRST X-POSITION
MOV      NUMADP,R2    ;NUMBER OF DOTS IN ALINE INTO R2
DEC      JUMPY        ;AT THE END OF LINE CHANGE DEFL FIRST
DEC      R3
BEQ      B12
JMP      START      ;IF NOT THE LAST LINE JMP START
B12:    TSTB    E#ADSR  ;TEST IF LAST VALUE CONVERTED
BPL     R12
MOV     E#<ADSR+2>,R0 ;READ LAST VALUE TO EMPTY ADBUFF
JMP     END2          ;JUMP TO RETURN FROM SUBROUTINE

LT2D:   TST     VERTY  ;TEST IF END OF LINE FOR DEFL OR MONITOR
BLT     DOT2
DEC     R3
BLE     LLIN
MOV     E#<ADSR+2>,R0 ;PUT FORMER ADCONVERSION INTO R0
INCB    E#ADSR        ;SAMPLE AND ADCONVERT
INCB    <STMON+1>     ;NEXT XADDRESS ON MONITOR
MOV     STMON,R4
ADD     R5,E#<CSRB+2>
INC     R2            ;VERTICAL LINE
JMP     BL9          ;START A NEW COLOR CONVERSION
LLIN:   CMP     #-1,R3
BGT     END1
BEQ     PUTRO
INCB    E#ADSR        ;SAMPLE BEFORE READ (SEE INTERFACE-HANDBOOK)
PUTRO:  MOV     E#<ADSR+2>,R0
INCB    <STMON+1>
MOV     STMON,R4
INC     R2
JMP     BL9
END1:   JMP     END2          ;JUMP TO RETURN FROM SUBROUTINE

DOT2:   DEC     R3
BLE     LSTLIN
MOV     E#<ADSR+2>,R0 ;FORMER ADCONVERSION INTO R0
INCB    E#ADSR        ;SAMPLE AND ADCONVERT
INCB    <STMON+1>     ;NEXT MONITORLINE
MOV     STMON,R4     ;FIRST X-POSITION
MOV     #2,R2        ;NUMBER OF DOTS IN ALINE INTO R2

```

```

MOV     STARTX,é#<CSRA+2> ;START A NEW DEFLECTION LINE
ADD     R5,é#<CSRB+2>    ;ADRESS THE NEW Y COORDINATE
JMP     BL9              ;IF NOT THE LAST LINE JMP START
LSTLIN: CMP     #-1,R3    ;LASTLINE
      BGT     END2
      BEQ     LSTD0
      MOV     é#<ADSR+2>,R0
      INCR   <STMON+1>
      MOV     STMON,R4
      INCB   é#ADSR
      INC    R2
      JMP     BL9

LSTD0:  MOV     é#<ADSR+2>,R0
      INC    R4
      INC    R2
      JMP     BL9
END2:   MOV     #77777,é#<CSRA+2>;DEFL-AMP INLEAST STRESSED POSITION
      MOV     #77777,é#<CSRB+2>;DEFL-AMP INLEAST STRESSED POSITION
      RTS     FC

STARTX: .WORD
NUMADP: .WORD
STMON:  .WORD
JUMPY:  .WORD
DISTY:  .WORD
VERTY:  .WORD
      .EVEN
      .END SEMPIC

```

,TITLE SVISUB,MAC

PAGE 1

,TITLE SVISUB,MAC

‡+THIS SUBROUTINE TAKES THE PICTURE DISPLAYED ON THE
 ‡VIDEOMONITOR PACKS 4 DOTVALUES OF FOUR BITS IN ONE WORD
 ‡AND STORES IT IN A FILE CREATED BY THE USER

‡CALL SVISUB(ICHAN,BLOSTR,MES)
 ‡ ICHAN=CHANNEL OF FILE
 ‡ BLOSTR=NR ON FIRST BLOCK TO WRITE
 ‡ MES=ERRORMESSAGE LT 0 IF ERROR
 ‡ =NUMBER ON LAST BLOCK WRITTEN ON NORMAL RETURN
 ‡ =0 IF TRIED TO WRITE PAST END OF FILE
 ‡ =-1 IF HARDWAREERROR (WRITE)
 ‡ =-2 CHANNEL NOT OPENED(WRITE)
 ‡ =-3 -----"------(WAIT)
 ‡ =-4 HARDWAREERROR(WAIT)
 ‡ =-5 WORDS READ NOT EQUAL EXPECTED

‡-

,MCALL ,WAIT,WRITE

NUMBL=0064 ‡NUMBER OF BLOCKS
 BFZ=00256 ‡NUMBER OF WORDS IN BUFFERT
 BUFFZ=00512 ‡BUFFERTSIZE=512BYTES
 ADR=170740 ‡BASEADDRESS TO QRGB
 ERRBYT=52 ‡ERRORMESSAGELOCATION

SVISUB: ‡TST (R5)+ ‡SKIP ARGUMENT COUNTER
 ‡MOV B e(R5)+,AREA ‡OUT CHAN IN AREA
 ‡MOV e(R5)+,BLOSTR ‡NR ON FIRST BLOCK IN BLOSTR
 ‡MOV (R5)+,MES ‡MESSAGEADDRESS IN MES

TSTART: CLR R3 ‡CLEAR ADRESSCOUNTER
 CLR R4 ‡CLEAR WORKREGISTER
 CLR R5 ‡CLEAR BLOCKCOUNTER

BUF1L: MOV #BUF1,BUFF ‡PUT BUFFERTSTARTADDRESS IN BUFF
 BUF2L: MOV BUFF,R1 ‡PUT FIRST BUFFADDRESS INTO R1
 MOV #BUFFZ,R2 ‡INIT NUMBER OF BYTES IN R2

BLOCK: MOV R3,e#<ADR+2> ‡PUT OUT THE POINTADDRESS
 MOVB e#ADR,R4 ‡READ VALUEBYTE 00000000 4 SIGNIFICANT BITS
 ASH #4,R4 ‡SHIFT 4 TO THE LEFT
 INC R3 ‡INCREMENT POINTADDRESS
 MOV R3,e#<ADR+2> ‡PUT OUT THE POINTADDRESS
 BISB e#ADR,R4 ‡"OR" THE VALUE TO THE PRIFVIOUS SHIFTED
 MOVB R4,(R1)+ ‡WRITE INTO BUFFER AND INCREMENT BUFFADR
 INC R3 ‡INCREMENT POINTADDRESS
 SOB R2,BLOCK ‡DECREMENT NUMBER OF BYTES AND BRANCH IF 0
 ,WAIT AREA ‡WAIT FOR OUTPUT
 BCC 11\$ ‡BRANCH IF OK
 TSTB e#ERRBYT ‡CHECK ERRBYT
 BEQ 10\$ ‡BRANCH IF CHANNEL NOT OPEN
 MOV #-4,e#MES ‡HARDWAREERROR(WAIT)
 RTS PC

10\$: MOV #-3,e#MES ‡CHANNEL NOT OPEN
 RTS PC

11\$: ,WRITE #AREA ‡WRITE NEXT BLOCK
 BCC 13\$ ‡BRANCH IF OK
 CMPB #1,e#ERRBYT ‡COMPARE ERRBYT

.TITLE SVISUB.MAC

PAGE

```

        BLE 12$
        CLR $MES
        RTS PC
12$:    BEQ 14$
        MOV #-2,$MES
        RTS PC
14$:    MOV #-1,$MES
        RTS PC
13$:    CMP WCNT,$R0
        BNE END
        INC R5
        CMP R5,$NUMBL
        BEQ END1
        INC BLOSTR
        CMP BUFF,$BUF2
        BEQ BUF1L
        MOV $BUF2,$R1
        MOV $BUF2,BUFF
        JMP BUF2L
END:    MOV #-5,$MES
        RTS PC
END1:   MOV BLOSTR,$MES
        RTS PC
AREA:   .BYTE
        .BYTE 11
BLOSTR: .WORD
BUFF:   .WORD 0
WCNT:   .WORD UD256
        .WORD 1
        .EVEN
MES:    .WORD
BUF1:   .BLKW UD256
BUF2:   .BLKW UD256
        .END SVISUB

```

\$TRIED TO WRITE PAST END OF FILE
 \$CHANNEL NOT OPENED
 \$HARDWARE ERROR
 \$TEST IF CORRECT NUMBER OF WORDS WRITTEN
 \$INCREMENT BLOCKCOUNTR
 \$COMPARE WRITTEN BLOCKS
 \$SUCCESSFULL END
 \$NEXT BLOCKNR TO READ
 \$SEE IF WRITTEN IN BUFF2
 \$IF BRANCH TO BUFLABEL 1
 \$PUT STARTADDRESS OF SECOND BUFF INTO R1
 \$PUT STARTADDRESS OF SECOND BUFF INTO BUFF
 \$JUMP NEXT LOOP
 \$WORDS TO READ NOT EQUAL TO BE READ
 \$NUMBER ON LAST BLOCK IN MES
 \$RETURN
 \$CHANNEL NR PUT HERE
 \$EMT ARGUMENT(BLOCK(\$ WORD))
 \$BLOCK NR TO WRITE HERE
 \$MEMORYBUFFERADDRESS
 \$WORDS TO BE WRITTEN
 \$FIRST OUTPUTBUFFAREA
 \$SECOND OUTRUFFBUFFAREA

.TITLE VIDSUB.MAC

```

;+THIS SUBROUTINE TAKES THE CONTENTS SPECIFIED
; BY THE CHANNELNUMBER UNPACKS IT
;AND DISPLAYS IT ON THE VIDEOMONITOR
;CALL VIDSUB(CHAN,BLOSTR,ERMES)
; CHAN=CHANNEL WITH DATA TO DISPLAY
; BLOSTR=NR ON FIRST BLOCK TO READ
; ERMES=ERRORMESSAGE
; =IF NOERROR NUMBER ON LAST BLOCK READ
; =
; -
.MCALL .READ,.WAIT

```

```

ERRBYT=52          ;ERRORMESSAGELOCATION
BUFFZ=UD512        ;NUMBER OF BYTES TO READ IN A BLOCK
NUMBL=UD64         ;NUMBER OF BLOCKS TO READ
ADR=170740         ;ADDRESS OF ORGB INTERFACE
BFZ=UD256          ;WORDS IN ONE BLOCK
VIDSUB:;TST        (R5)+ ;SKIP ARGUMENT COUNT
MOV  E(R5)+,AREA   ;CHANNEL NR IN ENTBLOCK
MOV  E(R5)+,BLOSTR ;FIRST BLOCK TO READ
MOV  (R5),MES      ;ERRORMESSAGE ADRESS IN MES

CLR   R5           ;CLEAR BLOCKCOUNTER
CLR   R3           ;START DISPLAY ADDRESS 0
MOV   #BUF1,BUFF   ;PUT STARTADDRESS OF FIRSTBUFFER INTO BUFF
.WAIT AREA        ;CHECK CHANNEL
BCC   L7           ;BRANCH IF NO ERROR
WAITER:;TSTB      E#ERRBYT ;TEST ERROR
BEQ   5#          ;BRANCH TO PRINT CHANNEL NOT OPEN
MOV   #-4,EMES    ;HARDWAREERROR!
RTS  PC
5#:   MOV   #-3,EMES ;CHANNEL NOT OPEN
RTS  PC
L7:   .READ #AREA   ;READ FIRST BLOCK
BCC   OK          ;BRANCH IF NO ERROR
RDERR:;CMPB #1,E#ERRBYT ;CHECK ERRORMESSAGE
BLE   2#         ;TRIED TO READ PAST END OF FILE
RTS  PC
2#:   BLD  3#
MOV   #-1,EMES    ;HARDWAREERROR
RTS  PC
3#:   MOV   #-2,EMES ;CHANNEL NOT OPENED
RTS  PC
OK:   CMP  #BFZ,R0
BEQ   BIN1        ;UNCORRECT NUMBER OF WORDS READ
BIN2:;MOV   #-5,EMES
RTS  PC
BIN1:;INC   R5      ;INCREMENT BLOCKCOUNTER
INC  BLOSTR
MOV   BUFF,R1     ;PUT BUFFSTARTADDRESS IN R1
BUF2L:;MOV   #BUF2,BUFF ;PUT STARTADDRESS OF SECONDRUFF INTO BUFF
BUF1L:; .WAIT AREA ;WAIT TO BE READ
BCS  WAITER      ;BRANCH IF ERROR
4#:   .READ #AREA ;READ NEXT BLOCK

```



```

BCS      RDERR          ;BRANCH IF ERROR
RINE:    CMP  #BFZ,R0
        BNE  RIN2          ;IF UNCORRECT BLOCK READ RETURN
LBLOC:   MOV   #BUFFZ,R2  ;NUMBER OF BYTES IN R2
BLOCK:   MOVB  (R1),R4     ;READ BYTE
        ASH   #-4,R4      ;SHIFT 4 STEPS RIGHT
        MOV   R3,#<ADR+2> ;PUT OUT ADRESS
        MOVB  R4,#ADR     ;PUT OUT DOTVALUE ----0000
        INC   R3          ;INCREMENT ADDRESS
        MOV   R3,#<ADR+2> ;PUT OUT ADDRESS
        MOVB  (R1)+,#ADR  ;PUT OUT DOTVALUE AND INCREMENT
                          ;BYTEPOINTER
        INC   R3          ;INC ADDRESS
        SOB   R2,BLOCK    ;DECREMENT BYTECOUNTER AND BRANCH IF
                          ;NOT ZERO
        TST   R3          ;TEST IF ALL DISPLAYED
        BEQ   12$        ;IF ZERO ALL DOTS DISPLAYED
        MOV   BUFF,R1     ;PUT THE READ, BUFFSTARTADDRESS TO
                          ;STARTADDRESS OF NEXT BLOCK TO PUTOUT
        INC   R5          ;ONE MORE BLOCK READ
        CMP   R5,#NUMBL  ;TEST IF ALL BLOCKS READ
        BNE   10$
        .WAIT AREA      ;WAIT TO BE READ
BCS      WAITER        ;BRANCH IF ERROR
BR       LBLOC          ;IF SO DISPLAY THE LAST BLOCK
10$:     INC   BLOSTR     ;INC BLOCK TO READ
        CMP   BUFF,#BUF1 ;WAS THE LAST BLOCK READ INTO BUF1
        BEQ   BUF2L     ;BRANCH TO READ INTO BUF2
        MOV   #BUF1,BUFF ;PUT BUF1 TO STARTADDRESS OF NEXT BLOCK
        JMP   BUF1L     ;BRANCH TO READ INTO BUFF1
12$:     MOV   BLOSTR,#MES ;LAST BLOCK READ IN MESSAGE
        RTS   PC
AREA:    .BYTE          ;CHANNEL BYTE HERE
        .BYTE 10        ;EMT AREA/ BLOCK
BLOSTR:  .WORD          ;BLOCK NK
BUFF:    .WORD          ;BUFFERT AREA ADDRESS
WCNT:    .WORD UD256    ;WORD IN BLOCK
        .WORD 1
        .EVEN
MES:     .WORD
BUF1:    .BLKW UD256
BUF2:    .BLKW UD256
        .END  VIDSUB

```

.TITLE MOVFIC

```

‡THIS MACRO MAY BE CALLED TO MOVE WHAT IS DISPLAYED
‡ON THE MONITOR
‡THE PROGRAM DOES NOT CHECK ANYTHING
‡ CALL MOVFIC(CORNX,CORNY,XOFFSET,YOFFSET,NDOT,NLIN)
‡CORNX,CORNY=THE CORNERCOORDINATES WHERE THE PICTURE
‡ IS SHIFTED OUT
‡ IF IF ANY OFFSET =0 CHOOSE HIGHSET(IN ADRESS)POSSIBLE CORNER
‡XOFFSET=THE NUMBER OF STEPS TO MOVE PICTURE IN X COORDINATE
‡ -TO MOVE LEFT ‡TO MOVE RIGHT (-255,255)
‡YOFFSET=THE NUMBER OF STEPS TO MOVE PICTURE IN Y COORDINATE
‡ -TO MOVE UP ‡TO MOVE DOWN (-255,255)
‡NDOT=NUMBER OF DOTS IN ONE LINE BEFORE THE MOVE
‡NLIN=NUMBER OF LINES TO SCAN BEFORE THE MOVE
‡THE SUBROUTINE CALCULATES THE NUMBER OF DOTS AND LINES
‡ TO MOVE ON ITS OWN

```

```

CRTADR = 170742      ‡RGRB ADRESSADDRESS
CRTBUF = 170740     ‡RGRB COLORBYTEADDRESS

```

.GLOBL MOVFIC

```

.MACRO BLOCK LABEL,XDIR,YDIRB
LABEL:  MOV     R0,‡#CRTADR      ‡R0 INTO ADR
        MOVB   ‡#CRTBUF,R4     ‡COLOR IN R4
        MOV     R1,‡#CRTADR      ‡R1 INTO ADR
        MOVB   R4,‡#CRTBUF
        XDIR   R0              ‡ADDRESS NEXT DOT
        XDIR   R1              ‡IN X COORDINATE
        SOB    R2,LABEL        ‡UNTIL EOL
        YDIRB  <ST0+1>        ‡NEXT Y COORDINATE
        YDIRB  <SFR0M+1>
        MOV     SFR0M,R0
        MOV     ST0,R1
        MOV     ND,R2
        SOB    R3,LABEL        ‡UNTIL LAST LINE
        RTS    PC
        .ENDM

MOVFIC: TST     (R5)+          ‡SKIP ARGUMENTCOUNT
        MOV     ‡(R5)+,R0     ‡CORNERCOORDINATE X
        MOVB   R0,ST0        ‡LOW BYTE ST0(STARTADDRESS TO)
        MOV     ‡(R5)+,R1     ‡CORNERCOORDINATE Y
        MOVB   R1,<ST0+1>    ‡UPPER BYTE
        MOV     ‡(R5)+,R3     ‡OFFSET X
        MOV     R3,XOFF
        SUB    R3,R0          ‡CALCULATE FROMADDRESS X
        MOVB   R0,SFR0M      ‡LOW BYTE
        MOV     ‡(R5)+,R4     ‡OFFSET Y
        MOV     R4,YOFF
        SUB    R4,R1          ‡CALCULATE FROMADDRESS Y
        MOVB   R1,<SFR0M+1>  ‡UPPER BYTE
        MOV     ‡(R5)+,R2     ‡FORMAT IN DOTS(BEFORE MOV)
        TST    R3
        BGE   XOFFPE        ‡IF POSITIVE OR EQ BRANCH XOFFPE
        NEG   R3            ‡CHANGE SIGN

```

.TITLE MOVPIE

PAGE 2

```

XOFFE:  SUB    R3,R2          ;CALCULATE NUMBER OF DOTS TO SCAN
        MOV    R2,ND         ;NUMBER OF DOTS IN ND
        MOV    E(R5),R3      ;NLIN IN R3
        TST   R4            ;TST YOFF
        BGE   YOFFE         ;IF POS OR EQ BRANCH YOFFE
        NEG   R4            ;CHANGE SIGN
YOFFE:  SUB    R4,R3         ;CALCULATE NUMBER OF LINES
        MOV    SFROM,R0
        MOV   STO,R1

        TST   YOFF         ;TEST YOFF
        BEQ   YZERO        ;IF 0 BRANCH YZERO
        BMI   YNEG         ;IF NEGATIVE BRANCH
        TST   XOFF         ;TEST XOFF
        BPL   XPOYPO       ;IF POS OR EQ BRANCH XPOYPO
        BR    XNEYPO       ;BRANCH
YZERO:  TST   XOFF         ;TEST XOFF
        BGT   XPOYPO       ;IF XOFF>0 BRANCH
        BMI   XNEYPO       ;IF XOFF<0 BRANCH
        RTS   PC           ;IF XOFF=0 FAILURE RETURN

YNEG:   TST   XOFF         ;TEST XOFF
        BPL   XPOYNE       ;IF POS OR EQ BRANCH

        BLOCK XNEYNE,INCR,INCB
        BLOCK XPOYNE,DECB,INCB
        BLOCK XPOYPO,DECB,DECB
        BLOCK XNEYPO,INCR,DECB

XOFF:   .WORD 0
YOFF:   .WORD 0

SFROM:  .WORD 3
STO:    .WORD 0

ND:     .WORD 0
        .END MOVPIE

```

```

;+TO SAVE THE DOTS AND PUT OUT CROSS
; CALL GETCRS(MONX,MONY,IWING,ICOL,ISAVEC)
; MONX=CENTERPOS X(0.,255)
; MONY=CENTERPOS Y(0.,255)
; IWING=WINGLENGTH OF CROSS(1.,255)
; ICOL=COLOR ON CROSS PUT OUT
; ISAVEC=VECTOR TO SAVE THE DOTVALUES IN
; MUST HAVE DIMENSION OF 4*IWING
; NOT CHECKED
; ALL INTEGER
;-

```

```

COLADR=170740 ;COLBYTEADR
ADR=170742 ;QRGBADR

```

```

GETCRS::TST      (R5)+          ;SKIP ARG COUNT
      MOV#      E(R5)+,STMONX ;CENTER X
      MOV#      E(R5)+,STMONY ;--- Y
      MOV#      E(R5)+,IWING  ;WINGLENGTH
      MOV       E(R5)+,ICOL   ;START OF SAVE VECTOR IN R4
      MOV       (R5),R4      ;STARTADDRESS OF VECTOR IN R4
      MOV#      STMONX,MON    ;LET MON BE TOTAL ADDRESS
      MOV#      STMONY,<MON+1>
      MOV       IWING,R3     ;LOPCOUNT=NUMBER OF WINGELEMENT
LOPUP:  DECB     <MON+1>     ;GO UP ON SCREEN
      CMP#      #377,<MON+1> ;IF PASS 0 NO MORE TAKEUP
      BEQ      ENUP
      MOV       MON,ADR
      MOV#      COLADR,(R4)+ ;SCREENVALUE IN VECTOR
      MOV       MON,ADR
      MOV#      ICOL,COLADR  ;COLORCODE ON SCREEN
      SOB      R3,LOPUP     ;UNTIL WINGEND
ENUP:   MOV       IWING,R3
      MOV#      STMONY,<MON+1>
LOPDD:  INCB     <MON+1>     ;GO DOWN
      BEQ      ENDD
      MOV       MON,ADR
      MOV#      COLADR,(R4)+ ;ANALOG WITH ABOVE
      MOV       MON,ADR
      MOV#      ICOL,COLADR
      SOB      R3,LOPDD
ENDD:   MOV       IWING,R3
      MOV#      STMONX,MON
      MOV#      STMONY,<MON+1>
LOPRI:  INCB     MON         ;GO RIGHT
      BEQ      ENPRI
      MOV       MON,ADR
      MOV#      COLADR,(R4)+
      MOV       MON,ADR
      MOV#      ICOL,COLADR
      SOB      R3,LOPRI
ENPRI:  MOV       IWING,R3
      MOV#      STMONX,MON
LOPLE:  DECB     MON         ;GO LEFT
      CMP#      #377,MON
      BEQ      END
      MOV       MON,ADR
      MOV#      COLADR,(R4)+
      MOV       MON,ADR
      MOV#      ICOL,COLADR
      SOB      R3,LOPLE
END:    RTS       PC         ;RETURN FROM SUB
STMONX: .WORD 0
STMONY: .WORD 0
IWING:  .WORD
ICOL:   .WORD
MON:    .WORD
      .END GETCRS

```

THIS (PROGRAMPACK) MAY BE CALLED TO CHANGE
CROSS-COLOR ON THE SCREEN

TO CHANGE COLOR
CALL PUTCRS(STMONX,STMONY,IWING,ICOL)
STMONX=MONITORPOS X(0..,255)
-----"----- Y
IWING=WINGLENGHT
ICOL=COLORCODE FOR CROSS (0..,15)

```

.TITLE PUTCRS.MAC
COLADR=170740    #COLBYTEADR
ADR=170742      #RRGBADR
    
```

```

PUTCRS:  TST      (R5)+    #SKIP ARG COUNT
        MOVB     E(R5)+,STMONX    #XPOS
        MOVB     E(R5)+,STMONY    #YPOS
        MOVB     E(R5)+,IWING     #WINGLENGTH ON CROSS
        MOV      E(R5)+,ICOL      #COLOR
        MOVB     STMONX,MON       #CONVERT TO ORGB ADDRESS
        MOVB     STMONY,<MON+1>
        MOV      IWING,R3

LOPUP:  DECB     <MON+1>          #WING UP
        CMPE     #377,<MON+1>
        BEQ     ENUP
        MOV      MON,ADR          #ADDRESS FOR ORGB TO PUT DOT
        MOVB     ICOL,COLADR     #COLORCODE IN COLBYTEADDRESS
        SOB     R3,LOPUP

ENUP:   MOV      IWING,R3
        MOVB     STMONY,<MON+1>

LOPDD:  INCB     <MON+1>          #WING DOWN
        BEQ     ENDD             #ANALOG WITH ABOVE
        MOV      MON,ADR
        MOVB     ICOL,COLADR
        SOB     R3,LOPDD

ENDD:   MOV      IWING,R3
        MOVB     STMONX,MON
        MOVB     STMONY,<MON+1>

LOPRI:  INCB     MON             #WING RIGHT
        BEQ     ENPRI
        MOV      MON,ADR          #ANALOG WITH ABOVE
        MOVB     ICOL,COLADR
        SOB     R3,LOPRI

ENPRI:  MOV      IWING,R3
        MOVB     STMONX,MON

LOPLE:  DECB     MON             #WING LEFT
        CMPE     #377,MON
        BEQ     END              #ANALOG WITH ABOVE
        MOV      MON,ADR
        MOVB     ICOL,COLADR
        SOB     R3,LOPLE

END:    RTS      PC
    
```

STMONX: .WORD 0
STMONY: .WORD 0
IWING: .WORD
ICOL: .WORD
MON: .WORD
.END PUTCRS

```

SUBROUTINE INIJOY(MZN6,MZN7)
C THIS SUBROUTINE INITIATES THE JOYSTICK LEVELS
C MAXVALUE,ZEROVALUE,MINVALUE FOR AD CHANNELS 6,7
DIMENSION MZN6(3),MZN7(3)
100 WRITE(7,120)
120 FORMAT(1X,'ZEROPOINT!')
CALL ISLEEP(0,0,3,0)
CALL ADIN(6,MZN6(2))
CALL ADIN(7,MZN7(2))
WRITE(7,140) MZN6(2),MZN7(2)
140 FORMAT(1X,'ZERO6= ',I6,'ZERO7= ',I6)
WRITE(7,160)
160 FORMAT(1X,'MAX!')
CALL ISLEEP(0,0,3,0)
CALL ADIN(6,MZN6(3))
CALL ADIN(7,MZN7(3))
WRITE(7,180)MZN6(3),MZN7(3)
180 FORMAT(1X,'MAX6= ',I6,'MAX7= ',I6)
WRITE(7,200)
200 FORMAT(1X,'MINIMUM!')
CALL ISLEEP(0,0,3,0)
CALL ADIN(6,MZN6(1))
CALL ADIN(7,MZN7(1))
WRITE(7,220)MZN6(1),MZN7(1)
220 FORMAT(1X,'MIN6= ',I6,'MIN7= ',I6)
230 WRITE(7,240)
240 FORMAT(1X,'SATISFIED?')
READ(5,260)A
260 FORMAT(A)
IF(A.EQ.'Y')RETURN
IF(A.NE.'N')GOTO 230
GOTO 100
RETURN
END

SUBROUTINE LIMITS(MZN,L,CDIST)
C THIS SUBROUTINE PRODUCES THE DIFFERENT LIMITS AND
C CONSTANTS TO BE USED TOGETHER WITH THE JOYSTICK
C L(1)=MAX L(6)=MIN
C CDIST=1/THE DISTANCE BETWEEN LIMITS (1)GREATEST
DIMENSION MZN(3),L(6),CDIST(2)
A=(MZN(3)-MZN(1))/20.0
LA=INT(A)
WRITE(7,130) (MZN(N),N=1,3)
130 FORMAT(3X,'1=',I6,3X,'2=',I6,3X,'3=',I6)
WRITE(7,140)A,LA
140 FORMAT(3X,F10.4,5X,I6)
L(1)=MZN(3)
L(2)=MZN(3)-4*LA
L(3)=MZN(3)-9*LA
L(4)=MZN(1)+9*LA
L(5)=MZN(1)+4*LA
L(6)=MZN(1)
CDIST(1)=1./FLOAT(4*LA)
CDIST(2)=1./FLOAT(5*LA)
RETURN
END

```

```

SUBROUTINE JYSTEP( ISLX, ISLY, ITIME, MAXTIM, MNX, ISTEP,
+ LIM6, LIM7, CDIST6, CDIST7, ITX, ITY)
C THIS SUBROUTINE IS USED TO CALCULATE THE STEPS TO MOVE
C AND TAKE UP NEW AREAS
C ISLX=STEP IN X
C ISLY=STEP IN Y
C ITIME=TIME TO PROCEED BEFORE NEXT CALL IS POSSIBLE
C MAXTIM=MAXIMUM WAITTIME
C MNX=DIFFERENCE BETWEEN MAX AND MIN TIME
C ISTEP=ITIME IF STEP NOT 1
C LIM6,7=LIMITS TO BE USED TOGETHER WITH AD TO DISIDE STEPLENGTH
C LIM(1)=MAX, LIM(6)=MIN
C CDIST=(1)DIST LIM(6)-LIM(5), (2) LIM(5)-LIM(4)
C ITX,Y=MAXIMUM STEPLENGTH TO USE
  DIMENSION LIM6(6), LIM7(6), CDIST6(2), CDIST7(2)

  CALL ADIN(6, IVAL6)
C X COORDINATE
  IF(IVAL6.GT.LIM6(1))IVAL6=LIM6(1)
  IF(IVAL6.LT.LIM6(2))GOTO 100
  ISLX=FLOAT(ITX)*FLOAT(IVAL6-LIM6(2))*CDIST6(1)+5
  ISLX=MIN0(ITX, ISLX)
  ITIM6=ISTEP
C TIME IS STEPTIME
  GOTO 300
100 IF(IVAL6.LT.LIM6(3))GOTO 150
  ISLX=1
  ITIM6=MAXTIM-FLOAT(MNX*(IVAL6-LIM6(3)))*CDIST6(2)
  GOTO 300
150 IF(IVAL6.LT.LIM6(4))GOTO 200
  ISLX=0
  ITIM6=MAXTIM
  GOTO 300
200 IF(IVAL6.LT.LIM6(5))GOTO 250
  ISLX=-1
  ITIM6=MAXTIM+FLOAT(MNX*(IVAL6-LIM6(4)))*CDIST6(2)
  GOTO 300
250 IF(IVAL6.LT.LIM6(6))IVAL6=LIM6(6)
  ISLX=FLOAT(ITX)*FLOAT(IVAL6-LIM6(5))*CDIST6(1)-5
  ISLX=MAX0(-ITX, ISLX)
  ITIM6=ISTEP

300 CALL ADIN(7, IVAL7)
C Y COORDINATE
  IF(IVAL7.GT.LIM7(1))IVAL7=LIM7(1)
  IF(IVAL7.LT.LIM7(2))GOTO 400
  ISLY=FLOAT(ITY)*FLOAT(IVAL7-LIM7(2))*CDIST7(1)+5
  ISLY=MIN0(ISLY, ITY)
  ITIME=MIN0(ITIM6, ISTEP)
  RETURN
400 IF(IVAL7.LT.LIM7(3))GOTO 450
  ISLY=1
  ITIM7=MAXTIM-FLOAT(MNX*(IVAL7-LIM7(3)))*CDIST7(2)
  ITIME=MIN0(ITIM7, ITIM6)
  RETURN
450 IF(IVAL7.LT.LIM7(4))GOTO 500

```


SUBROUTINE JYSTEP (ISLX, ISLY, ITIME, MAXTIM, MNX, ISTEP,

PAGE 2

```
ISLY=0
ITIME=MINO(ITIM6, MAXTIM)
RETURN
500 IF (IVAL7.LT.LIM7(5))GOTO 550
ISLY=-1
ITIM7=MAXTIM+FLOAT(MNX*(IVAL7-LIM7(4)))*CDIST7(2)
ITIME=MINO(ITIM6, ITIM7)
RETURN
550 ISLY=FLOAT(ITY)*FLOAT(IVAL7-LIM7(5))*CDIST7(1)-5
ISLY=MAX0(-ITY, ISLY)
ITIME=MINO(ITIM6, ISTEP)
RETURN
END
500 ISLY=0
ITIME=MINO(ITIM6, MAXTIM)
WRITE(7,*)ISLX, ISLY, ITIME
RETURN
500 IF (IVAL7.LT.LIM7(5))GOTO 550
ISLY=-1
ITIM7=MAXTIM+FLOAT(MNX*(IVAL7-LIM7(4)))*CDIST7(2)
ITIME=MINO(ITIM6, ITIM7)
WRITE(7,*)ISLX, ISLY, ITIME
RETURN
550 ISLY=FLOAT(ITY)*FLOAT(IVAL7-LIM7(5))*CDIST7(1)-1
ISLY=MAX0(-ITY, ISLY)
ITIME=MINO(ITIM6, ISTEP)
WRITE(7,*)ISLX, ISLY, ITIME
RETURN
END
```

```

FUNCTION ICHAIO(ITYPE,ISIZE)
C      ICHAIO=CHANNELNUMBER
C      ITYPE=DEFAULT FILETYPE IN ASCII LOGICAL*1 DIM(3)
C      ISIZE=NUMBER OF BLOCKS
C      IF ISIZE=0 LOOKUP
C      IF ISIZE.LT.0 AND DOLD OPTION DELETES FILE
C      IF ISIZE.GT.0 CREATE A NEW FILE IF IT DONT EXIST
C      IF ISIZE.GT.0 AND DOLD OPTION DELETE AND CREATE A NEW FILE
LOGICAL*1 INP(81),PROMT(11),HLPBUF(5),DYOB(5),DY1B(5)
LOGICAL*1 OPT(5),NAME(12),ITYPE(3),LOG1,LOG2,NAME2(12)
REAL*8 FSPEC
DATA PROMT/'F','I','L','E','N','A','M','E','?',' ','200'/
DATA HLPBUF/' ',' ',' ',' ','0'/
DATA DYOB/'D','Y','O',' ','0',' ','DY1B/'D','Y','1',' ','0'/
DATA OPT/' ',' ',' ',' ','0',' ','NAME(1),NAME(2)/'D','Y'/
30    IDEL=0
        ICHAIO=-1
        DO 40 K=4,9
40      NAME(K)=' '
        DO 43 K=1,80
43      INP(K)=0
45      WRITE(7,500)
500    FORMAT(1X,'DEV.FILE(4CHAR)(/DOLD)(TO DELETE OLD)(BLANK',
+      '-RETURN)(TO EXIT)',/)
        CALL GTLIN(INP,PROMT)
        DO 50 I=1,4
50      HLPBUF(I)=INP(I)
        NAME(3)='2'
        IF(JSCOMP(HLPBUF,DYOB),EQ.0)NAME(3)='0'
        IF(ISCOMP(HLPBUF,DY1B),EQ.0)NAME(3)='1'
        IF(ISCOMP(INP,' '),EQ.0)RETURN
C      IF BLANK LINE RETURN
        IF(NAME(3).NE.'2')GOTO 55
        WRITE(7,*)'ILLEGAL DEVICE!(LEGAL DY1!,DY0!)'
        GOTO 30

55      IF(INP(5).LT.'A'.OR.INP(5).GT.'Z')GOTO 180
C      IF FIRST CHAR.NOT ALPH. WRITE ILLEGAL CHARACTER

        DO 100 I=5,10
        IF(INP(I),EQ.0)GOTO 150
        IF(INP(I),EQ.'/')GOTO 200
        LOG1=(INP(I),GE."101".AND.INP(I),LE."132")
C      TRUE IF ALPH. CHARACTER
        LOG2=(INP(I),GE."60".AND.INP(I),LE."71")
C      TRUE IF NUM. CHARACTER
        IF(.NOT.(LOG1.OR.LOG2))GOTO 180
C      IF CHAR.NOT NUMALPH. WRITE ILLEGAL CHARACTER
100     NAME(I-1)=INP(I)

        IK=11
        IF(INP(11),EQ.'/')GOTO 230
        IF(INP(11),NE.0)GOTO 180
        GOTO 300
150     IK=I
        DO 160 JB=IK+1,80

```

```
FUNCTION ICHATO(ITYPE,ISIZE)
```

```

160 IF(INP(JB),NE.0)GOTO 180
    IF(IK.GT.5)GOTO 300
180 WRITE(7,*)'ILLEGAL CHARACTER IN FILENAME!'
    WRITE(7,*)'(DEV:1ALPHA+0..5ALPHANUMERIC CHAR+(OPTION))'
    GOTO 30

200 IK=1
    IF(IK.LT.6)GOTO 180
C IF CHAR 5=/ ILLEGAL NAMF
230 DO 250 J=1,4
250 OPT(J)=INP(IK+J)
    IF(ISCOMP(OPT,'DOLD '),NE.0)GOTO 260
    DO 255 JB=IK+5,80
255 IF(INP(JB),NE.0)GOTO 260
    IDEL=1
    GOTO 290
260 WRITE(7,*)'ONLY OPTION PERMITTED(/DOLD=(DELETE OLD))'
    GOTO 30

290 IDEL=1
300 DO 310 J=1,3
310 NAME(J+9)=ITYPE(J)

    JI=IRAD50(12,NAME,FSPEC)
    ICHAN=IGETC()
    ICHAID=ICHAN
    IF(ICHAN.GE.0)GOTO 350
    WRITE(7,*)'NO MORE CHANNELS!'
    RETURN
350 IL=LOOKUP(ICHAN,FSPEC)
    IF(IL.LT.1,OR,IDEL.EQ.1,OR,ISIZE.NE.0)GOTO 352
    ISIZE=IL
    RETURN
C FILE OPENED
352 ICL=PURGE(ICHAN)
    IF(IL.GE.0,AND,IDEL.EQ.1,AND,ISIZE.NE.0)GOTO 460
C JUMP TO DELETE FILE
    IF(IL.EQ.0)GOTO 460
C IF NOBLOCK DELETE
    IF(IL.EQ.-2,AND,ISIZE.GT.0)GOTO 370
C IF NO FILE JUMP AND ENTER NEW FILE
    IF(IL.LT.0)GO TO 355
    WRITE(7,*)'FILE ALREADY EXIST!'
    IFC=IFREEC(ICHAN)
    GOTO 30
355 GOTO(360,365,380),JABS(IL)
    IFC=IFREEC(ICHAN)
    GOTO 30
360 WRITE(7,*)'CHANNEL ALREADY OPFN!'
    IFC=IFREEC(ICHAN)
    GOTO 30
365 WRITE(7,*)'FILE NOT FOUND!'
    IFC=IFREEC(ICHAN)
    GOTO 30

```

FUNCTION ICHAIO(ITYPE,ISIZE)

```
380  WRITE(7,*)'DEVICE IN USE!'
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      GOTO 30

370  IF(IDEL,NE,1)GOTO 405
      WRITE(7,*)'FILE NOT FOUND!,LOOK'
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      GOTO 30

405  IE=IENTER(ICHAN,FSPEC,ISIZE)
      IF(IE,NE,ISIZE)GOTO 407
      RETURN

407  GOTO(410,420,430,440),IABS(IE)
      GOTO 420

410  WRITE(7,*)'CHANNELERROR(IN USE)!'
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      GOTO 30

C    IMPOSSIBLE!
420  WRITE(7,*)'OUT OF FILE SPACE!'
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      ICHAIO=-1
      RETURN

430  WRITE(7,*)'DEV IN USE!'
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      GOTO 30

440  WRITE(7,*)'FILE ALREADY EXIST!(PROTECTED)!'
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      GOTO 30

460  ID=IDELET(ICHAN,FSPEC)
      IF(ID,EQ,0,AND,ISIZE,GT,0)GOTO 405
      IF(ID,NE,0)GOTO 490
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      ICHAIO=-1
      RETURN

490  GOTO(510,520,530,540),ID
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      GOTO 30

510  WRITE(7,*)'CHAN IN USE!'
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      GOTO 30

520  WRITE(7,*)'DEV IN USE!'
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      GOTO 30

530  WRITE(7,*)'FILE NOT FOUND!'
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      GOTO 30

540  WRITE(7,*)'FILE PROTECTED!'
      IFC=IFREEC(ICHAN)
      GOTO 30

      FND
```

‡THIS PROGRAM MAY BE CALLED TO RECOVER

PAGE

‡THIS PROGRAM MAY BE CALLED TO RECOVER
‡ A CROSS ON THE SCREEN

‡ TO RECOVER A CROSS PUT OUT WITH GETCRS()
‡ CALL RECCRS(STMONX,STMONY,IWING,ISAVEC)
‡ STMONX=CENTER X OF CROSS
‡ STMONY=CENTER Y OF CROSS
‡ IWING=WINGLENGTH OF CROSS
‡ ISAVEC=VECTOR WERE THE ORIGINAL VALUES STORED
‡ ALL INTEGER

.TITLE RECCRS.MAC

COLADR=170740 ‡COL BYTEADR
ADR=170742 ‡RRGBADR

```

RECCRS: ‡TST      (R5)+          ‡SKIP ARG COUNT
        MOVB     ‡(R5)+,STMONX
        MOVB     ‡(R5)+,STMONY
        MOVB     ‡(R5)+,IWING
        MOV      (R5),R4          ‡STARTADDRESS OF VECTOR IN R4
        MOVB     STMONX,MON
        MOVB     STMONY,<MON+1>
        MOV      IWING,R3

LOPUP:  DECB     <MON+1>          ‡UP
        CMPB     #377,<MON+1>
        BEQ      ENUP
        MOV      MON,ADR          ‡RRGBADDRESS TO PUT VECTOR
        MOVB     (R4)+,COLADR    ‡COLORCODE
        SOB     R3,LOPUP         ‡UNTIL END OF WING
ENUP:   MOV      IWING,R3
        MOVB     STMONY,<MON+1>

LOPDD:  INCB     <MON+1>          ‡DOWN
        BEQ      ENDD
        MOV      MON,ADR          ‡ANALOG WITH ABOVE
        MOVB     (R4)+,COLADR
        SOB     R3,LOPDD
ENDD:   MOV      IWING,R3
        MOVB     STMONX,MON
        MOVB     STMONY,<MON+1>

LOPRI:  INCB     MON              ‡RIGHT
        BEQ      ENPRI
        MOV      MON,ADR          ‡ANALOG WITH ABOVE
        MOVB     (R4)+,COLADR
        SOB     R3,LOPRI
ENPRI:  MOV      IWING,R3
        MOVB     STMONX,MON

LOPLE:  DECB     MON              ‡LEFT
        CMPB     #377,MON
        BEQ      ENL
        MOV      MON,ADR          ‡ANALOG WITH ABOVE
        MOVB     (R4)+,COLADR

```

*THIS PROGRAM MAY BE CALLED TO RECOVER

```
END:      SOB      R3,LOPLE
          RTS      PC
STMONX:   .WORD 0
STMONY:   .WORD 0
IWING:    .WORD
MON:      .WORD
          .END RECCRS
```

.TITLE ADIN

```

$-THIS MAY BE CALLED BY A FORTRAN PROGRAM
$ CALL ADIN(CHANNEL,RESULT)
$ READS THE ADV11-A
$+

```

ADSR=170400

ADDR=170402

```

ADIN:: TST      (R5)+    $SKIP ARGCOUNT
        MOV      E(R5)+,R0      $CHAN NUMBER
        CLR      E#ADSR    $CLR STATUSREGISTER
        MOVE     R0,E#ADSR+1  $CHANNEL
        INC      E#ADSR    $START CONVERSION
1$;TSTB  E#ADSR    $WAIT UNTIL COMPLETE
        BPL      1$
        MOV      E#ADDR,E(R5)  $RESULT ADRESSED BY R5
        RTS      PC
        .END ADIN

```

```

SUBROUTINE GETPAR(IVEC,IELVEC)
DIMENSION IVEC(IELVEC)
50 DO 100 I=1,IELVEC
100 WRITE(7,*)'VECTEL',I,'=',IVEC(I)
WRITE(7,*)'RETURN(0) OR CHANGE(PARNR) '
READ(5,*)IR
IF(IR.EQ.0)RETURN
IF(IR.LT.1.OR.IR.GT.IELVEC)GOTO 50
WRITE(7,*)'PAR',IR,'NEWVAL '
READ(5,*)IVEC(IR)
GOTO 50
END

```

```

SUBROUTINE GLOCOR(IDF,ISX,ISY,IDX,IDY,ISCRX,ISCRY)
INTEGER*4 ISX,ISY,I4DISX,I4DISY,I4ADX,I4ADY,ISADX,ISADY
IDFY=IDF/10
IDFX=IDF-10*IDFY
IDISX=ISCRX-(IDFX-1)*64
IDISY=ISCRY-(IDFY-1)*64
IS=JICVT(IDX,I4DX)
IS=JICVT(IDY,I4DY)
IS=JICVT(IDISX,I4DISX)
IS=JICVT(IDISY,I4DISY)
IS=JMUL(I4DX,I4DISX,I4ADX)
IS=JMUL(I4DY,I4DISY,I4ADY)
IS=JADD(ISX,I4ADX,ISADX)
IS=JADD(ISY,I4ADY,ISADY)
WRITE(7,*)'DEFLCOORD X=',ISADX,'DEFLCOORD Y=',ISADY
C100  FORMAT(5X,'DEFLCOORDINATE X=',I12,5X,'DEFLCOORDINATE Y=',I12)
RETURN
END

```

```

SUBROUTINE TAKEUP(IDF, IDP, ISX, ISY, IDX, IDY, LL, ICC, IEM
+ , ICODE)
C   IDF=DISPLAYFORMAT(11, .44)
C   IDP=DISPLAYPOSITION(11, .44)
C   =0 IF NO DISPLAY
C   ISX=STARTADDRESS TO SCAN FROM MAY BE DIFFERENT WHEN RETURN
C   ISY= -----"-----
C   IDX, IDY=DISTANCE BETWEEN ADRESSED POINTS
C   LL=LIMITTABLE FOR DISPLY(SEE SEMPIC)
C   ICC=COLORCODE TO USE TOGETHER WITH LL
C   IEM=ERRORMESSAGE

INTEGER*4 ISX, ISY, ILO, IUP, I4DX, I4DY, I4FOHX, I4FOHY
INTEGER*4 IM4X, IM4Y, ISCX, ISCY, I432DX, I4D64Y, ISHY, ISHX
INTEGER*2 LL(17), ICC(16)
INTEGER*2 IHLO(2), IHUP(2)
INTEGER*2 IOVEC(2048)
LOGICAL*1 ITYPE(3)
DATA ITYPE/'S', 'A', 'D'/
EQUIVALENCE (IUP, IHUP), (ILO, IHLO)
DATA IHLO/0, 0/, IHUP/-1, 0/
IEM=0
MAX=0
MIN=4099

50   IDFY=IDF/10
    IF(IDFY.GE.1.AND.IDFY.LE.4)GOTO 150
100  IEM=1
    C   FORMATFAILURE
    WRITE(7,*)' FORMATFAILURE'
    RETURN
150  IDFX=IDF-10*IDFY
    IF(IDFX.LT.1.OR.IDFX.GE.5)GOTO 100
    IF(IDP.EQ.0)GOTO 360
    IDPY=IDP/10
    IF(IDPY.GE.1.AND.IDPY.LE.4)GOTO 250
200  IEM=2
    C   POSITIONFAILURE
    WRITE(7,*)' POSITIONFAILURE'
    RETURN
250  IDPX=IDP-10*IDPY
    IF(IDPX.LT.1.OR.IDPX.GE.5)GOTO 200

    IF((IDPX+IDFX).LE.5)GOTO 350
300  IEM=3
    WRITE(7,*)' POS AND FORMAT MISSEFITS'
    C   POS AND FORMAT MISSEFITS
    RETURN
350  IF((IDPY+IDFY).GT.5)GOTO 300

360  IF(IDX.GE.1.AND.IDX.LE.256)GOTO 450
400  IEM=4
    WRITE(7,*)' ILLEGAL DEFLECTION'
    C   ILLEGAL DEFLECTION
    RETURN

```



```

450   IF(IDY.LT.1.OR.IDY.GT.256)GOTO 400

C     TEST IF ADDRESSED POINTS ARE WITHIN ADDRESSROOM
C     WRITE(7,*)'BEFX',ISX,ILO
      IS=JCMP(ISX,ILO)
C     TEST IF STARTPOS WITHIN RANGE
      IF(IS.LT.0)GOTO 500
C     WRITE(7,*)'XLOWOK'
      IS=JCMP(ISY,ILO)
      IF(IS.LT.0)GOTO 500
C     WRITE(7,*)'LOWOK'
      IFOHX=64*IDFX-1
      IS=JICVT(IDX,I4DX)
      IS=JICVT(IFOHX,I4FOHX)
      IS=JMUL(I4FOHX,I4DX,IM4X)
      IS=JADD(IM4X,ISX,ISCX)
      IS=JCMP(IUP,ISCX)
      IF(IS.GE.0)GOTO 550
500   IEM=5
      WRITE(7,*)'OUT OF ADDRESSROOM'
C     OUT OF ADDRESSROOM
      RETURN
550   IFOHY=64*IDFY-1
      IS=JICVT(IFOHY,I4FOHY)
      IS=JICVT(IDY,I4DY)
      IS=JMUL(I4FOHY,I4DY,IM4Y)
      IS=JADD(IM4Y,ISY,ISCY)
      IS=JCMP(IUP,ISCY)
      IF(IS.LT.0)GOTO 500

      IS=JMOV(ISX,ISHX)
      IS=JMOV(ISY,ISHY)
      ISMX=(IDPX-1)*64
      ISMY=(IDFY-1)*64
      ISMHY=ISMY
      IFOTX=2*IDFX

      I32DX=IDX*32
      IS=JICVT(I32DX,I432DX)
      I64DY=IDY*64
      IS=JICVT(I64DY,I4064Y)

      NBLC=IDFX*IDFY*16+1
      ICHAN=JCHAIN(ITYPE,NBLC)
CC    WRITE(7,*)'CHAN',ICHAN
      IF(ICHAN.LT.0)RETURN
      CALL DISCOE(ICOL)
      CALL DISLIM(LL)
      IBLNR=1
      L32=32
      L64=64
C     FIRST BLOCK(0) CONTAINS INFORMATION ABOUT TAKEUP

      DO 2000 K=1,IFOTX
      DO 1500 J=1,IDFY

```

```
CALL SAVDEF(ISHX, ISHY, IDX, IDY, L32, L64, MAX, MIN, IOVEC)
IF(IDP, EQ, 0)GOTO 1000
CALL DISPLY(ISMX, ISMHY, L32, L64, IOVEC)
CC WRITE(7,*)'ISMX=', ISMX, 'ISMHY=', ISMHY
ISMHY=ISMHY+64
1000 IW=IWRTIW(2048, IOVEC, IBLNR, ICHAN)
IF(IW, LT, 0)GOTO 2200
WRITE(7,*)'MAXVALUE', MAX, 'MINVALUE', MIN
CC WRITE(7,*)'WORDS WRITTEN', IW
IS=JADD(ISHY, I4D64Y, ISHY)
1500 IBLNR=IBLNR+8
IS=JMOV(ISY, ISHY)
IS=JADD(ISHX, I432DX, ISHX)
ISMX=ISMX+32
2000 ISMHY=ISMHY

2010 IC=CLOSEC(ICCHAN)
IF(IC, NE, 0)GOTO 2100
2050 IFC=IFREEC(ICCHAN)
IF(IFC, EQ, 0)RETURN
C PROTECTIONERROR
CC WRITE(7,*)'IFREEC=', IFC
IEM=11
RETURN
2100 WRITE(7,*)'PROTECTED FILE ALREADY EXIST '
WRITE(7,*)'WARNING!TWO FILES WITH SAME NAME'
GOTO 2050

2200 GOTO(2201, 2202, 2203)IABS(IW)
2201 IEM=8
C TRIED TO WRITE PAST END OF FILE
WRITE(7,*)'TRIED TO WRITE PAST END OF FILE'
GOTO 2010
2202 IEM=9
WRITE(7,*)'HARDWAREERROR!'
C HARDWARE ERROR
GOTO 2010
2203 IEM=10
WRITE(7,*)'CHANNEL NOT OPENED'
C CHANNEL NOT OPEN
GOTO 2010
END
```

```

SUBROUTINE EDDIS(IDF, IDP, IEM, ITFO, INSTD, LL, ICC)
C   IDF=DISPLAYFORMAT(11.,44)
C   IDP=DISPLAYPOSITION(11.,44)
C   IEM=ERRORMESSAGE
C   ITFO=TAKEUP FORMAT OF INPUTFILE
C   INSTD=STARTDISPLAYPOSITION OF INPUTFILE
C   (11.,44,1100.,.,1155.,,4400)55 IF TO USE HALF DISPLAY
C   FORMAT WICH MEANS THAT IT IS POSSIBLE TO DISPLAY LESS
C   THEN TAKEUPFORMAT
C   LL=LIMITTABLE FOR DISPLY(SEE SEMPIC)
C   ICC=COLORCODE TO USE TOGETHER WITH LL
C   INTEGER*2 LL(17), ICC(16)
C   INTEGER*2 IOVEC(2048)
C   LOGICAL*1 ITYPE(3)
C   DATA ITYPE/'S','A','D'/
C   IEM=0

IDFY=IDF/10
IF(IDFY.GE.1.AND.IDFY.LE.4)GOTO 150
100  IEM=1
C   FORMATFAILURE
WRITE(7,*)' FORMATFAILURE'
RETURN
150  IDFX=IDF-10*IDFY
IF(IDFX.LT.1.OR.IDFX.GE.5)GOTO 100

IDPY=IDP/10
IF(IDPY.GE.1.AND.IDPY.LE.4)GOTO 250
200  IEM=2
C   POSITIONFAILURE
WRITE(7,*)' POSITIONFAILURE'
RETURN
250  IDPX=IDP-10*IDPY
IF(IDPX.LT.1.OR.IDPX.GE.5)GOTO 200

IF((IDPX+IDFX).LE.5)GOTO 350
300  IEM=3
WRITE(7,*)' POS AND FORMAT MISSEFITS'
C   POS AND FORMAT MISSEFITS
RETURN
350  IF((IDPY+IDFY).GT.5)GOTO 300

ITFOY=ITFO/10
IF(ITFOY.GE.1.AND.ITFOY.LE.4)GOTO 450
400  IEM=14
C   FORMATFAILURE
WRITE(7,*)' TAKEUP FORMATFAILURE'
RETURN
450  ITFOX=ITFO-10*ITFOY
IF(ITFOX.LT.1.OR.ITFOX.GE.5)GOTO 400

C   TEST START DISPLAY POSITION
INSTD=INSTD

```

SUBROUTINE EDDIS(IDF, IDP, IEM, ITFO, INSTD, LL, ICC)

PAGE 2

```

ISTDHX=0
ISTDHY=0
IF(ISTD.LE.44)GOTO 750
ISTD=INSTD/100

```

```

ISTDH=INSTD-ISTD*100
ISTDHY=ISTDH/10
IF(ISTDHY.NE.0.AND.ISTDHY.NE.5)GOTO 760
ISTDHX=ISTDH-ISTDHY*10
IF(ISTDHX.NE.0.AND.ISTDHX.NE.5)GOTO 760

```

```

750  ISTDY=ISTD/10
      IF(ISTDY.GE.1.AND.ISTDY.LE.4)GOTO 780
760  IEM=15
      WRITE(7,*)'ILLEGAL DISPLAY POS TO INPUTFILE '
C    ILLEGAL DISPLAY START
780  ISTDX=ISTD-10*ISTDY
      IF(ISTDX.LT.1.OR.ISTDX.GT.4)GOTO 760

C    TEST IF DISPLAYFORMAT FITS TAKEUPFORMAT
      IF((ITFOX-ISTDHX/5).GE.IDFX)GOTO 820
800  IEM=16
      WRITE(7,*)'DISPLAY POS OR FORMAT OF INPUTFILE MISSEITS'
C    FORMAT MISSEITS
      RETURN
820  IF((ITFOY-ISTDHY/5).LT.IDFY)GOTO 800

```

```

ISMX=(IDFX-1)*64
ISMY=(IDFY-1)*64
ISMHY=ISMY
IFOTX=2*IDFX
IGHT=8

```

```

C    EIGHT BLOCKS FOR UNPACKED DATA
C    NBLC=IDFX*IDFY*16+1
C    TOTAL NUMBER OF BLOCKS
NL=0
C    LOOKUP
ICHAN=ICHAIO(JTYPE,NL)
CC   WRITE(7,*)'CHAN',ICHAN
      IF(I.LT.0)RETURN
      CALL DISCOL(ICC)
      CALL DISLIM(LI)
      INF=1
C    FIRST BLOCK(0) CONTAINS INFORMATION ABOUT TAKEUP
CC   WRITE(7,*)'ISTDX',ISTDX,'ISTDY',ISTDY
CC   WRITE(7,*)'ISTDHX',ISTDHX,'ISTDHY',ISTDHY
C    CALCULATE STARTBLOCK AND BLOCKS BETWEEN THEM TO DISPLAY
      IBLNR=ITFOY*((ISTDX-1)*IGHT*2+IGHT*ISTDHX/5)+
+      (ISTDY-1)*IGHT+IGHT/2*ISTDHY/5+INF
      NBBW=(ITFOY-IDFY)*IGHT
C    BLOCKS TO READ BEFORE CHANGE OF HORIZONTAL COORDINATE
      IF((ITFOX*ITFOY*2*IGHT+INF).GT.NL)IEM=13
C    BLOCKS BETWEEN IN HORIZONTAL CHANGE
C    WRITE(7,*)'WARNING LESS BLOCKS THEN WANTED'
C    WARNING LESS BLOCKS THEN WANTED

```

```
DO 2000 K=1, IFOTX
DO 1500 J=1, IDFY
CC WRITE(7,*) 'STBLNR', IBLNR
IR=IREADW(2048, IOVEC, IBLNR, ICHAN)
IF(IR.LT.0)GOTO 2200
CC WRITE(7,*) 'BLOCKS READ', IR
CALL DISPLY(ISMX, ISMHY, 32, 64, IOVEC)
ISMHY=ISMHY+64
1500 IBLNR=IBLNR+IGHT
ISMX=ISMX+32
ISMHY=ISMY
2000 IBLNR=IBLNR+NRRW

2010 IC=CLOSEC(ICHAN)
IF(IC.NE.0)GOTO 2100
2050 IFC=IFREEC(ICHAN)
IF(IFC.EQ.0)RETURN
C PROTECTIONERROR
CC WRITE(7,*) 'IFREEC=', IFC
IEM=11
RETURN
2100 WRITE(7,*) 'PROTECTED FILE ALREADY EXIST '
WRITE(7,*) 'WARNING!TWO FILES WITH SAME NAME'
GOTO 2050

2200 GOTO(2201,2202,2203)IABS(IR)
2201 IEM=12
C TRIED TO READ PAST END OF FILE
WRITE(7,*) 'TRIED TO READ PAST END OF FILE'
GOTO 2010
2202 IEM=9
WRITE(7,*) 'HARDWAREERROR!'
C HARDWARE ERROR
GOTO 2010
2203 IEM=10
WRITE(7,*) 'CHANNEL NOT OPENED'
C CHANNEL NOT OPEN
GOTO 2010
END
```

```

SUBROUTINE EDON(IDF, IDP, ISX, ISY, IDX, IDY, ISLX, ISLY, LL, ICC,
+ JOYMOD, IWPIC, IEM, TXT, LIM6, LIM7, CDIST6, CDIST7, MAXTIM, MNX, ISTEP)
C IDF=DISPLAYFORMAT(11,.44)
C IDP=DISPLAYPOSITION(11,.44)
C ISX=STARTADDRESS TO SCAN FROM MAY BE DIFFERENT WHEN RETURN
C ISY= -----"-----
C IDX, IDY=DISTANCE BETWEEN ADRESSED POINTS
C ISLX, ISLY=STEPS TO MOVE ALREADY SHOWN PICTURE
C IF BOOTH 0 A NEW PICTURE IS TAKEN UP
C LL=LIMITTABLE FOR SEMPIC(SEE SEMPIC)
C ICC=COLORCODE TO USE TOGETHER WITH LL
C JOYMOD=1 IF ONE TAKEUP AND RETURN
C =2 IF LOOP AND UNCHANGED POSITION(NO JOY)
C =3 IF WITH UNCHANGED POSITION NEW SCAN WHEN JOY NOT 0
C =4 IF TO LOOP AND MOVE OLD PIC
C =5 IF TO LOOP AND ALWAYS TAKE UP A NEW SCAN(NO MOVE)
C =6 IF TO WAIT UNTIL JOY NOT 0 AND NEW SCAN ACCORDING TO JOY
; IWPIC=TIME TO PROCEED BEFORE NEW TAKEUP OF PICTURE
C IN TICKS
C IF 0 MAXIMUM TAKEUPSPEED
C IEM=ERRORMESSAGE
C TXT=TEXT TOGETHER WITH EM

INTEGER*4 ISX, ISY, ILO, IUP, I4DX, I4DY, I4FOHX, I4FOHY
INTEGER*4 IM4X, IM4Y, ISCX, ISCY, ISCLTX, ISCLTY
INTEGER*4 ISTLR, ISTLL, ISTLU, ISTLD, I4STPX, I4STPY, ISTEPX
INTEGER*4 ISTEPY
DIMENSION CDIST6(2), CDIST7(2)

INTEGER*2 LL(17), ICC(16), LIM6(6), LIM7(6)
INTEGER*2 IHLO(2), IHUP(2)
EQUIVALENCE (IUP, IHUP), (ILO, IHLO)
DATA IHLO/0,0/, IHUP/-1,0/
IEM=0

IF(JOYMOD.GE.1.AND.JOYMOD.LE.6)GOTO 50
IEM=6
WRITE(7,*)'ILLEGAL JOYMODE'
C ILLEGAL JOYMOD
RETURN

50 IDFY=IDF/10
IF(IDFY.GE.1.AND.IDFY.LE.4)GOTO 150
100 IEM=1
C FORMATFAILURE
WRITE(7,*)'FORMATFAILURE'
RETURN

150 IDFX=IDF-10*IDFY
IF(IDFX.LT.1.OR.IDFX.GE.5)GOTO 100

IDFY=IDP/10
IF(IDPY.GE.1.AND.IDPY.LE.4)GOTO 250
200 IEM=2
C POSITIONFAILURE
WRITE(7,*)'POSITIONFAILURE'

```

9:39

```

RETURN
250  IDPX=IDP-10*IDPY
    IF(IDPX,LT,1,OR,IDPX,GE,5)GOTO 200

    IF((IDPX+IDFX),LE,5)GOTO 350
300  IEM=3
    WRITE(7,*)'POS AND FORMAT MISSFITS'
C    POS AND FORMAT MISSFITS
    RETURN
350  IF((IDPY+IDFY),GT,5)GOTO 300

    IF(IDX,GE,1,AND,IDX,LE,256)GOTO 450
400  IEM=4
    WRITE(7,*)'ILLEGAL DEFLECTION'
C    ILLEGAL DEFLECTION
    RETURN
450  IF(IDY,LT,1,OR,IDY,GT,256)GOTO 400

C    TEST IF ADDRESSED POINTS ARE WITHIN ADRESSROOM
C
    IS=JCMP(ISX,ILO)
C    TEST IF STARTPOS WITHIN RANGE
    IF(IS,LT,0)GOTO 500
C
    IS=JCMP(ISY,ILO)
    IF(IS,LT,0)GOTO 500
C
    IFOHX=64*IDFX-1
    IS=JICVT(IDX,I4DX)
    IS=JICVT(IFOHX,I4FOHX)
    IS=JMUL(I4FOHX,I4DX,IM4X)
    IS=JADD(IM4X,ISX,ISCX)
    IS=JCMP(IUP,ISCX)
    IF(IS,GE,0)GOTO 550
500  IEM=5
    WRITE(7,*)'OUT OF ADRESSROOM'
C    OUT OF ADRESSROOM
    RETURN
    IFOHY=64*IDFY-1
    IS=JICVT(IDY,I4DY)
    IS=JICVT(IFOHY,I4FOHY)
    IS=JMUL(I4FOHY,I4DY,IM4Y)
    IS=JADD(IM4Y,ISY,ISCY)
    IS=JCMP(IUP,ISCY)
    IF(IS,LT,0)GOTO 500

CALL IFOKE('44','10100,OR,IPEEK('44))
C    SET BIT 6 OF JSW TO MAKE ITTINK =NEG IF NOT ANY INPUT
C    SET BIT 12 TO MAKE IMMEDIATE READ

    IS=JSUB(IUP,ISCX,ISCLTX)
    IS=JDIV(ISCLTX,I4DX,ISTLR)
C    ISTLR=NUMBER OF POSSIBLE STEPS RIGHT
    IS=JDIV(ISX,I4DX,ISTLL)
C    ISTLL=NUMBER OF POSSIBLE STEPS LEFT

```

9:40

```

IS=JSUB(IUP, ISCY, ISCLTY)
IS=JDIV(ISCLTY, I4DY, ISTLD)
C   ISTLD=NUMBER OF POSSIBLE STEPS DOWN
IS=JDIV(ISY, I4DY, ISTLU)
C   ISTLU=POSSIBLE STEP UP
ITX=IDFX*64
ITY=IDFY*64
IMX=(IDPX-1)*64
IMY=(IDPY-1)*64

570  IF(ISLX, EQ, 0, AND, ISLY, EQ, 0) GOTO 750
IS=JICVT(ISLX, I4STPX)
IS=JICVT(ISLY, I4STFY)
IF(ISLX) 600, 610, 620
600  IS=JADD(I4STPX, ISTLL, ISTPX)
IF(IS, GE, 0) GOTO 610
IS=JSUB(I4STPX, ISTPX, I4STPX)
IS=IJCVT(I4STPX, ISLX)
C   WRITE(7, *) ISLX
GOTO 610

420  IS=JSUB(ISTLR, I4STPX, ISTPX)
IF(IS, GE, 0) GOTO 610
IS=JADD(ISTPX, I4STPX, I4STPX)
IS=IJCVT(I4STPX, ISLX)
C   WRITE(7, *) ISLX

610  IF(ISLY) 700, 710, 720

700  IS=JADD(I4STPY, ISTLU, ISTPY)
IF(IS, GE, 0) GOTO 710
IS=JSUB(I4STPY, ISTPY, I4STPY)
IS=IJCVT(I4STPY, ISLY)
C   WRITE(7, *) ISLY
GOTO 710

720  IS=JSUB(ISTLD, I4STPY, ISTPY)
IF(IS, GE, 0) GOTO 710
IS=JADD(ISTPY, I4STPY, I4STPY)
IS=IJCVT(I4STPY, ISLY)
C   WRITE(7, *) ISLY

710  IS=JADD(I4STPX, ISTLL, ISTLL)
IS=JSUB(ISTLR, I4STPX, ISTLR)
C   CALCULATE NEW POSSIBLE STEPS
IS=JADD(I4STPY, ISTLU, ISTLU)
IS=JSUB(ISTLD, I4STPY, ISTLD)
IF(JOYMOD, EQ, 4) GOTO 750
C   NO MOVE
IS=JMUL(I4DX, I4STPX, IM4X)
IS=JADD(IM4X, ISX, ISX)
IS=JMUL(I4DY, I4STPY, IM4Y)
IS=JADD(IM4Y, ISY, ISY)
ISLX=0
ISLY=0

```


9:41

```
750 CALL EDOST(ISX, ISY, IDX, IDY, ISLX, ISLY, ITX, ITY, IMX, IMY, LL, ICC)
      IRET=ITTJNR()
C      WRITE(7,*)ISX, ISY
C      TEST IF TO RETURN(IF IRET<0)
      IF(IRET.GE.0)GOTO 800
      IF(IWPIC.LE.0)GOTO 780
      CALL ISLEEP(0,0,0,IWPIC)
780  IF(JOYMOD.EQ.2)GOTO 750
      IF(JOYMOD.EQ.1)GOTO 800
785  IF(ITIME.LE.0)GOTO 790
      CALL ISLEEP(0,0,0,ITIME)
790  CALL JYSTEP(ISLX, ISLY, ITIME, MAXTIM, MNX, ISTEP, LIM6, LIM7
+ , CDIST6, CDIST7, ITX, ITY)
      IF(JOYMOD.EQ.4.OR.JOYMOD.EQ.5)GOTO 570
      IRET=ITTJNR()
      IF(ISLX.NE.0.OR.ISLY.NE.0)GOTO 795
C      TEST IF TO RETURN(IF IRET<0)
      IF(IRET.GE.0)GOTO 800
      GOTO 785
795  IF(JOYMOD.EQ.6)GOTO 570
C      JOYMOD=3
      ISLX=0
      ISLY=0
      GOTO 750
800  CALL IPOKE("44", "20100.AND.IPEEK("44))
C      ECHO CHARACTER AGAIN
C      SEE SSM 2-8(JSW)
      RETURN
      END
```

```

SUBROUTINE FDOST(ISX, ISY, IDX, IDY, ISLEDX, ISLEDY, ITX, ITY, IMX,
+IMY, LL, ICC)
C      ISX=STARTDEFFPOX INT*4
C      ISY=STARTDEFFPOY INT*4
C      ON RETURN ISX, ISY CONTAIN THE NEW STARTPOINTS
C      IDX=DEFLDISTX
C      IDY=DEFLDISTY
C      ISLEDX=STEPLength X TO MOVE AND TAKEUP PICTURE
C      ISLEDY=-----"--- Y -----"-----
C      ITX=TAKEUPFORMAT IN DOTS (X)
C      ITY=-----"----- LINES (Y)
C      IMX=MONITORDISPLAYPOSITION X(IN ADR COORDINATE)
C      IMY=-----"----- Y -----"-----
C      LL=LIMITTABLE
C      ICC=COLORTABLE
C      THE PROGRAM DOES NOT CHECK ANY PARAMETERS
C      ALL PARAMETERS INTEGER

      DIMENSION LL(17), ICC(16)
      INTEGER*4 ISX, ISY, ISHX, ISHY, I4TX, I4TY, I4DY, I4DX
      INTEGER*4 I4SLX, I4SLY, I4SDX, I4SDY

C      ISLX=-ISLEDX
C      MOVE PICTURE IN OPPOSITE DIRECTION TO NEW AREA
      ISLY=-ISLEDY

      IF (ISLX.EQ.0.AND.ISLY.EQ.0)GOTO 220

      IS=JICVT(ITX, I4TX)
      IS=JICVT(ITY, I4TY)
      IS=JICVT(IDX, I4DX)
      IS=JICVT(IDY, I4DY)
      IS=JICVT(ISLX, I4SLX)
      IS=JICVT(ISLY, I4SLY)
      IS=JMUL(I4TX, I4DX, I4TDX)
      IS=JMUL(I4TY, I4DY, I4TDY)
      IS=JMUL(I4SLX, I4DX, I4SDX)
      IS=JMUL(I4SLY, I4DY, I4SDY)
      IF (IABS(ISLX).NE.ITX.AND.IABS(ISLY).NE.ITY)GOTO 50
      IS=JSUB(ISX, I4SDX, ISX)
      IS=JSUB(ISY, I4SDY, ISY)
      GOTO 220
50      IF (ISLX)100,200,300
100     IF (ISLY)110,120,130
C      ISLX<0
200     IF (ISLY)210,220,230
C      ISLX=0
300     IF (ISLY)310,320,330
C      ISLX>0

110     CALL MOVPICT(IMX, IMY, ISLX, ISLY, ITX, ITY)
      IS=JAND(ISX, I4TDX, ISHX)
C      ISLX<0, ISLY<0!
      IS=JSUB(ISY, I4SDY, ISHY)

```

```

NF=-ISLX
NL=ITY
IMHX=IMX+ITX+ISLX
CALL SEMPIC(ISHX, ISHY, IDX, IDY, NF, NL, LL, ICC, IMHX, IMY)
IS=JSUB(ISX, I4SDX, ISHX)
IS=JADD(ISY, I4TDY, ISHY)
NF=ITX+ISLX
NL=-ISLY
IMHY=IMY+ISLY+ITY
CALL SEMPIC(ISHX, ISHY, IDX, IDY, NF, NL, LL, ICC, IMX, IMHY)
C   END OF MOVE IN 2ND QUADRANT
IS=JSUB(ISX, I4SDX, ISX)
IS=JSUB(ISY, I4SDY, ISY)
C   ISX=ISX-ISLX*IDX
C   ISY=ISY-ISLY*IDY
RETURN

130  CALL MOVPIC(IMX, IMY+ITY-1, ISLX, ISLY, ITX, ITY)
C   ISLX<0 ISLY>0
IS=JADD(ISX, I4TDX, ISHX)
C   ISHX=ISX+ITX*IDX
IS=JSUB(ISY, I4SDY, ISHY)
C   ISHY=ISY-ISLY*IDY
NF=-ISLX
NL=ITY
IMHX=IMX+ITX+ISLX
CALL SEMPIC(ISHX, ISHY, IDX, IDY, NF, NL, LL, ICC, IMHX, IMY)
IS=JSUB(ISX, I4SDX, ISHX)
C   ISHX=ISX-ISLX*IDX
C   ISHY=ISY-ISLY*IDY
NF=ITX+ISLX
NL=ISLY
CALL SEMPIC(ISHX, ISHY, IDX, IDY, NF, NL, LL, ICC, IMX, IMY)
C   END OF MOVE 3RD QUADRANT
IS=JMOV(ISHX, ISX)
IS=JMOV(ISHY, ISY)
C   ISX=ISHX
C   ISY=ISHY
RETURN

310  CALL MOVPIC(IMX+ITX-1, IMY, ISLX, ISLY, ITX, ITY)
C   ISLX>0, ISLY<0
IS=JADD(ISY, I4TDY, ISHY)
C   ISHY=ISY+ITY*IDY
NF=ITX-ISLX
NL=-ISLY
IMHY=IMY+ISLY+ITY
CALL SEMPIC(ISX, ISHY, IDX, IDY, NF, NL, LL, ICC, IMX+ISLX, IMHY)
IS=JSUB(ISX, I4SDX, ISHX)
C   ISHX=ISX-ISLX*IDX
IS=JSUB(ISY, I4SDY, ISHY)
C   ISHY=ISY-ISLY*IDY
NF=ISLX
NL=ITY
CALL SEMPIC(ISHX, ISHY, IDX, IDY, NF, NL, LL, ICC, IMX, IMY)
C   END OF MOVE IN FIRST QUADRANT

```

9:44

```

IS=JMOV (ISHX, ISX)
IS=JMOV (ISHY, ISY)
C ISX=ISHX
C ISY=ISHY
RETURN

330 CALL MOVPIC (IMX+ITX-1, IMY+ITY-1, ISLX, ISLY, ITX, ITY)
C ISLX>0, ISLY>0
IS=JSUB (ISY, I4SDY, ISHY)
C ISHY=ISY-ISLY*IDY
NP=ITX-ISLX
NL=ISLY
CALL SEMPIC (ISX, ISHY, IDX, IDY, NP, NL, LL, ICC, IMX+ISLX, IMY)
IS=JSUB (ISX, I4SDX, ISHX)
C ISHX=ISX-ISLX*IDX
IS=JSUB (ISY, I4SDY, ISHY)
C ISHY=ISY-ISLY*IDY
NP=ISLX
NL=ITY
CALL SEMPIC (ISHX, ISHY, IDX, IDY, NP, NL, LL, ICC, IMX, IMY)
C END OF MOVE 4TH QUADRANT
IS=JMOV (ISHX, ISX)
IS=JMOV (ISHY, ISY)
C ISX=ISHX
C ISY=ISHY
RETURN

120 CALL MOVPIC (IMX, IMY+ITY-1, ISLX, ISLY, ITX, ITY)
C ISLX<0 ISLY=0
IS=JADD (ISX, I4TDX, ISHX)
C ISHX=ISX+IDX*ITY
C ISLY=0
NP=-ISLX
NL=ITY
IMHX=IMX+ITX+ISLX
CALL SEMPIC (ISHX, ISY, IDX, IDY, NP, NL, LL, ICC, IMHX, IMY)
C END ONLY MOVE X
IS=JSUB (ISX, I4SDX, ISHX)
IS=JMOV (ISHX, ISX)
C ISX=ISX-ISLX*IDX
RETURN

320 CALL MOVPIC (IMX+ITX-1, IMY+ITY-1, ISLX, ISLY, ITX, ITY)
C ISLX>0 ISLY=0
IS=JSUB (ISX, I4SDX, ISHX)
C ISX=ISX-ISLX*IDX
NP=ISLX
NL=ITY
CALL SEMPIC (ISHX, ISY, IDX, IDY, NP, NL, LL, ICC, IMX, IMY)
IS=JMOV (ISHX, ISX)
C ONLY X MOVE
RETURN

210 CALL MOVPIC (IMX+ITX-1, IMY, ISLX, ISLY, ITX, ITY)
C ISLX=0 ISLY<0

```

9:45

```
IS=JADD(ISY, I4TDY, ISHY)
C ISHY=ISY+ITY*IDY
C ISLX=0
NP=ITX
NL=-ISLY
IMHY=IMY+ITY+ISLY
CALL SEMPIC (ISX, ISHY, IDX, IDY, NP, NL, LL, ICC, IMX, IMHY)
C END ONLY MOVE Y
IS=JSUB (ISY, I4SDY, ISHY)
IS=JMOV (ISHY, ISY)
C ISY=ISY-IDY*ISLY
RETURN

230 CALL MOVPIC (IMX+ITX-1, IMY+ITY-1, ISLX, ISLY, ITX, ITY)
C ISLX=0 ISLY>0
IS=JSUB (ISY, I4SDY, ISHY)
C ISY=ISY-ISLY*IDY
NP=ITX
NL=ISLY
CALL SEMPIC (ISX, ISHY, IDX, IDY, NP, NL, LL, ICC, IMX, IMY)
IS=JMOV (ISHY, ISY)
C MOVE ONLY Y
RETURN

220 CALL SEMPIC (ISX, ISY, IDX, IDY, ITX, ITY, LL, ICC, IMX, IMY)
C END OF NEW TAKEUP
RETURN

END
```

```
SUBROUTINE CRSJOY(IDF, IDP, ICRSX, ICRSY, IWING, ICOL, IVEC, IDV,  
+ IWPIC, LIM6, LIM7, CDIST6, CDIST7, ITWINK, IEM)  
C IDF=DISPLAYFORMAT(11.,.44)  
C IDP=DISPLAYPOSITION(11.,.44)  
C ICRSX=STARTADDRESS FOR CROSS X (0.,.255)  
C ICRSY=-----"----- Y  
C IWING=WINGLENGTH OF CROSS  
C ICOL=COLOR OF CROSS  
C IVEC=VECTOR TO STORE THE RGBVALUES IN  
C IDV=DIM OF IVEC  
C IWPIC=TIME TO PROCEED BEFORE NEW TAKEUP OF PICTURE  
C IN TICKS  
C LIM6,7=LIMITS TO BE USED WITH JYSTEP  
C CDIST6,7=KONSTANTS TO USE IN JYSTEP  
C ITWINK=LOGICAL =,TRUE,IF TO TWINKLE CROSS  
C IEM=FAILUREMESSAGE =1(FORMAT),2(POS),3(MISSFIT)  
  
DIMENSION CDIST6(2),CDIST7(2),IVEC(IDV)  
  
INTEGER*2 LIM6(6),LIM7(6)  
LOGICAL ITWINK  
MAXTIM=30  
C TIME TO WAIT IF JOYSTEP=0  
MNX=30  
C MAXTIM-MNX=LEAST TIMEDIST TO WAIT  
ISTP=1  
C TIME TO WAIT IF STEPIING  
ISLX=0  
ISLY=0  
IWPIC=MAX(0, IWPIC)  
C WRITE(7,*) (CDIST6(K),K=1,2), (CDIST7(K),K=1,2)  
  
50 IDFY=IDF/10  
IF (IDFY,GE,1,AND, IDFY,LE,4)GOTO 150  
100 IEM=1  
C FORMATFAILURE  
RETURN  
150 IDFX=IDF-10*IDFY  
IF (IDFX,LT,1,OR, IDFX,GE,5)GOTO 100  
  
IDPY=IDP/10  
IF (IDPY,GE,1,AND, IDPY,LE,4)GOTO 250  
200 IEM=2  
C POSITIONFAILURE  
RETURN  
250 IDPX=IDP-10*IDPY  
IF (IDPX,LT,1,OR, IDPX,GE,5)GOTO 200  
  
IF ((IDPX+IDFX),LE,5)GOTO 350  
300 IEM=3  
C POS AND FORMAT MISSFITS  
RETURN
```

```

350  IF((IDFY+IDFY).GT.5)GOTO 300

      IFDHX=64*IDFX-1
      IFDHY=64*IDFY-1

CALL  IFOKE("44,"10100.OR,IPEEK("44))
C    SET BIT 6 OF JSW TO MAKE ITTINR =NEG IF NOT ANY INPUT
C    SET BIT 12 TO MAKE IMMEDIATE READ

      MINX=(IDFX-1)*64
      MINY=(IDFY-1)*64
      MAXX=MINX+IDFX*64-1
      MAXY=MINY+IDFY*64-1
      ITX=IDFX*64
      ITY=IDFY*64
      MDX=6
      MDY=6
      GOTO 420

400  CALL  PUTCRS(ICRSX,ICRSY,IWING,ICOL)
      GOTO 785
410  CALL  RECCRS(ICRSX,ICRSY,IWING,IVEC)

420  ICLX=ICRSX+ISLX
      ICLY=ICRSY+ISLY
      IF(ISLX)430,440,450
430  ICRSX=MAX0(MINX,ICLX)
440  IF(ISLY)530,540,550
450  ICRSX=MIN0(MAXX,ICLX)
      IF(ISLY)530,540,550

530  ICRSY=MAX0(MINX,ICLY)
      GOTO 540
550  ICRSY=MIN0(MAXY,ICLY)
540  CALL  GEICRS(ICRSX,ICRSY,IWING,ICOL,IVEC)
      IZLOP=0

650  IRET=ITTINR()
C    TEST IF TO RETURN OR CHANGE PAR (IF IRET>0)
      IF(IRET.GE.0)GOTO 800

785  IF(ITIME.LE.0)GOTO 790
      CALL  ISLEEP(0,0,0,ITIME)
790  CALL  JYSTEP(ISLX,ISLY,ITIME,MAXTIM,MNX,ISTP,LIM6,LIM7
+ ,CDIST6,CDIST7,MDX,MDY)
      IF(ISLX.NE.0.OR.ISLY.NE.0)GOTO 410
C    ISLX,ISLY=0
      IF(ITWINK)GOTO 750
      IF(IZLOP.GT.4)GOTO 650
      IZLOP=IZLOP+1
      IF(IZLOP.NE.4)GOTO 650
      WRITE(7,*)'XCOORD=',ICRSX,'YCOORD=',ICRSY
      GOTO 650
750  CALL  RECCRS(ICRSX,ICRSY,IWING,IVEC)

```

```
IF(IWPIC,EQ,0)GOTO 755
CALL ISLEEP(0,0,0,IWPIC)
755 ITM=MAX(0,IWPIC-ITIME)
CALL GETCRS(ICRSX,ICRSY,IWING,ICOL,IVFC)
IF(IWPIC,EQ,0)GOTO 760
CALL ISLEEP(0,0,0,ITM)
760 IF(IZLOP,GT,4)GOTO 650
IZLOP=IZLOP+1
IF(IZLOP,NE,4)GOTO 650
WRITE(7,*)'XCOORD=',ICRSX,'YCOORD=',ICRSY
GOTO 650

800 IF(IRET,NE,48)GOTO 810
C IRET='0'
ICOL=0
GOTO 400
810 IF(IRET,NE,49)GOTO 820
C IRET='1'
ICOL=1
GOTO 400
820 IF(IRET,NE,50)GOTO 830
C IRET=2
ICOL=2
GOTO 400
830 IF(IRET,NE,51)GOTO 840
C IRET='3'
ICOL=3
GOTO 400
840 IF(IRET,NE,52)GOTO 850
C IRET='4'
ICOL=4
GOTO 400
850 IF(IRET,NE,53)GOTO 860
C IRET='5'
ICOL=5
GOTO 400
860 IF(IRET,NE,54)GOTO 870
C IRET='6'
ICOL=6
GOTO 400
870 IF(IRET,NE,55)GOTO 880
C IRET='7'
ICOL=7
GOTO 400
880 IF(IRET,NE,56)GOTO 890
C IRET='8'
ICOL=8
GOTO 400
890 IF(IRET,NE,57)GOTO 900
C IRET='9'
ICOL=9
GOTO 400
900 IF(IRET,NE,65)GOTO 910
C IRET='A'
ICOL=10
GOTO 400
```



```

910   IF(IRET,NE,66)GOTO 920
C     IRET='B'
      ICOL=11
      GOTO 400
920   IF(IRET,NE,67)GOTO 930
C     IRET='C'
      ICOL=12
      GOTO 400
930   IF(IRET,NE,68)GOTO 940
C     IRET='D'
      ICOL=13
      GOTO 400
940   IF(IRET,NE,69)GOTO 950
C     IRET='E'
      ICOL=14
      GOTO 400
950   IF(IRET,NE,70)GOTO 960
C     IRET='F'
      ICOL=15
      GOTO 400

960   IF(IRET,NE,84)GOTO 970
C     IRET='T'
      ITWINK=,TRUE,
      GOTO 785
970   IF(IRET,NE,78)GOTO 980
C     IRET='N'
      ITWINK=,FALSE,
      GOTO 785

980   IF(IRET,EQ,72)GOTO 990
C     IRET='H' IF NOT TO RECOVER CROSS ON RETURN
      CALL RECCRS(ICRSX,ICRSY,IWING,IVEC)
990   CALL IPOKE("44,"20100,AND,IPEEK("44)):
C     ECHO CHARACTER AGAIN
C     SEE 6SM 2-8(JSW)
      RETURN
      END
      SUBROUTINE CRSLIM(MZN,L,CDIST)
C     THIS SUBROUTINE PRODUCES THE DIFFERENT LIMITS AND
C     CONSTANTS TO BE USED TOGETHER WITH THE JOYSTICK
C     TOGETHER WITH THE CROSS
C     L(1)=MAX L(6)=MIN
C     CDIST=1/THE DISTANCE BETWEEN LIMITS (1)GREATEST
C     DIMENSION MZN(3),L(6),CDIST(2)
      A=(MZN(3)-MZN(1))/20.0
      LA=INT(A)
      WRITE(7,130)(MZN(N),N=1,3)
130   FORMAT(3X,'1=',I6,3X,'2=',I6,3X,'3=',I6)
      WRITE(7,140)A,LA
140   FORMAT(3X,F10.4,5X,I6)
      L(1)=MZN(3)
      L(2)=MZN(3)-4*LA
      L(3)=MZN(3)-9*LA
      L(4)=MZN(1)+9*LA
      L(5)=MZN(1)+4*LA

```

```
L(6)=MZN(1)
CDIST(1)=1./FLOAT(4*LA)
CDIST(2)=1./FLOAT(5*LA)
RETURN
END
```

```

SUBROUTINE TAKEUR(IIM,ICC)
LOGICAL*1 ITYPE(3)
INTEGER*2 ICC(16),ISX2(2),ISY2(2),LIM(17)
INTEGER*4 ISX,ISY
EQUIVALENCE (ISX,JSX2),(ISY,JSY2)
C DATA ICC/0,1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13,14,15/
C DATA ITYPE/'S','A','D'//,ISX2/0,0/,ISY2/0,0/
C DATA MINV/40977,MAXV/0/
3 WRITE(7,*)'MAXLIM,MINLIM'
READ(5,*)MAXLIM,MINLIM
ISTEP=(MAXLIM-MINLIM)/16
DO 5 IL=1,17
5 LIM(IL)=MINLIM+(IL-1)*ISTEP
I=IRSET(4)
IF(I.EQ.0)GOTO 10
WRITE(7,*)'LACK OF MEMORYSPACE'
CALL LOCK
LOCK_USR IN MEMORY

10 WRITE(7,*)'TAKEUP(1),EDDISPLAY(2),DELETE(3),CHANGEIIM(4)
+,RETURNSUB(5)'
READ(5,*)IN
IF(IN.LT.1.OR.IN.GT.5)GOTO 10
GOTO(20,30,40,3,50),IN
20 WRITE(7,*)'DISPFORMAT(11...44),DISPOS(11...44)'
READ(5,*)IDF,IDP
WRITE(7,*)'STARTPOSX,STARTPOSY,DISTX,DISTY'
READ(5,*)ISX,ISY,IDX,IDY
CALL TAKEUP(IDF,IDP,ISX,ISY,IDX,IDY,LIM,ICC,IEM,ICODE)
IF(IEM.EQ.0)GOTO 10
WRITE(7,*)'TAKUPERROR',IEM
GOTO 10
C WRITE(7,*)'MAXVALUE',MAXV,'MINVALUE',MINV
30 WRITE(7,*)'DISPFORMAT,DISPPOS,TAKEUPFORMAT,STARTDISPOS'
READ(5,*)IDFE,IDPE,ITFO,INSTD
CALL EDDIS(IDFE,IDPE,IEM,ITFO,INSTD,LIM,ICC)
IF(IEM.EQ.0)GOTO 10
WRITE(7,*)'EDDFERROR',IEM
GOTO 10
40 I=ICHAIO(ITYPE,-1)
C DELETE A FILE
GOTO 10
50 RETURN
END

```

```

SUBROUTINE TRISUB()
C PROGRAM TRIFI
C LOGICAL*1 ITYPE(3)
C INTEGER*2 IBUF(256)
DATA ITYPE/'F','V','D'//
I=IRSET(4)
IF(I.EQ.0)GOTO 10
WRITE(7,*)'LACK OF SPACE'
CALL LOCK
C LOCK_USR IN MEMORY

```

```

10  WRITE(7,*) 'SAVE (1), DISPLAY(2), DELETE(3), RETURN(4)'
    READ(5,*) JN
    IF (JN.LT.0) OR (JN.GT.4) GOTO 10
    GOTO(20,30,40,50), JN
20  I=ICHAIO(JTYPE,64)
    IF (I.LT.0) GOTO 10
    CALL SVISUR(I,0,IEM)
    IC=CLOSEC(I)
    CALL IFREEC(I)
    IF (IEM.GT.0) GOTO 10
C   WRITE(7,*) 'SAVIDERROR!', IABS(IEM)
    GOTO 10
30  I=0
    I=ICHAIO(JTYPE,I)
    IF (I.LT.0) GOTO 10
    CALL VIDSUB(I,0,IEM)
    IC=CLOSEC(I)
    CALL IFREEC(I)
    IF (IEM.GT.0) GOTO 10
C   WRITE(7,*) 'VIDISDFERROR!', IABS(IEM)
    GOTO 10
40  I=ICHAIO(JTYPE,-1)
    DELETE A FILE
    GOTO 10
50  RETURN
    END

```

PROGRAM FIDMAN

```

DIMENSION ICC(16), LL(17), MZN6(3), MZN7(3), LIM6(6), LIM7(6)
DIMENSION CDIST6(2), CDIST7(2), IS2X(2), IS2Y(2), IVEC(512)
DIMENSION CRIST6(2), CRIST7(2), LIMC6(6), LIMC7(6)
INTEGER*4 ISX, ISY
LOGICAL ITWINK
EQUIVALENCE (IS2X, ISX), (IS2Y, ISY)
DATA IDP, IDP/44, 11/, IS2X/0, 0/, IS2Y/0, 0/
DATA IDX, IDY/50, 50/, ISLX, ISLY/0, 0/, JOYMOD/4/, ICOL/0/
DATA IMPIC/0/, MAXTIM/50/, MNX/30/, ISTP/30/, IWING/7/, IWCR/30/
DATA ICC/0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15/, IDV/512/

```

```

ITWINK=, TRUE,
DO 10 K=1, 17
A=(K-1)/16,
10  LL(18-K)=A*2000,
    CALL IQSET(2)
    CALL INIJOY(MZN6, MZN7)
    CALL LIMITS(MZN6, LIM6, CDIST6)
    CALL LIMITS(MZN7, LIM7, CDIST7)
    CALL CRSLIM(MZN6, LIMC6, CRIST6)
    CALL CRSLIM(MZN7, LIMC7, CRIST7)

```

```

20  WRITE(7,*) 'DISPLAYFORM(1)=', IDP, 'DFFPOSITION(2)=', IDP
    WRITE(7,*) 'STARTX(3)=', ISX, 'STARTY(4)=', ISY
    WRITE(7,*) 'DISTX(5)=', IDX, 'DISTY(6)=', IDY

```

```

WRITE(7,*)'STEP(2)=';ISL);'STEPY(3)=';ISLY
WRITE(7,*)'JOYMOD(9)=';JOYMOD; 'PICWATT(10)=';IWPIC
WRITE(7,*)'MAXTIM(11)=';MAXTIM; 'DIFFTIM(12)=';MNY
WRITE(7,*)'STPTIM(13)=';ISTP; 'CRSWING(14)=';IWINC
WRITE(7,*)'TWINKLFSEFF(14)=';IWCR; 'CROSS(15)
WRITE(7,*)'CONVERTVIDEOCOORDINATE TO DEFI(17)
WRITE(7,*)'CHANGE COLCODE(18)'; 'CHANGE COLLIM(19)
WRITE(7,*)'SAVE OR DISPLAY VIDEO (20)
WRITE(7,*)'TAKEUP OR EDIT SAVED PICTURE(21)
WRITE(7,*)'CHANGE?(PARNR(0=NOMORECHANGE);NEWVAL)
READ(5,*)IPAR
IF(IPAR.EQ.0)GOTO 300
IF(IPAR.LT.0.OR.IPAR.GT.21)GOTO 20
GOTO(140,150,160,170,180,190,200,210,220,230,240,250,
+ 260,270,280,290,295,296,297,298,299);IPAR
140 READ(5,*)IDF
GOTO 20
150 READ(5,*)IDP
GOTO 20
160 READ(5,*)ISX
GOTO 20
170 READ(5,*)ISY
GOTO 20
180 READ(5,*)IDX
GOTO 20
190 READ(5,*)IDY
GOTO 20
200 READ(5,*)ISLX
GOTO 20
210 READ(5,*)ISLY
GOTO 20
220 READ(5,*)JOYMOD
GOTO 20
230 READ(5,*)IWPIC
GOTO 20
240 READ(5,*)MAXTIM
GOTO 20
250 READ(5,*)MNX
GOTO 20
260 READ(5,*)ISTP
GOTO 20
270 READ(5,*)IWCR
GOTO 20
280 CALL CRSJOY(IDF, IDP, ICRSX, ICRSY, IWINC, ICOL, IVEC, IDV, IWCR,
+ LIM6, LIM7, CRIST6, CRIST7, ITWINK, IEM)
GOTO 20
290 READ(5,*)IWINC
GOTO 20
295 CALL GLOCOR(IDP, ISX, ISY, IDX, IDY, ICRSX, ICRSY)
GOTO 20
296 CALL GETPAR(ICC, 16)
GOTO 20
297 CALL GETPAR(LL, 17)
GOTO 20
298 CALL TRISUB()
GOTO 20
299 CALL TKESUB(LL, ICC)
GOTO 20
300 IEM=0

CALL EDON(IDF, IDP, ISX, ISY, IDX, IDY, ISLX, ISLY, LL, ICC, JOYMOD
+ , IWPIC, IEM, TXT, LIM6, LIM7, CDIST6, CDIST7, MAXTIM, MNX, ISTP)
IF(IEM.EQ.0)GOTO 20
WRITE(7,*)'ERROR='; IEM
GOTO 20
END

```